



ΥΠΟΥΡΓΕΙΟ ΕΘΝΙΚΗΣ ΠΑΙΔΕΙΑΣ ΚΑΙ ΘΡΗΣΚΕΥΜΑΤΩΝ  
ΕΙΔΙΚΗ ΥΠΗΡΕΣΙΑ ΔΙΑΧΕΙΡΙΣΗΣ ΕΠΕΑΕΚ



ΕΥΡΩΠΑΪΚΗ ΕΝΔΕΞΗ  
ΣΥΓΧΡΗΜΑΤΟΔΟΤΗΣΗ  
ΕΥΡΩΠΑΪΚΟ ΚΟΙΝΩΝΙΚΟ ΤΑΜΕΙΟ



Η ΠΑΙΔΕΙΑ ΣΤΗΝ ΚΟΡΥΦΗ  
Επιχειρησιακό Πρόγραμμα  
Εκπαίδευσης και Αρχικής  
Επαγγελματικής Κατάρτισης

---

# *Design Representations & Transformations*

---

# Βασικοί Ορισμοί Συνόλων

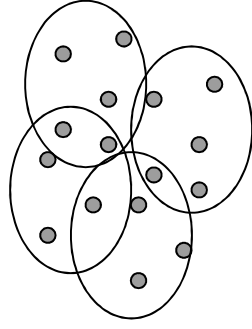
---

**Set:** συλλογή από στοιχεία,  $\{\}$ : σύνολο χωρίς διάταξη,  $()$ : με διάταξη

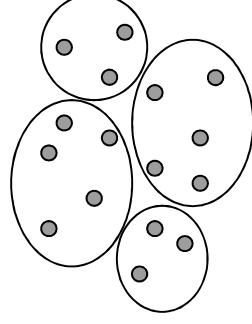
**Set Cardinality:** αριθμός στοιχείων συνόλου  $|S|$ .

**Set Cover (κάλυψη):** είναι ένα σύνολο υποσυνόλων του  $S$  των οποίων η ένωση δίνει το  $S$ .

**Partition (διαμέριση) του  $S$ :** κάλυψη από ξένα υποσύνολα (blocks).



Κάλυψη



Διαμέριση

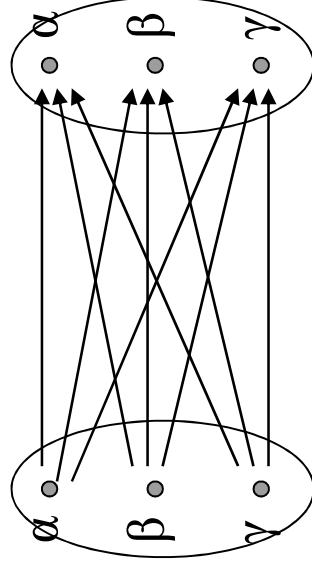
# Βασικοί Ορισμοί Συνόλων

---

**Καρτεσιανό γινόμενο δύο συνόλων  $X \times Y$ :** το σύνολο όλων των διατεταγμένων ζευγών  $(x, y)$  με  $x \in X, y \in Y$ .

**Relation  $R$  (σχέση) μεταξύ δύο συνόλων  $X, Y$ :** είναι ένα υποσύνολο του καρτεσιανού γινομένου των συνόλων  $(xRy)$ .

**Σχέση ισοδυναμίας  $R$ :** ανακλαστική  $[(x, x) \in R]$ , συμμετρική  $[(x, y) \in R \Rightarrow (y, x) \in R]$ , μεταβατική  $[(x, y) \in R \text{ και } (y, z) \in R \Rightarrow (x, z) \in R]$ .

