

Προγραμματισμός συστημάτων κατανεμημένης μνήμης

MPI



ΜΥΕΟ23

Παράλληλα
Συστήματα &
Προγραμματισμός

«Κατηγορίες» προγραμματισμού κατανεμημένης μνήμης

- Sockets
 - Απλά το αναφέρουμε...
- Message passing (μεταβίβαση μηνυμάτων)
 - με αυτό θα ασχοληθούμε
 - πιο «χαμηλό» επίπεδο από τα παρακάτω (αλλά και πιο βολικό για τις περισσότερες εφαρμογές)
 - στηρίζεται σε 2 συναρτήσεις: μία για αποστολή μηνύματος και μία για λήψη μηνύματος (μεταξύ διεργασιών)
- Remote procedure calls (RPC)
 - όχι μηνύματα – εκτέλεση συναρτήσεων σε απομακρυσμένο κόμβο
 - Π.χ. SUN RPC (rpcgen), Java RMI
- Rendezvous
 - «σύγχρονο» PRC

Προγραμματί- ζοντας με μεταβίβαση μηνυμάτων

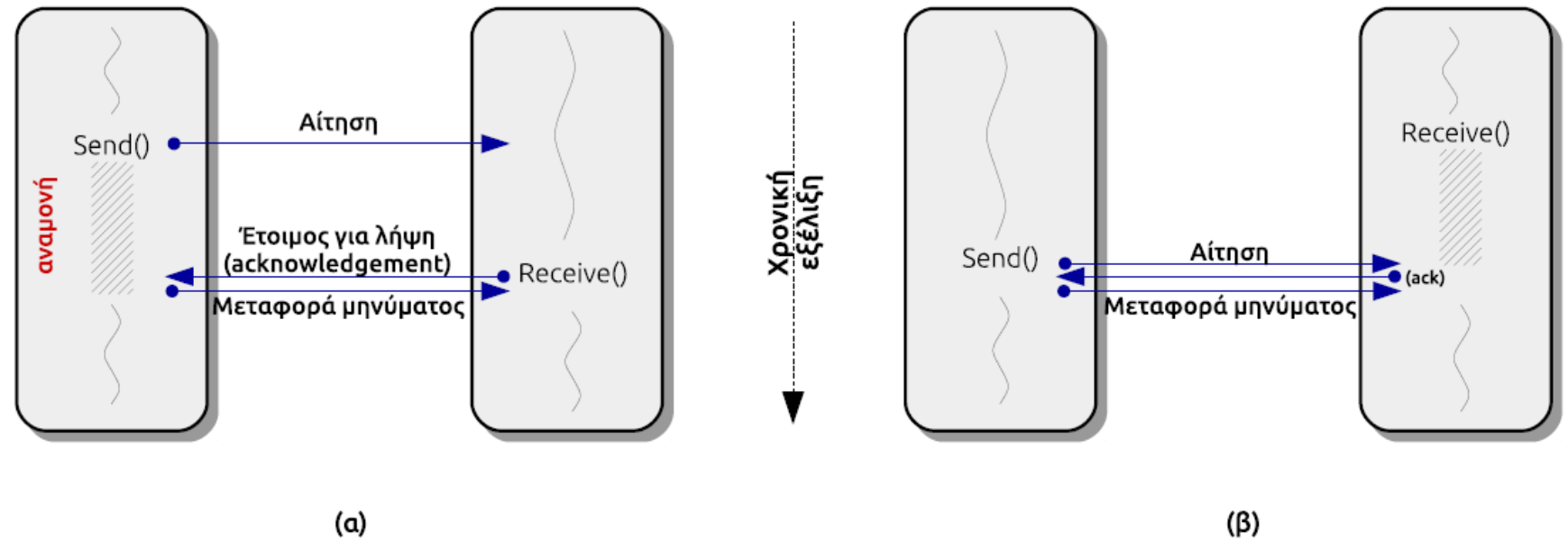
- Δεν υπάρχουν κοινόχρηστες μεταβλητές
 - διεργασίες και
 - μηνύματα
- Θεωρείται πιο δύσκολο
- Μπορεί, όμως, να γίνει πιο αποδοτικό
- Κατάλληλο για cluster computing
- Πολλές επιλογές... (sockets? rnm? ...?)
 - ... η εξής μία: MPI

Μεταβίβαση
μηνυμάτων: μόνο 2
συναρτήσεις είναι
αρκετές ...

- Αποστολή μηνύματος – `send()`
- Παραλαβή μηνύματος – `receive()`
- Θέματα που μπαίνουν:
 - Ταχύτητα επικοινωνιών
 - Εξαρτάται από το δίκτυο και τα χαρακτηριστικά του
 - Εξαρτάται και από τη βιβλιοθήκη που υλοποιεί τις `send()` και `receive()`
 - ▷ buffering
 - ▷ copying
 - ▷ os traps / user-level access
 - «Στυλ» επικοινωνιών
 - Συγχρονισμένο ή τυπου rendezvous (το `send()` δεν ολοκληρώνεται αν ο παραλήπτης δεν έχει ξεκινήσει το `receive()`)
 - Ασύγχρονο ή buffered
 - Blocking / non-blocking
 - Private / collective

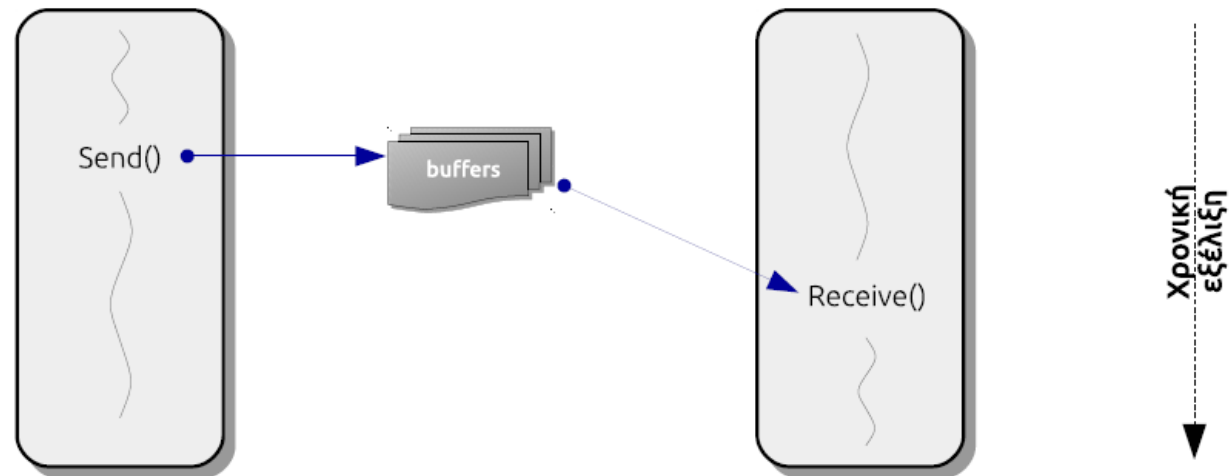
Σύγχρονη επικοινωνία (τύπου rendezvous)