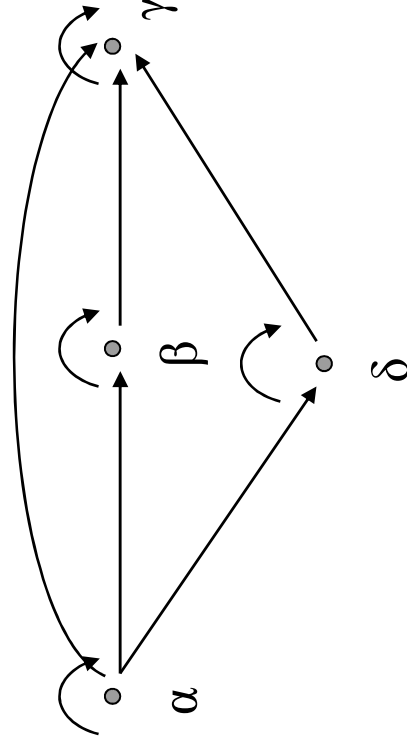


# Βασικοί Ορισμοί Συνόλων

---

**Partial Order (Μερική διάταξη):** σχέση ανακλαστική, αντισυμμετρική [(x, y) ∈ R και (y, x) ∈ R ⇒ y = x], και μεταβατική

**Partial Order Set (Μερικά διατεταγμένο σύνολο):** συνδυασμός ενός συνόλου και μίας μερικής διάταξης πάνω στο σύνολο.



# Βασικοί Ορισμοί Συνόλων

---

**Συνεπής απαρίθμηση ενός μερικά διατεταγμένου συνόλου  $S$**  είναι η ανάθεση ακεραίων  $i(S)$  έτσι ώστε  $s_a R s_b$  συνεπάγεται  $i(s_a) < i(s_b)$

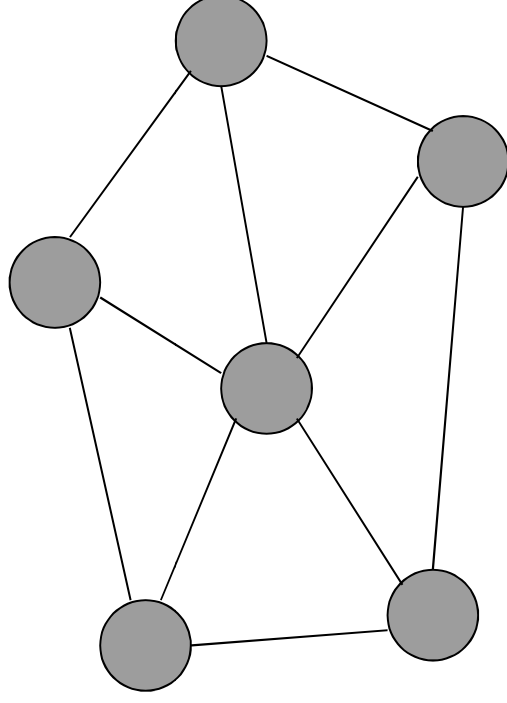
**Domain, co-Domain μίας συνάρτησης  $f$ :** τα σύνολα  $X, Y$  αντίστοιχα με  $f: X \rightarrow Y$ .

**Image υποσυνόλου  $A$  του Domain  $X$  υπό την  $f$ :**  $f(A) = \{f(x) : x \in A\}$

# Βασικοί Ορισμοί Γράφων

---

**Γράφος  $G(V, E)$ :** είναι ένα ζεύγος  $V, E$  όπου  $V$  είναι ένα σύνολο και  $E$  μία δυαδική σχέση στο  $V$ . Τα στοιχεία του  $V$  ονομάζονται κορυφές, ενώ τα στοιχεία του  $E$  ακμές.