- Συγχρονισμένο ή τυπου rendezvous (το send() δεν ολοκληρώνεται αν ο παραλήπτης δεν έχει ξεκινήσει το receive())



«Κανονική» (ασύγχρονη) ΕΠΙΚΟΙΝΩΝΙΑ

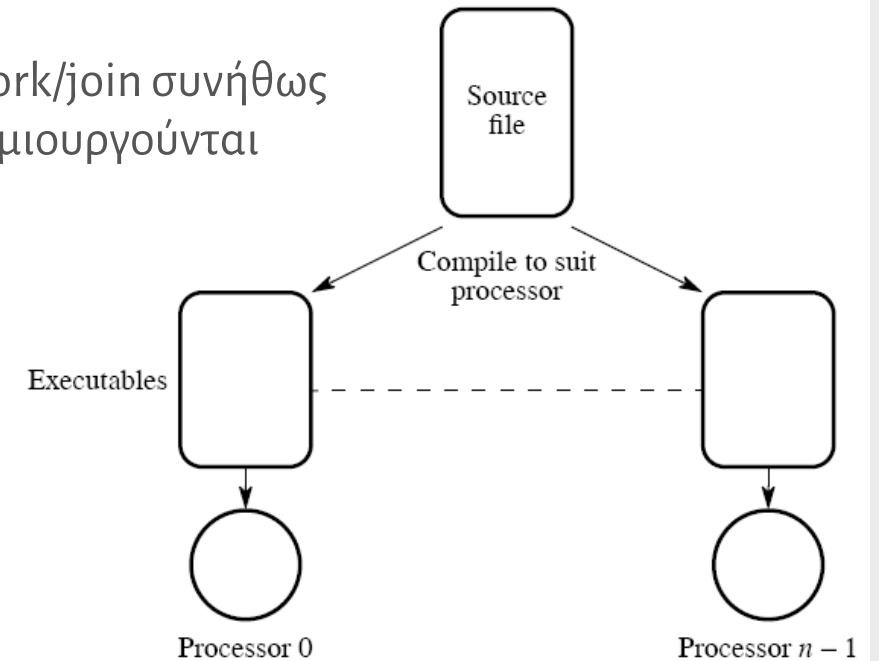
- Το `send()` ολοκληρώνεται άσχετα με το πότε θα γίνει το `receive()` και η διεργασία που στέλνει το μήνυμα συνεχίζει αμέσως.
- Η πιο συχνή στην πράξη
- Απαιτεί buffering
 - είτε αυτόματα από τη βιβλιοθήκη (“standard” mode στο MPI) είτε από τον προγραμματιστή (“buffered” mode στο MPI)



MPI - Βασικές δομές

- Διεργασίες

- ... εξαρτάται από το σύστημα, όχι fork/join συνήθως
- Η πιο κοινή περίπτωση είναι να δημιουργούνται εξωτερικά:
 - `mpirun -np 10 a.out`
 - «SPMD»



- Για διαφοροποίηση των διεργασιών:

- `MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myid);`
 - Ακολουθιακή αρίθμηση (0, 1, 2, ...)
- `MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &nproc);`
 - Πλήθος διεργασιών συνολικά (το “-np” που δόθηκε παραπάνω)

Βασικές Λειτουργίες

- Αποστολή μηνυμάτων
 - `MPI_Send(buf, n, dtype, torank, tag, MPI_COMM_WORLD);`
 - `buf`: διεύθυνση του send buffer
 - `n`: το πλήθος των στοιχείων του buffer
 - `dtype`: ο τύπος των στοιχείων του buffer (`MPI_CHAR/SHORT/INT/LONG/FLOAT/DOUBLE`)
 - `torank`: id της διεργασίας που θα λάβει το μήνυμα
 - `tag`: ετικέτα (ότι θέλει βάζει ο προγραμματιστής)
- Λήψη μηνυμάτων
 - `MPI_Recv(buf, n, dtype, fromrank, tag, MPI_COMM_WORLD, status);`
 - `buf`: διεύθυνση του receive buffer
 - `fromrank`: id της διεργασίας που θα στείλει το μήνυμα
 - `status`: διεύθυνση buffer για πληροφορίες σε σχέση με το παραληφθέν μήνυμα
- Παραλαβή **ΜΟΝΟ ΕΦΟΣΟΝ**:
 - το μήνυμα όντως ήρθε από τη διεργασία `fromrank`
 - το μήνυμα είχε όντως την ετικέτα `tag`

«Τυφλή» λήψη

- Πολλές φορές χρήσιμο να παραλάβουμε όποιο μήνυμα μας έρθει πρώτο, άσχετα ποιος το έστειλε και με τι ετικέτα:
 - `MPI_Recv(buf, n, dtype, MPI_ANY_SOURCE, MPI_ANY_TAG, MPI_COMM_WORLD, status);`
- Ποιος το έστειλε το μήνυμα και ποια είναι η ετικέτα του;
 - `status->MPI_TAG`
 - `status->MPI_SOURCE`

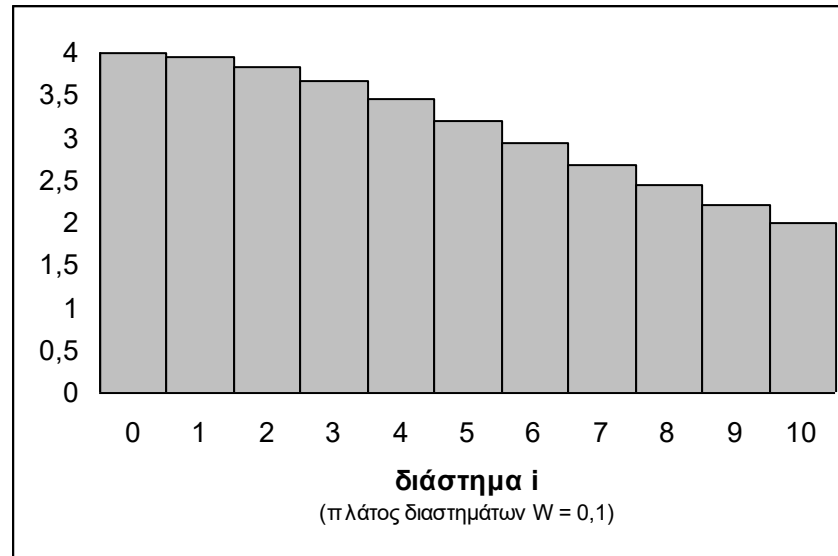
Βασική τεχνική

- Οι διεργασίες καθορίζονται (και μοιράζονται τη δουλειά) όπως και στο μοντέλο κοινού χώρου διευθύνσεων
 - π.χ. μπορώ να κάνω διάσπαση βρόχου, διαχωρισμό σκακιέρας, αυτοδρομολόγηση κλπ.
- Επειδή, όμως, δεν υπάρχει τίποτε κοινό ανάμεσα στις διεργασίες, θα υπάρχει αναγκαστικά μία διεργασία η οποία:
 - αρχικοποιεί τις δομές
 - μοιράζει τα δεδομένα σε άλλες
 - συλλέγει τα επιμέρους αποτελέσματα
 - και ίσως τα δείχνει στον χρήστη