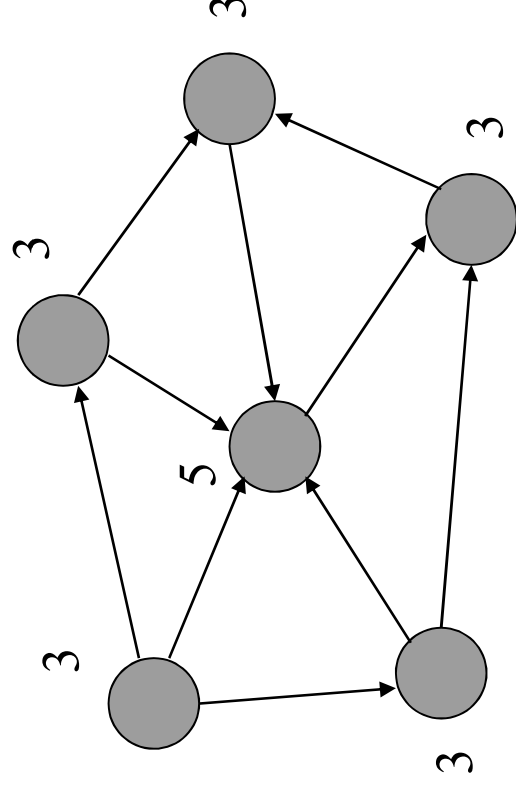
# Βασικοί Ορισμοί Γράφων

---

**Κατευθυνόμενος γράφος:** οι ακμές είναι διατεταγμένα ζεύγη κορυφών.

Μια ακμή **προσπίπτει (incident)** σε μία κορυφή όταν η κορυφή βρίσκεται σε μία από τις δύο άκρες της.

**Βαθμός κορυφής (degree):** αριθμός ακμών που προσπίπτουν στην κορυφή.

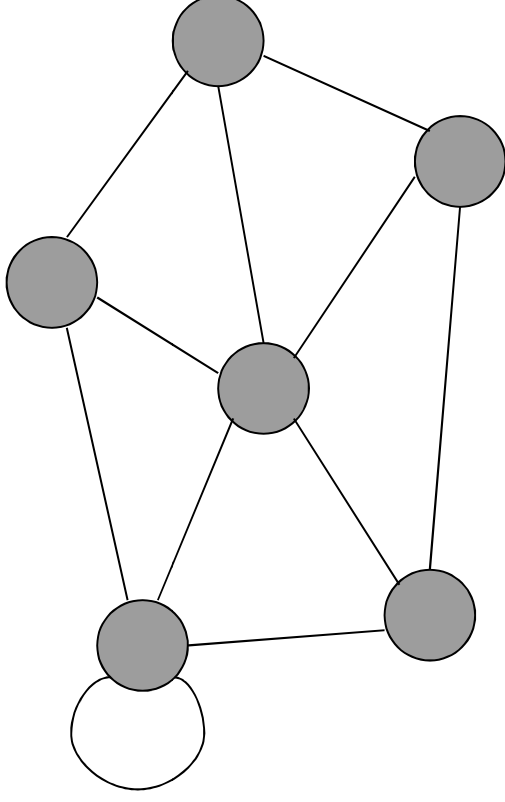


# Μη Κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

**Γειτονικές κορυφές (adjacent):** υπάρχει ακμή προσπίπτουσα και στις δύο.

**Loop:** μία ακμή με τις δύο άκρες της στην ίδια κορυφή.

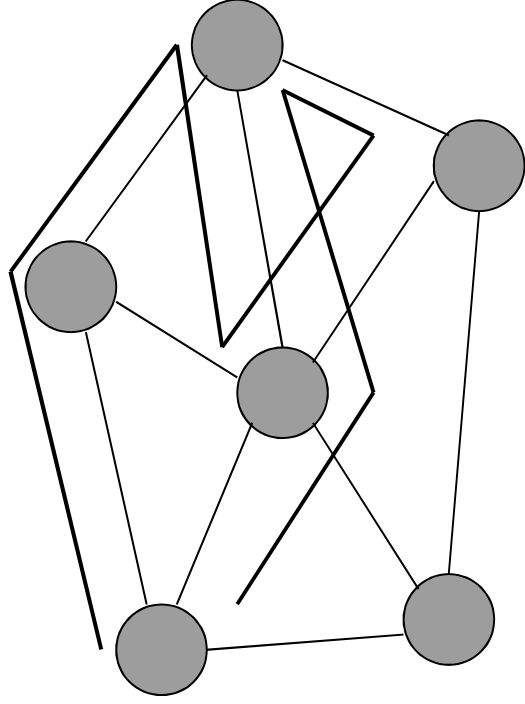


**Απλός γράφος:** δεν έχει loops και δεν υπάρχει ζεύγος κορυφών με περισσότερες της μίας ακμές μεταξύ τους.

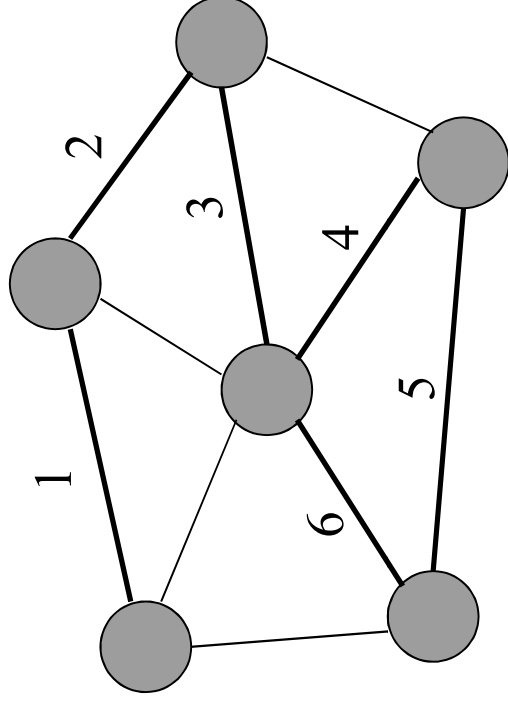


# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

---



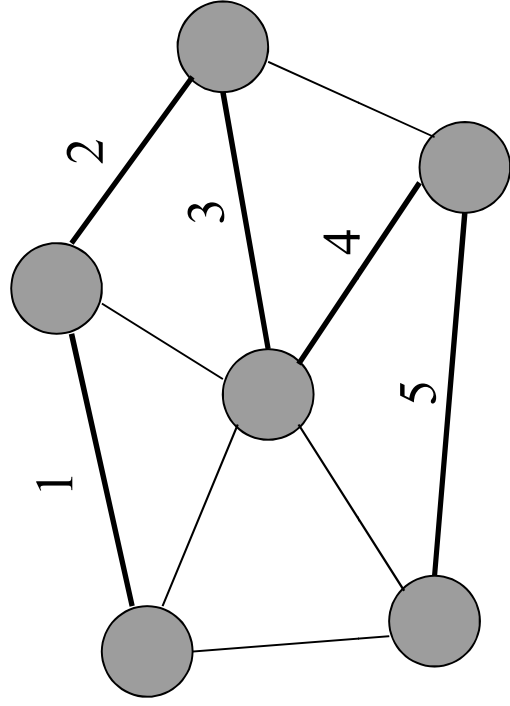
**Περίπατος (walk):** μία εναλλασσόμενη ακολουθία ακμών και κορυφών.



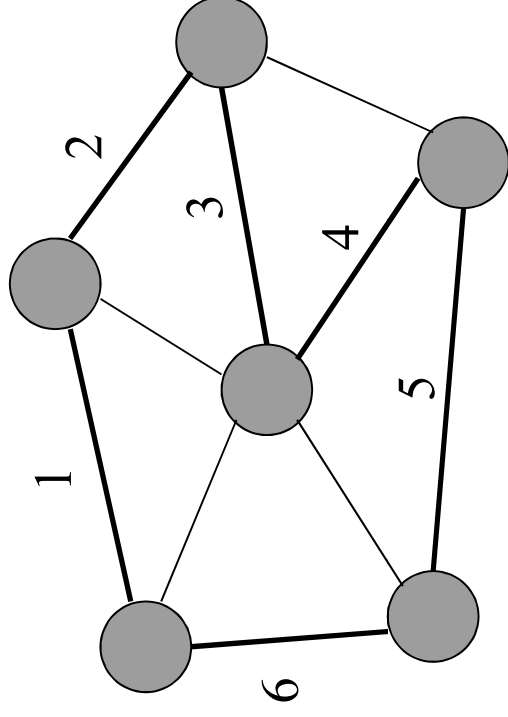
**Πέρασμα (trail):** είναι ένας περίπατος από ξεχωριστές ακμές.

# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

---



**Μονοπάτι (path):** είναι ένα πέρασμα από ξεχωριστές κορυφές.



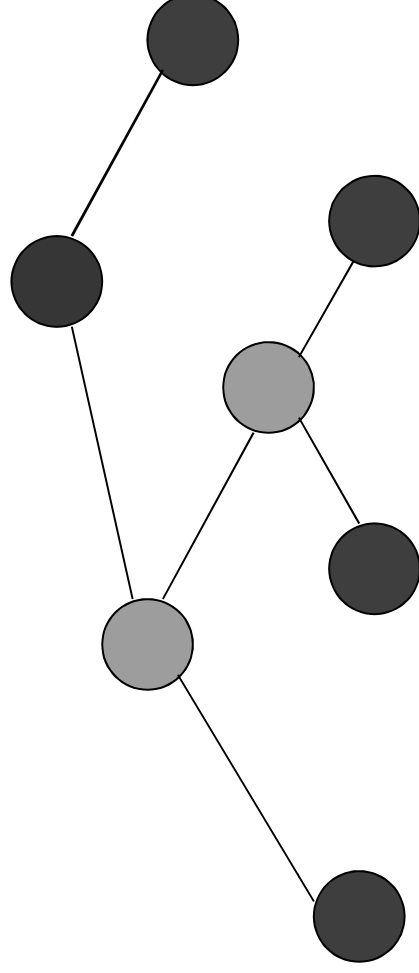
**Κύκλος (cycle):** ένας περίπατος κλειστός από ξεχωριστές κορυφές.

# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

**Διασυνδεδεμένος γράφος:** όλα τα ζεύγη κορυφών ενώνονται με ένα μονοπάτι.

**Άκυκλος γράφος ή δάσος:** ένας γράφος χωρίς κύκλους.



**Δέντρο:** διασυνδεδεμένος άκυκλος γράφος

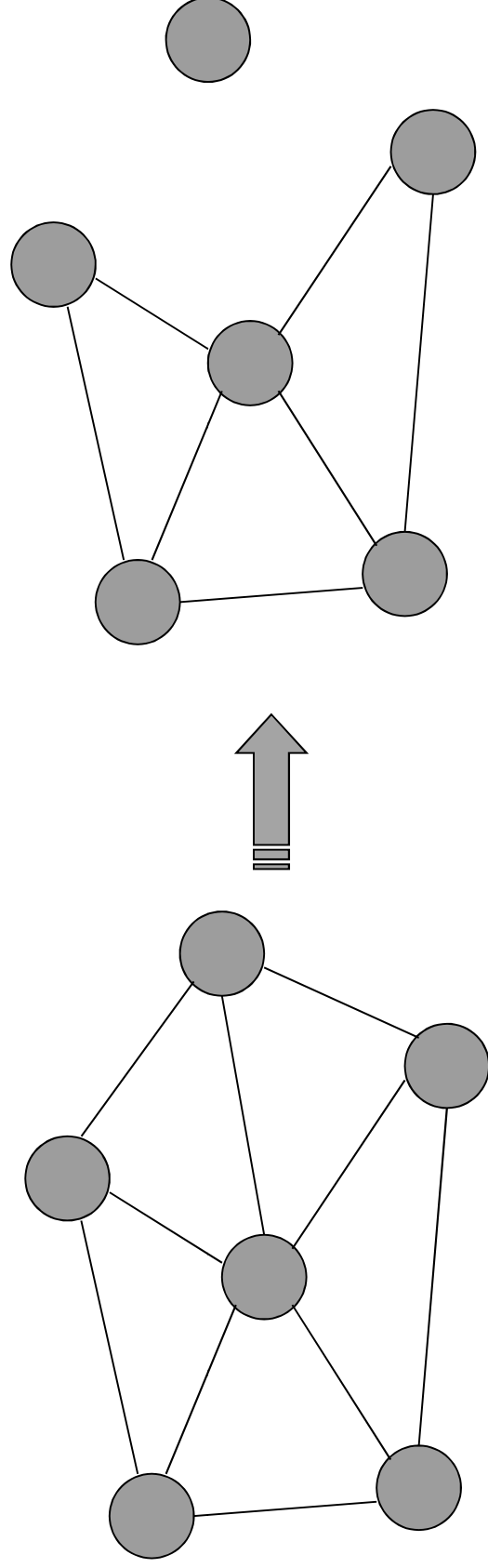
**Δέντρο με ρίζα:** δέντρο με μία χωριστή κορυφή που ονομάζεται ρίζα (root).