Υπολογισμός του
 $\pi = 3,14\dots$

- Αριθμητική ολοκλήρωση

$$\pi = \int_0^1 \frac{4}{1+x^2}$$



$$\approx \sum_{i=0}^{N-1} \frac{4W}{1 + [(i + 1/2)W]^2}$$

Υπολογισμός του $\pi = 3,14\dots$ (I)

Σειριακό πρόγραμμα

```
int i, N = 512; /* Ορισμός μεταβλητών */
float pi = 0.0, W = 1.0/N;

for (i = 0; i < N; i++) /* Ο υπολογισμός */
    pi += 4*W / (1 + (i+0.5)*(i+0.5)*W*W);
```

Παράλληλοποίηση I: μία διεργασία ανά επανάληψη (very fine grain)

Η διεργασία i θα υπολογίσει τον i -οστό όρο του αθροίσματος:

$$4*W / (1 + (i+0.5)*(i+0.5)*W*W);$$

Παράλληλοποίηση II: μία διεργασία ανά μπλοκ επαναλήψεων (coarser grain)

Κάθε διεργασία $myid$ θα υπολογίσει $WORK$ όρους του αθροίσματος

```
#define N 512 /* Όροι του αθροίσματος */
#define NPROC 32 /* Αριθμός επεξεργαστών/διεργασιών */
#define WORK N/NPROC /* Όροι ανά διεργασία */

for (i = 0; i < WORK; i++) /* Οι υπολογισμοί της διεργασίας */
    mysum += 4*W / (1 + ((myid*WORK+i)+0.5)* /* (με τμηματική δρομολόγηση) */
                    ((myid*WORK+i)+0.5)*W*W);
```

Παράδειγμα: υπολογισμός του π με MPI

```
#include <mpi.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    double    W, result = 0.0, temp;
    int       N, i, myid, nproc;
    MPI_status status;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myid);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &nproc);

    /* Initialization */
    if (myid == 0) {
        printf("Enter number of divisions: ");
        scanf("%d", &N);
        for (i = 1; i < nproc; i++)
            MPI_Send(&N, 1, MPI_INT, i, 0, MPI_COMM_WORLD);
    }
    else
        MPI_Recv(&N, 1, MPI_INT, 0, 0,
                MPI_COMM_WORLD, &status);

    /* The actual computation */
    W = 1.0 / N;
    for (i = myid; i < N; i += nproc)
        result += 4*W / (1 + (i+0.5)*(i+0.5)*W*W);

    /* Gather results */
    if (myid == 0) {
        for (i = 1; i < nproc; i++) {
            MPI_Recv(&temp, 1, MPI_DOUBLE, i, 0,
                    MPI_COMM_WORLD, &status);
            result += temp;
        }
        printf("pi = %lf\n", result);
    }
    else
        MPI_Send(&result, 1, MPI_DOUBLE, 0, 0,
                MPI_COMM_WORLD);

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```



Υπολογισμός του π

- Βελτίωση: Παραλαβή μηνυμάτων όπως καταφθάνουν
 - Βελτίωση στην ταχύτητα, μείωση ανάγκης για buffering κλπ., αρκεί να το επιτρέπει ο αλγόριθμος.

```
/* Gather results */
if (myid == 0) {
    for (i = 1; i < nproc; i++) {
        MPI_Recv(&temp, 1, MPI_DOUBLE, i, 0,
                MPI_COMM_WORLD, &status);
        result += temp;
    }
    printf("pi = %lf\n", result);
}
```



```
/* Gather results */
if (myid == 0) {
    for (i = 1; i < nproc; i++) {
        MPI_Recv(&temp, 1, MPI_DOUBLE, MPI_ANY_SOURCE,
                0, MPI_COMM_WORLD, &status);
        result += temp;
    }
    printf("pi = %lf\n", result);
}
```

Παράδειγμα: πίνακας επί διάνυσμα

- Σειριακά:

```
float A[N][N], v[N], res;  
  
for (i = 0; i < N; i++) {  
    sum = 0.0;  
    for (j = 0; j < N; j++)  
        sum += A[i][j]*v[j];  
    res[i] = sum;  
}
```

- Θα χρησιμοποιήσουμε τμηματική δρομολόγηση στον βρόχο του i
- Όπως και στο μοντέλο κοινού χώρου διευθύνσεων, η κάθε διεργασία θα εκτελέσει το παρακάτω:

```
WORK = N / nprocs; /* Στοιχεία ανά διεργασία */  
sum = 0.0;  
  
for (i = 0; i < WORK; i++)  
{  
    for (j = 0; j < N; j++)  
        sum += A[myid*WORK+i][j]*v[j];  
}
```

Πίνακας επί διάνυσμα, συνέχεια

- Επίσης η διεργασία o θα «συλλέξει» όλα τα επιμέρους στοιχεία του αποτελέσματος από τις άλλες διεργασίες για να σχηματίσει την τελική απάντηση. Επομένως, κάθε διεργασία θα πρέπει στο τέλος να κάνει:

```
/* Το sum έχει το (myid*WORK+i)-οστό στοιχείο του αποτελέσματος */  
MPI_Send(&sum, 1, MPI_FLOAT, 0, myid*WORK+i, MPI_COMM_WORLD);  
}
```

- Τέλος, η διεργασία o θα πρέπει να κάνει την αρχικοποίηση, δηλαδή:
 - να αρχικοποιήσει (π.χ. να διαβάσει από το πληκτρολόγιο, από αρχείο) τα $A[i]$ και $v[i]$.
 - Να τα στείλει σε όλες τις άλλες διεργασίες (υπενθύμιση: δεν υπάρχουν κοινές μεταβλητές!)

Τελικός κώδικας: πίνακας επί διάνυσμα (I)

```
#define N 100          /* Η διάσταση του πίνακα */

void matrix_times_vector(int myid, int nproc) {
    int      i, j;
    int      WORK = N / nproc;    /* Rows per process */
    double   sum = 0.0, v[N];
    MPI_Status status;

    if (myid == 0) {              /* Process 0 */
        double A[N][N], res[N];

        initialize_elements(A, v); /* Some initialization */
        for (i = 1; i < nproc; i++) { /* Send matrix & vector */
            MPI_Send(A[i*WORK], WORK*N, MPI_DOUBLE, i, 0,
                     MPI_COMM_WORLD);
            MPI_Send(v, N, MPI_DOUBLE, i, 0, MPI_COMM_WORLD);
        }
        for (i = 0; i < WORK; i++) { /* Doing my own work */
            for (sum = 0.0, j = 0; j < N; j++)
                sum += A[i][j]*v[j];
            res[i] = sum;
        }
        /* Gather all result elements from other processes */
        for (i = WORK; i < WORK*nproc; i++) {
            MPI_Recv(&sum, 1, MPI_DOUBLE, MPI_ANY_SOURCE, MPI_ANY_TAG,
                    MPI_COMM_WORLD, &status);
            res[ status.MPI_TAG ] = sum; /* Tag has elem position! */
        }
        show_result(res);          /* Display the end result */
    }
    else {                         /* All other processes */
        double *B = Balloc(WORK);