**Nodes / leaves:** οι κορυφές ενός δέντρου (εκτός της ρίζας) / όταν έχουν μία μόνο γειτονική κορυφή

# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

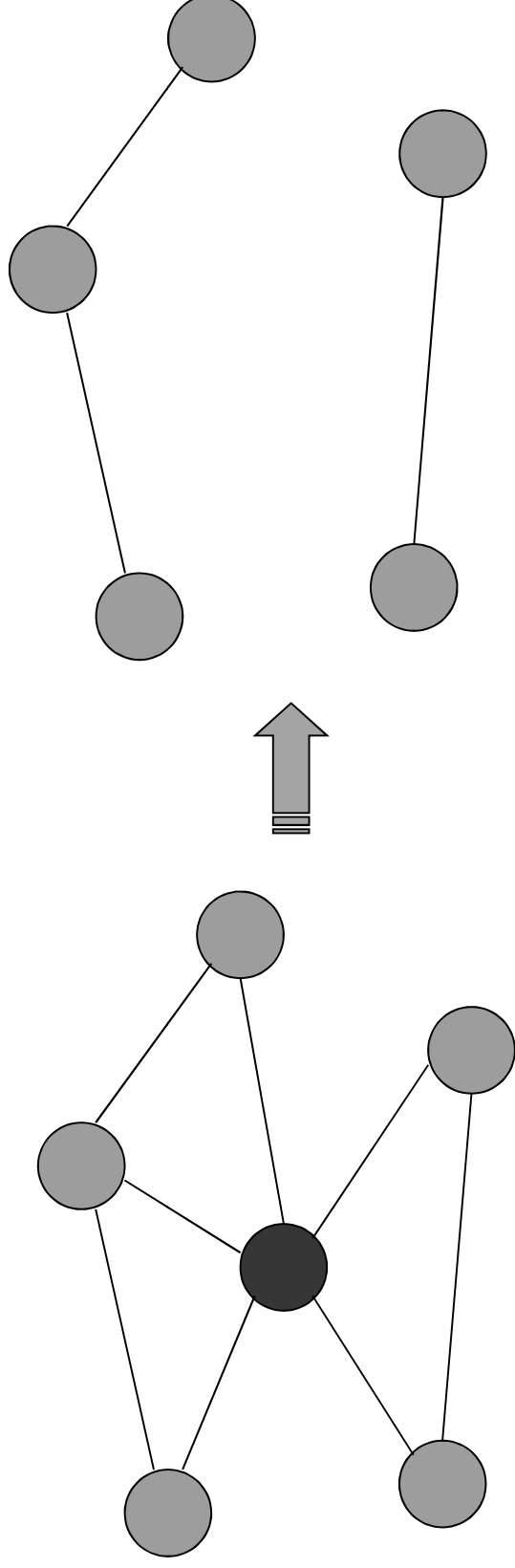
**Σύνολο αποκοπής (cutset):** ένα ελάχιστο σύνολο ακμών που με την απομάκρυνσή του από τον γράφο τον κάνει μη διασυνδεδεμένο.



# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

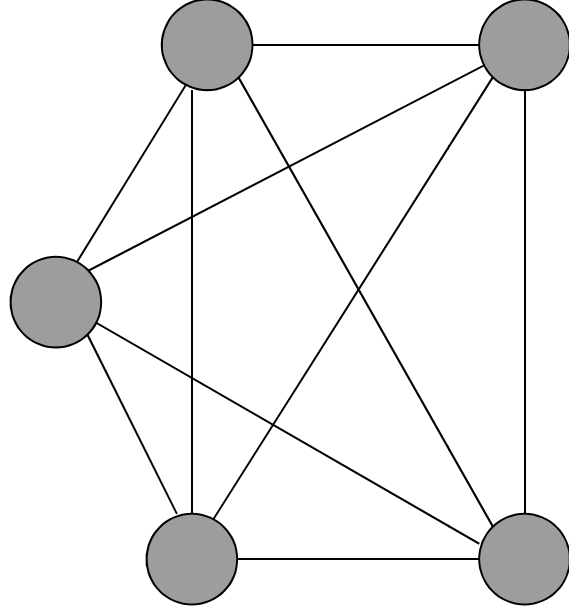
---

**Σύνολο διαχωρισμού κορυφών (vertex separation set):** ένα ελάχιστο σύνολο κορυφών που με την απομάκρυνσή του από τον γράφο τον κάνει μη διασυνδεδεμένο.

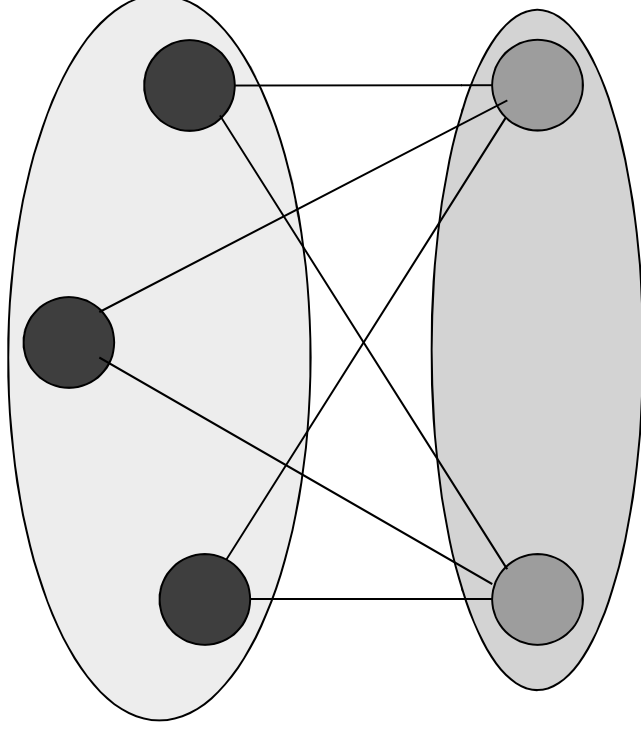


# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

---



**Πλήρης γράφος:** κάθε ζεύγος κορυφών συνδέεται με μία ακμή.

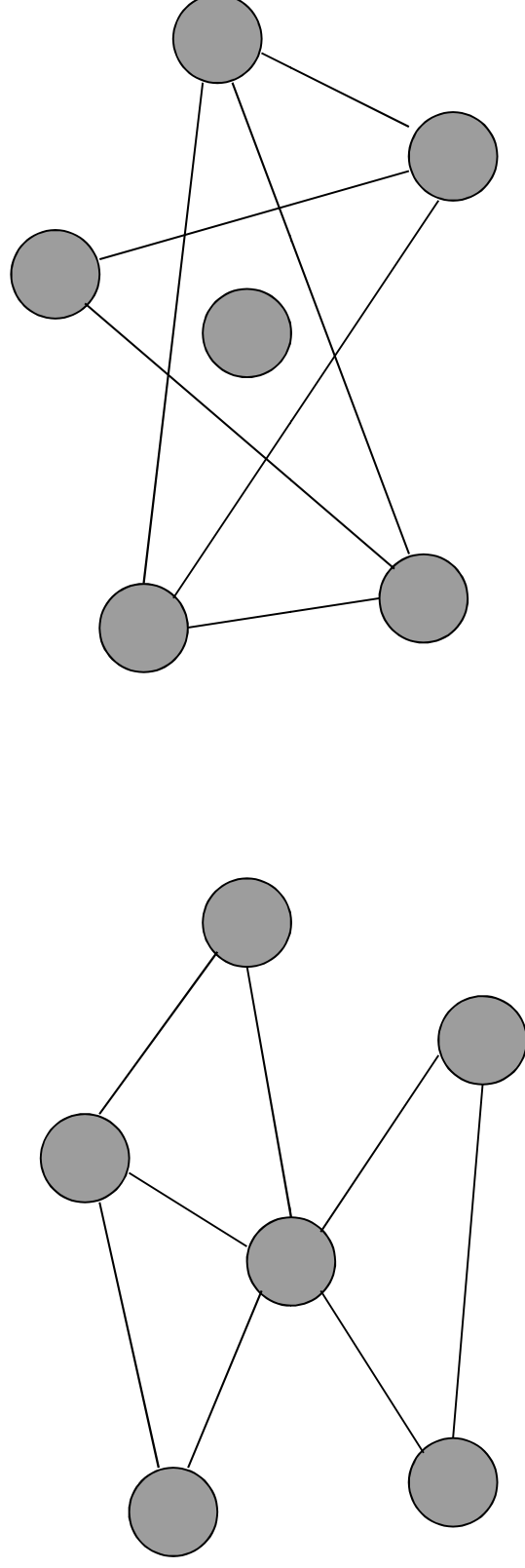


**Διμερής γράφος (bipartite):** το σύνολο κορυφών διαχωρίζεται σε δύο υποσύνολα έτσι ώστε κάθε ακμή έχει άκρα και στα δύο υποσύνολα.

# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