        MPI_Recv(B, WORK*N, MPI_DOUBLE, 0, 0,
                 MPI_COMM_WORLD, &status);
        MPI_Recv(v, N, MPI_DOUBLE, 0, 0, MPI_COMM_WORLD,
                 &status);
        for (i = 0; i < WORK; i++) {
            for (sum = 0.0, j = 0; j < N; j++)
                sum += B[i*N+j]*v[j];

            /* sum has the (myid*WORK+i)-th elem of result */
            MPI_Send(&sum, 1, MPI_DOUBLE, 0, myid*WORK+i,
                    MPI_COMM_WORLD);
        }
    }
}
```

Βελτιστοποίηση

- Οι επικοινωνίες είναι ο εχθρός της ταχύτητας!
- Κοιτάμε να τις αποφεύγουμε όσο γίνεται.
- Καλύτερα λίγα και μεγάλα μηνύματα, παρά πολλά και μικρά.
 - Ομαδοποίηση μηνυμάτων όσο γίνεται.

Διεργασίες εκτός της 0:

```
else {          /* All other processes */
    double *B = Balloc(WORK);

    MPI_Recv(B, WORK*N, MPI_DOUBLE, 0, 0,
             MPI_COMM_WORLD, &status);
    MPI_Recv(v, N, MPI_DOUBLE, 0, 0,
             MPI_COMM_WORLD, &status);
    for (i = 0; i < WORK; i++) {
        for (sum = 0.0, j = 0; j < N; j++)
            sum += B[i*N+j]*v[j];
        mypart[i] = sum;    /* Keep element */
    }
    /* myid*WORK is the 1st computed element */
    MPI_Send(mypart, WORK, MPI_DOUBLE, 0, myid*WORK,
             MPI_COMM_WORLD);
}
```

Διεργασία 0:

```
if (myid == 0) {
    ...
    /* Gather results from other processes */
    for (i = 1; i < nproc; i++) {
        MPI_Recv(mypart, WORK, MPI_DOUBLE, MPI_ANY_SOURCE,
                 MPI_ANY_TAG, MPI_COMM_WORLD, &status);
        for (j = 0; j < WORK; j++) /* Place elements */
            res[ j + status.MPI_TAG ] = mypart[j];
    }
    show_result(res);    /* Display the end result */
}
```

ΜΥΕ023

ΜΥΕ023

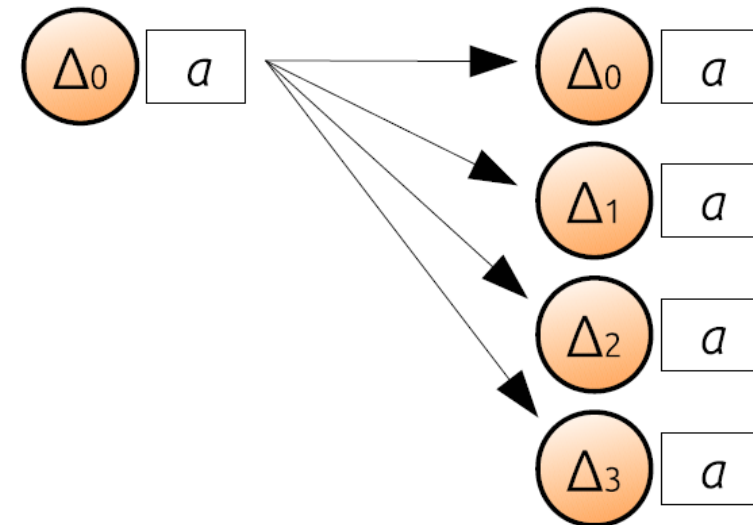
ΜΥΕ023

ΣΥΛΛΟΓΙΚΕΣ ΕΠΙΚΟΙΝΩΝΙΕΣ

Collective communications

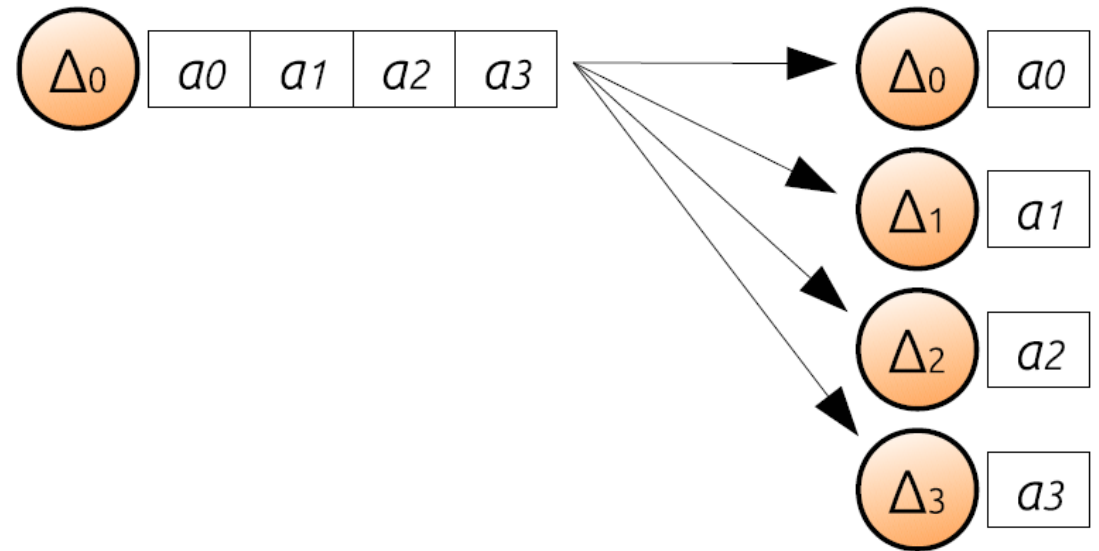
Συλλογικές επικοινωνίες (collective communications)

- Εκτός από την επικοινωνία ενός ζεύγους διεργασιών (“unicast communication”), υπάρχει πολύ συχνά ανάγκη για επικοινωνία μεταξύ όλων των διεργασιών μαζί.
 - “collective” communications
 - διάφορων ειδών
- Εκπομπή (broadcasting, one-to-all)
 - ίδιο μήνυμα από μία διεργασία προς όλες τις άλλες



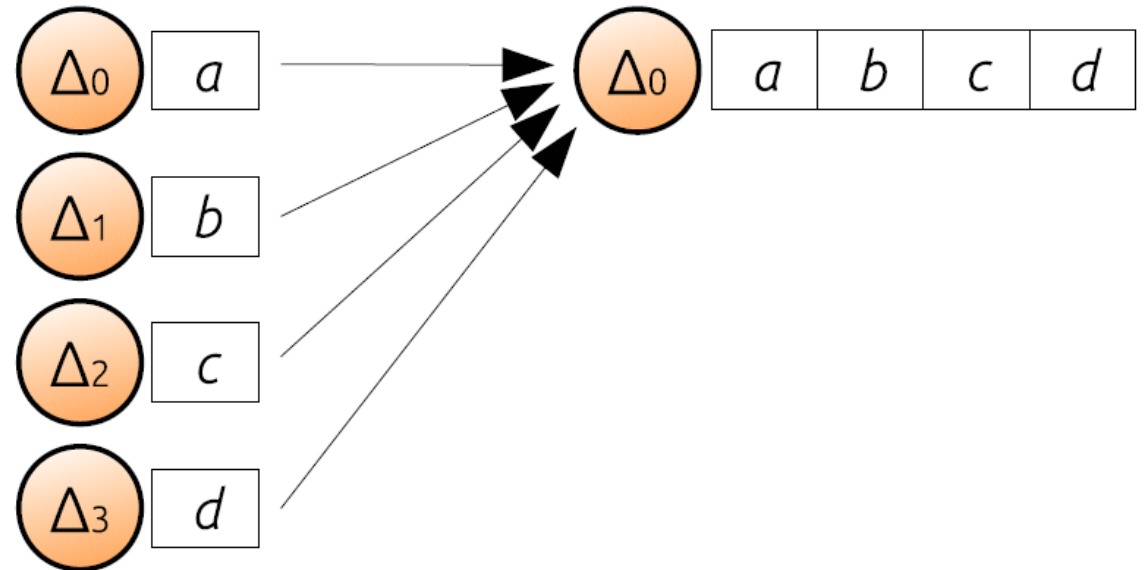
Συλλογικές Επικοινωνίες

- Διασκόρπιση (scattering, personalized one-to-all)
 - διαφορετικά μηνύματα από μία διεργασία προς όλες τις άλλες

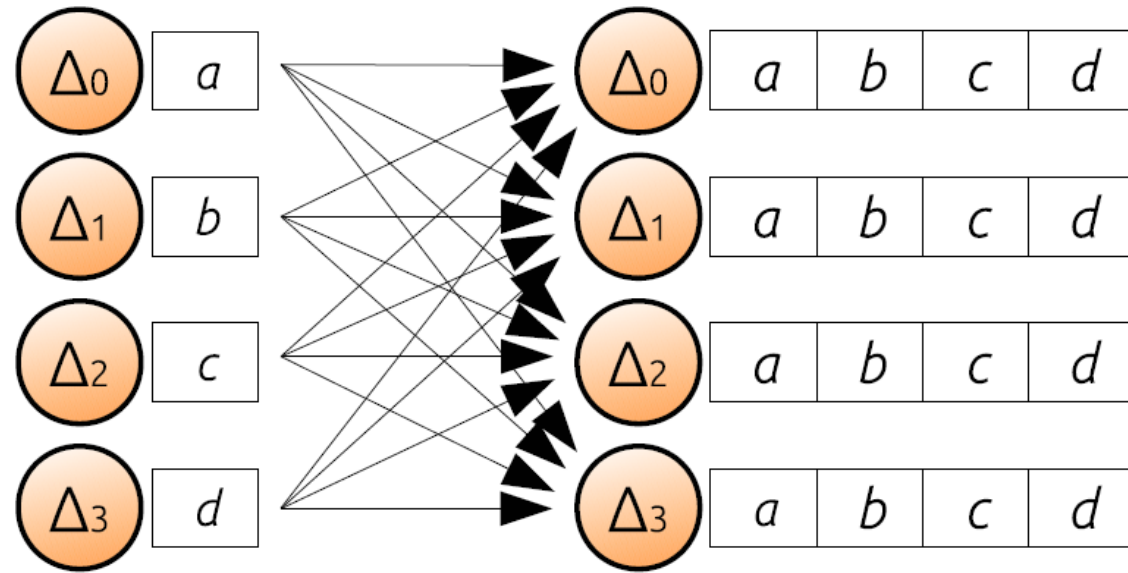


Συλλογικές Επικοινωνίες

- Συλλογή (gathering, personalized all-to-one)
 - (αντίθετο της διασκόρπισης)
 - μία διεργασία λαμβάνει ένα μήνυμα από κάθε μία από τις υπόλοιπες

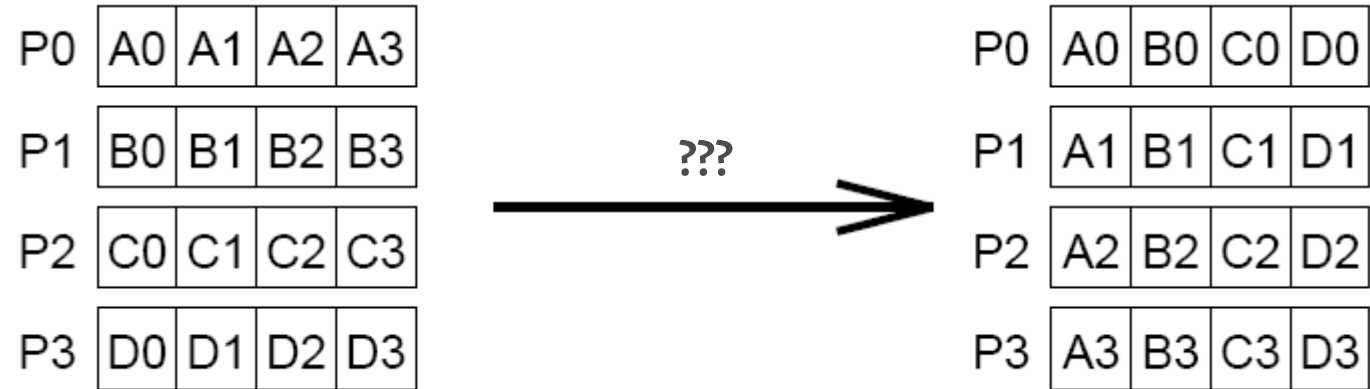


Συλλογικές Επικοινωνίες



- Πολλά πιθανά ονόματα:
 - πολλαπλή εκπομπή (multinode ή all-to-all broadcasting)
 - Όλες εκτελούν εκπομπή (ή όλες εκτελούν το ίδιο gather)
 - Στο MPI λέγεται **allgather**

Συλλογικές Επικοινωνίες

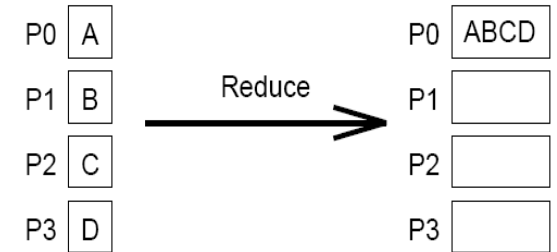


- Πιθανά ονόματα:

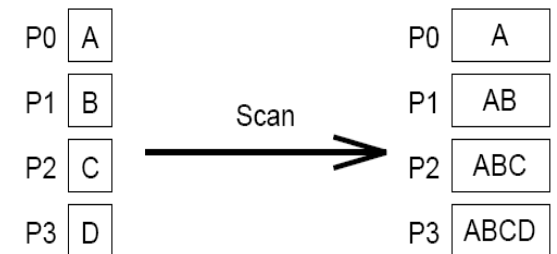
- ολική ανταλλαγή (multinode gather/scatter ή all-to-all personalized ή total exchange)
- (όλες οι διεργασίες εκτελούν τη δική τους διασκόρπιση)
κάθε διεργασία έχει διαφορετικό μήνυμα για κάθε άλλη
- Στο MPI λέγεται **alltoall**

Άλλες συλλογικές επικοινωνίες/υπολογισμοί

- Λειτουργίες υποβίβασης (reduction operations)
 - Από μέγεθος μεγαλύτερης διάστασης (π.χ. διάνυσμα) «υποβιβαζόμαστε» σε μέγεθος μικρότερης διάστασης (π.χ. βαθμωτό)
 - global sum, product, εύρεση max, min κλπ



- Κλήσης φραγής (barrier calls)
- Μερική εκπομπή (multicast)
 - Εκπομπή μόνο σε μερικές διεργασίες, όχι σε όλες
 - Είναι πιο «δύσκολη» επικοινωνία από την ολική εκπομπή (!)
- και άλλες ...



Κλήσεις

- Την ίδια κλήση κάνουν όλες οι διεργασίες
- `MPI_Bcast(buf, n, dtype, rootrank, MPI_COMM_WORLD);`
 - το `rootrank` δηλώνει ποιος κάνει την εκπομπή
- `MPI_Scatter(sbuf, sn, stype, rbuf, rn, rtype, rootrank, MPI_COMM_WORLD);`
 - Μόνο για την πηγή μετράνε τα 3 πρώτα ορίσματα
 - Το `sn` είναι ο # στοιχείων που θα σταλεί σε κάθε διεργασία (**περιλαμβανομένης και της πηγής**) και πρέπει να είναι ίδιος με το `rn`.
 - Άρα αν υπάρχουν `N` διεργασίες, το `sbuf` πρέπει να έχει `N*sn` στοιχεία.
 - Κάθε διεργασία παραλαμβάνει τα στοιχεία της στο `rbuf`
- `MPI_Gather(sbuf, sn, stype, rbuf, rn, rtype, targetrank, MPI_COMM_WORLD);`
 - Μόνο για τη διεργασία-αποδέκτη μετράνε τα ορίσματα 4-6
 - Το `sn` είναι ο # στοιχείων που θα σταλεί η κάθε διεργασία (**περιλαμβανομένης και του αποδέκτη**).

Κλήσεις, συνέχεια

- `MPI_Allgather(sbuf, sn, stype, rbuf, rn, rtype, MPI_COMM_WORLD);`
 - Ίδια με `MPI_Gather()` μόνο που όλες οι διεργασίες πρέπει να έχουν receive buffer
- `MPI_Alltoall(sbuf, sn, stype, rbuf, rn, rtype, MPI_COMM_WORLD);`
 - Παρόμοιες παράμετροι με με `MPI_Allgather()`
- `MPI_Reduce(sbuf, rbuf, n, dtype, op, targetrank, MPI_COMM_WORLD);`
 - το `op` είναι `MPI_MAX/MIN/SUM/PROD/LAND/BAND/LOR/BOR/LXOR/BXOR` (αν και μπορεί κανείς να ορίσει και δικά του)
 - τέλος υπάρχουν και τα `MPI_MINLOC` και `MPI_MAXLOC` που μαζί με το `min/max` επιστρέφουν το rank της διεργασίας που το διαθέτει
 - **Όλες** οι διεργασίες πρέπει να διαθέτουν send & receive buffer (`sbuf` & `rbuf`)
 - Η λειτουργία, αν το `n` είναι > 1 , γίνεται σε κάθε στοιχείο ξεχωριστά
- `MPI_Allreduce(sbuf, rbuf, n, dtype, op, MPI_COMM_WORLD);`
 - Ίδια με `MPI_Reduce()` μόνο που όλες οι διεργασίες παίρνουν το αποτέλεσμα
- και άλλες...

Παράδειγμα: υπολογισμός του π με MPI

```
#include <mpi.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    double    W, result = 0.0, temp;
    int       N, i, myid, nproc;
    MPI_status status;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myid);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &nproc);

    /* Initialization */
    if (myid == 0) {
        printf("Enter number of divisions: ");
        scanf("%d", &N);
        for (i = 1; i < nproc; i++)
            MPI_Send(&N, 1, MPI_INT, i, 0, MPI_COMM_WORLD);
    }
    else
        MPI_Recv(&N, 1, MPI_INT, 0, 0,
                MPI_COMM_WORLD, &status);

    /* The actual computation */
    W = 1.0 / N;
    for (i = myid; i < N; i += nproc)
        result += 4*W / (1 + (i+0.5)*(i+0.5)*W*W);

    /* Gather results */
    if (myid == 0) {
        for (i = 1; i < nproc; i++) {
            MPI_Recv(&temp, 1, MPI_DOUBLE, i, 0,
                    MPI_COMM_WORLD, &status);
            result += temp;
        }
        printf("pi = %lf\n", result);
    }
    else
        MPI_Send(&result, 1, MPI_DOUBLE, 0, 0,
                MPI_COMM_WORLD);

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```



Παράδειγμα: υπολογισμός του π με MPI

```
#include <mpi.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    double    W, result = 0.0, temp;
    int       N, i, myid, nproc;
    MPI_status status;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myid);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &nproc);

    /* Initialization */
    if (myid == 0) {
        printf("Enter number of divisions: ");
        scanf("%d", &N);
        for (i = 1; i < nproc; i++)
            MPI_Send(&N, 1, MPI_INT, i, 0, MPI_COMM_WORLD);
    }
    else
        MPI_Recv(&N, 1, MPI_INT, 0, 0,
                MPI_COMM_WORLD, &status);

    /* The actual computation */
    W = 1.0 / N;
    for (i = myid; i < N; i += nproc)
        result += 4*W / (1 + (i+0.5)*(i+0.5)*W*W);

    /* Gather results */
    if (myid == 0) {
        for (i = 1; i < nproc; i++) {
            MPI_Recv(&temp, 1, MPI_DOUBLE, i, 0,
                    MPI_COMM_WORLD, &status);
            result += temp;
        }
        printf("pi = %lf\n", result);
    }
    else
        MPI_Send(&result, 1, MPI_DOUBLE, 0, 0,
                MPI_COMM_WORLD);

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```



Παράδειγμα: υπολογισμός του π με MPI

```
#include <mpi.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    double    W, result = 0.0, temp;
    int       N, i, myid, nproc;
    MPI_status status;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myid);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &nproc);

    /* Initialization */
    if (myid == 0) {
        printf("Enter number of divisions: ");
        scanf("%d", &N);
    }
    MPI_Bcast(&N, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);

    /* The actual computation */
    W = 1.0 / N;
    for (i = myid; i < N; i += nproc)
        result += 4*W / (1 + (i+0.5)*(i+0.5)*W*W);

    /* Gather results */
    if (myid == 0) {
        for (i = 1; i < nproc; i++) {
            MPI_Recv(&temp, 1, MPI_DOUBLE, i, 0,
                    MPI_COMM_WORLD, &status);
            result += temp;
        }
        printf("pi = %lf\n", result);
    }
    else
        MPI_Send(&result, 1, MPI_DOUBLE, 0, 0,
                MPI_COMM_WORLD);

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```



Παράδειγμα: υπολογισμός του π με MPI

```
#include <mpi.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    double    W, result = 0.0, temp, pi = 0.0;
    int       N, i, myid, nproc;
    MPI_status status;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myid);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &nproc);

    /* Initialization */
    if (myid == 0) {
        printf("Enter number of divisions: ");
        scanf("%d", &N);
    }
    MPI_Bcast(&N, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);

    /* The actual computation */
    W = 1.0 / N;
    for (i = myid; i < N; i += nproc)
        result += 4*W / (1 + (i+0.5)*(i+0.5)*W*W);

    /* Sum result */
    MPI_Reduce(&result, &pi, 1, MPI_DOUBLE,
              MPI_SUM, 0, MPI_COMM_WORLD);

    if (myid == 0)
        printf("pi = %lf\n", result);

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```



Παράδειγμα: πίνακας επί διάνυσμα (II) – συλλογικά

```
void matrix_times_vector(int myid, int nproc) {
    int      i, j;
    int      WORK = N / nproc;    /* Rows per process */
    double   sum, v[N], A[N][N], res[N], *mypart, (*B)[N];

    if (myid == 0)
        initialize_elements(A, v);

    B = allocrows(WORK);          /* Allocate space for my rows.. */
    mypart = allocvector(WORK);   /* ..and for my results */

    MPI_Scatter(A, WORK*N, MPI_DOUBLE, B, WORK*N, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
    MPI_Bcast(v, N, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);

    for (i = 0; i < WORK; i++) {
        for (sum = 0.0, j = 0; j < N; j++)
            sum += B[i][j]*v[j];
        mypart[i] = sum;
    }

    MPI_Gather(mypart, WORK, MPI_DOUBLE, res, WORK, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
    if (myid == 0)
        show_result(res);
}
```


Γιατί συλλογικές επικοινωνίες;

1. Μείωση του κώδικα
 - Πολύ λιγότερες γραμμές σε μερικές περιπτώσεις
2. Βελτίωση του κώδικα
 - Καλύτερη αναγνωσιμότητα
 - Ευκολότερη κατανόηση
 - Απλούστερη συντήρηση και αποσφαλμάτωση
3. Βελτίωση των επιδόσεων
 - Η υλοποίηση της βιβλιοθήκης του MPI εκμεταλλεύεται το σύστημα
 - Ανάλογα με την τοπολογία, οι συλλογικές επικοινωνίες δρομολογούνται επάνω σε μονοπάτια/δέντρα που μειώνουν πάρα πολύ τους χρόνους μετάδοσης σε σχέση με ιδιωτικά μηνύματα μεταξύ ζευγών διεργασιών.

Ισχυρό προγραμματιστικό «εργαλείο» για μεταβίβαση μηνυμάτων.

ΜΥΕ023

ΜΥΕ023

ΜΥΕ023

Ασφαλείς επικοινωνίες

Προβλήματα;

- Δύο διεργασίες ανταλλάσσουν δεδομένα:

P0:

```
MPI_Send(&a, 1, MPI_INT, 1, 0, MPI_COMM_WORLD);  
MPI_Recv(&b, 1, MPI_INT, 1, 0, MPI_COMM_WORLD, &status);
```

P1:

```
MPI_Recv(&a, 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD, &status);  
MPI_Send(&b, 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD);
```

– Μία χαρά!

- Το επόμενο;

P0:

```
MPI_Recv(&b, 1, MPI_INT, 1, 0, MPI_COMM_WORLD, &status);  
MPI_Send(&a, 1, MPI_INT, 1, 0, MPI_COMM_WORLD);
```

P1:

```
MPI_Recv(&a, 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD, &status);  
MPI_Send(&b, 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD);
```

– deadlock!

Ασφάλεια

- Αυτό;

P0:

```
MPI_Send(&a, 1, MPI_INT, 1, 0, MPI_COMM_WORLD);  
MPI_Recv(&b, 1, MPI_INT, 1, 0, MPI_COMM_WORLD, &status);
```

P1:

```
MPI_Send(&b, 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD);  
MPI_Recv(&a, 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD, &status);
```

- Είναι εντάξει ΜΟΝΟ εφόσον υπάρχουν αρκετοί buffers (στη μεριά του παραλήπτη) να φυλάνε τα μηνύματα που στάλθηκαν (μέχρι να την οριστική παραλαβή τους)
 - Αν δεν υπάρχει χώρος, τότε το MPI «μπλοκάρει» μέχρι να βρεθεί χώρος στον παραλήπτη
 - Αν οι buffers και των δύο διεργασιών είναι «γεμάτοι», τότε DEADLOCK!
 - Άρα η ορθότητα / ασφάλεια του κώδικα εξαρτάται από την ποσότητα των διαθέσιμων buffers
 - ΜΗ ΑΣΦΑΛΕΣ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑ
- Παρόμοια περίπτωση είναι και όταν N διεργασίες ανταλλάσουν κυκλικά από ένα δεδομένο (η i στέλνει στην i+1 και λαμβάνει από την i-1). Ποιά είναι η ασφαλέστερη υλοποίηση;
 - Οι άρτιες διεργασίες αρχικά λαμβάνουν και στη συνέχεια στέλνουν
 - Οι περιττές κάνουν το ανάποδο
 - *odd-even rule*



Συναρτήσεις που παρέχουν ασφάλεια

- Όταν κάθε διεργασία στέλνει & λαμβάνει, το MPI παρέχει μία συνάρτηση ώστε να μην τίθεται θέμα ασφάλειας:

```
MPI_Sendrecv(sbuf, sn, sdtype, torank, stag,  
             rbuf, rn, rdtype, fromrank, rtag,  
             MPI_COMM_WORLD, status);
```

- Αυτή η συνάρτηση μπορεί επίσης να παραλάβει και μηνύματα που στάλθηκαν με απλό `MPI_Send()`, ενώ το μήνυμα που στέλνεται από αυτήν μπορεί να παραληφθεί και με απλό `MPI_Recv()`

- Αν θέλουμε ο buffer αποστολής & λήψης να είναι ο ίδιος, τότε:

```
MPI_Sendrecv_replace(buf, n, dtype, torank, stag, fromrank, rtag,  
                    MPI_COMM_WORLD, status);
```

MYE023

MYE023

MYE023

Μη εμποδιστικές (non-blocking) επικοινωνίες

Λήψη

- Μέχρι τώρα υποθέσαμε ότι μια διεργασία που κάνει `MPI_Recv()` διεργασία «κολλάει» και περιμένει μέχρι να έρθει το μήνυμα (blocking)

- Στην **μη εμποδιστική λήψη**:

```
MPI_Irecv(buf, m, dtype, rank, tag, comm, &status, &req);
```

- Παραλαβή μόνο εάν έχει έρθει το μήνυμα
- Αλλιώς άμεση επιστροφή

- Πρέπει να γνωρίζουμε αν παραλήφθηκε μήνυμα ή όχι!

```
MPI_Test(&req, &flag, &status);
```

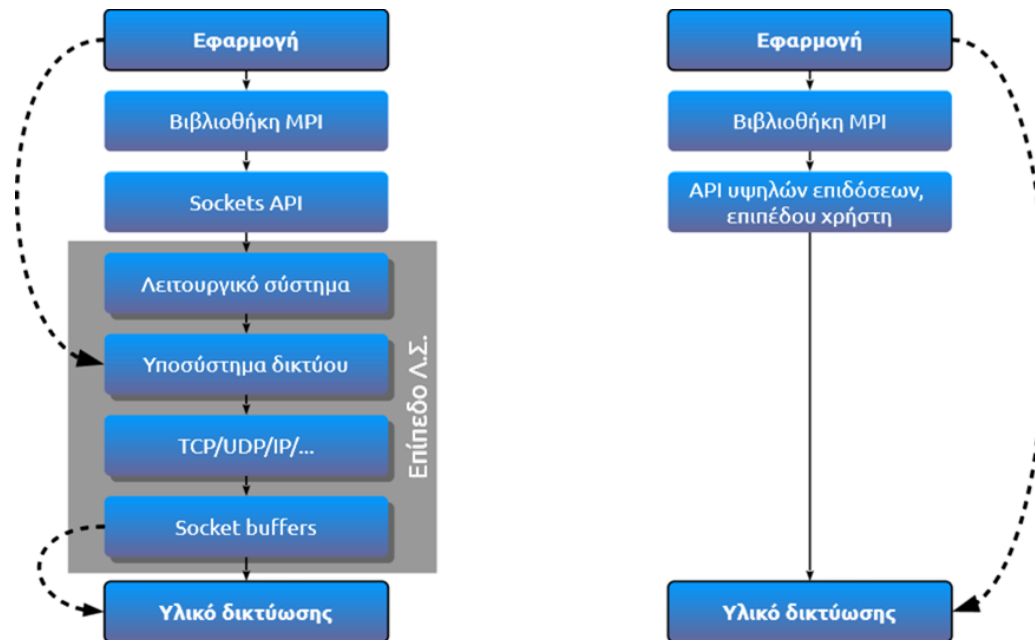
- Στο `flag` επιστρέφεται ο (`false`) αν όχι, αλλιώς `1`.
- Προφανώς ο έλεγχος πρέπει να μπει σε κάποιο `loop` μέχρι να παραληφθεί το μήνυμα.
- Για αναμονή (block) μέχρι να έρθει το μήνυμα:

```
MPI_Wait(&req, &status);
```



Αποστολή

- Υπάρχει και εδώ η έννοια της εμποδιστικότητας αλλά όχι τόσο εμφανώς (δεν μιλάμε για συγχρονισμένες επικοινωνίες τύπου rendezvous όπου ο αποστολέας περιμένει μέχρι ο παραλήπτης να κάνει receive)
 - Η `MPI_Send()` επιστρέφει μόλις φύγει και το τελευταίο byte από τον κόμβο.
 - Δηλαδή, περιμένει μέχρι να ολοκληρωθεί η εξής διαδικασία:
 - Η βιβλιοθήκη MPI παίρνει το μήνυμα και το τοποθετεί πιθανώς σε δικούς της buffers
 - Το λειτουργικό σύστημα αντιγράφει πιθανώς από τον χώρο της βιβλιοθήκης σε buffers στον χώρο του πυρήνα (kernel space)
 - Από εκεί μεταφέρεται στους buffers του υποσυστήματος επικοινωνιών (π.χ. κάρτας δικτύου)
 - Από τους buffers της κάρτας «βγαίνουν» όλα τα bytes στο καλώδιο και ταξιδεύουν προς τον προορισμό



Αποστολή

- Υπάρχει και εδώ η έννοια της εμποδιστικότητας αλλά όχι τόσο εμφανώς (δεν μιλάμε για συγχρονισμένες επικοινωνίες τύπου rendezvous όπου ο αποστολέας περιμένει μέχρι ο παραλήπτης να κάνει receive)
 - Η `MPI_Send()` επιστρέφει μόλις φύγει και το τελευταίο byte από τον κόμβο.
 - Δηλαδή, περιμένει μέχρι να ολοκληρωθεί η εξής διαδικασία:
 - Η βιβλιοθήκη MPI παίρνει το μήνυμα και το τοποθετεί πιθανώς σε δικούς της buffers
 - Το λειτουργικό σύστημα αντιγράφει πιθανώς από τον χώρο της βιβλιοθήκης σε buffers στον χώρο του πυρήνα (kernel space)
 - Από εκεί μεταφέρεται στους buffers του υποσυστήματος επικοινωνιών (π.χ. κάρτας δικτύου)
 - Από τους buffers της κάρτας «βγαίνουν» όλα τα bytes στο καλώδιο και ταξιδεύουν προς τον προορισμό
- Στη μη εμποδιστική αποστολή:
`MPI_Isend(buf, n, dtype, trunk, tag, comm, &req);`
 - Επιστρέφει αμέσως
 - Επομένως, η μεταφορά από το `buf` στους διάφορους ενδιάμεσους buffers του τοπικού κόμβου ίσως να μην έχει ολοκληρωθεί!
 - Τροποποίηση «στο καπάκι» του `buf` μπορεί να καταστρέψει το προηγούμενο μήνυμα που ίσως δεν έχει προλάβει ακόμα να φύγει
 - Πρέπει να σιγουρευτούμε ότι το MPI έχει πάρει τα δεδομένα από το `buf` πριν τον επαναχρησιμοποιήσουμε:
`MPI_Test(&req, &flag, &status);`
`MPI_Wait(&req, &status);`

Γιατί μη εμποδιστικές επικοινωνίες;

- Κυρίως για βελτίωση επιδόσεων
 - επικάλυψη υπολογισμών και επικοινωνιών
 - εκκίνηση όσο πιο **νωρίς** γίνεται
 - ξεκίνα το send μόλις έχεις τα δεδομένα, ξεκίνα το receive μόλις έχεις άδειο buffer
 - και ολοκλήρωση όσο πιο **αργά** γίνεται
 - ολοκλήρωση του send μόλις είναι να ξαναστείλεις κάτι, ολοκλήρωση του receive μόλις είναι να χρησιμοποιήσεις τα δεδομένα
- Δευτερευόντως λόγων μείωσης πιθανότητας deadlock
 - P0:

```
MPI_Irecv(&b, 1, MPI_INT, 1, 0, MPI_COMM_WORLD, &status, &req);  
MPI_Send(&a, 1, MPI_INT, 1, 0, MPI_COMM_WORLD);
```
 - P1:

```
MPI_Recv(&a, 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD, &status);  
MPI_Send(&b, 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD);
```
 - Δεν έχει deadlock!

Τελειώσαμε με το MPI;

- Είδαμε τις βασικές λειτουργίες και κάποιες πιο προχωρημένες.
- Υπάρχουν ακόμα πάρα πολλά θέματα
 - Communicators (π.χ. για libraries)
 - Topologies
 - One-sided communications
 - MPI I/O
 - ...
- **Υβριδικός προγραμματισμός (hybrid programming)**
 - Χρήση διαφορετικών προγραμματιστικών μοντέλων στο ίδιο πρόγραμμα
 - Π.χ. αν έχω 10 κόμβους 4πύρηνους, ο μη υβριδικός τρόπος είναι να έχω 40 διεργασίες του MPI
 - Ο υβριδικός είναι να έχω 1 διεργασία ανά κόμβο (10 συνολικά) και 4 νήματα εσωτερικά στον κάθε κόμβο.
 - Άρα MPI + Pthreads, ή καλύτερα, MPI + OpenMP
 - Κατάλληλο flag στον compiler και προσαρμογή του κώδικα