**Συμπλήρωμα γράφου:** το σύνολο ακμών είναι συμπληρωματικό.

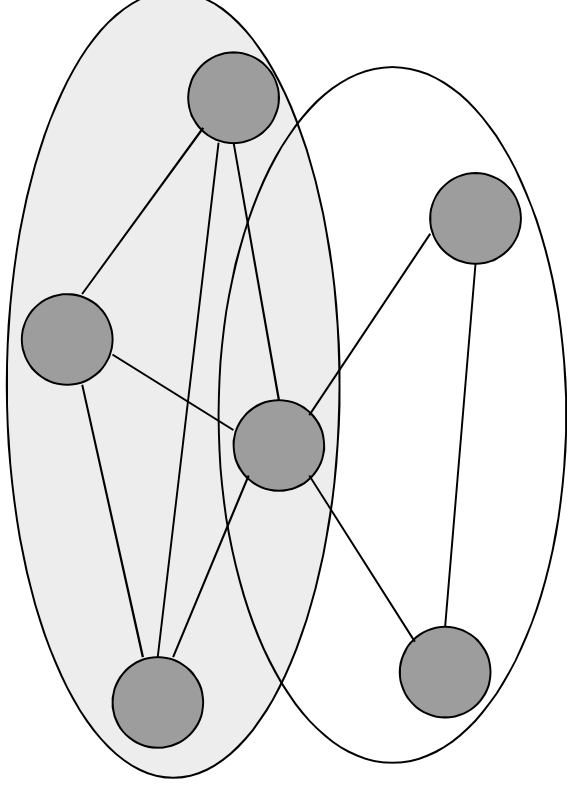


**Υπογράφος του  $G(V, E)$ :** ένας γράφος με σύνολα κορυφών και ακμών που περιέχονται στα  $V, E$ .

# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

**Κλίκα γράφου:** ένας πλήρης υπογράφος. Μέγιστη όταν δεν περιέχεται σε άλλη κλίκα.

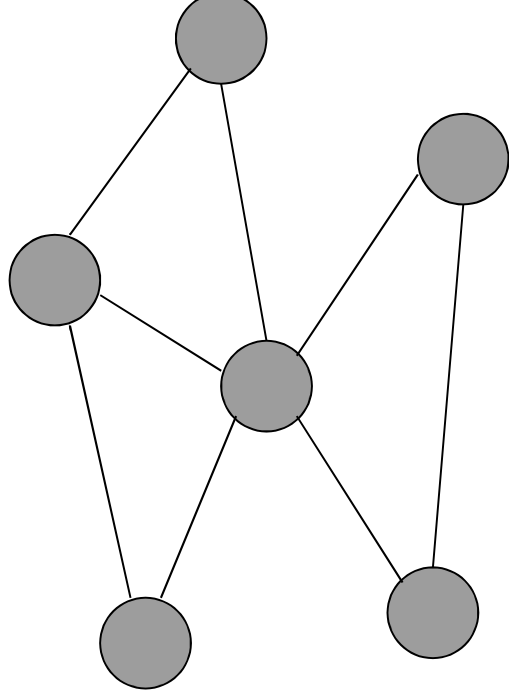




# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

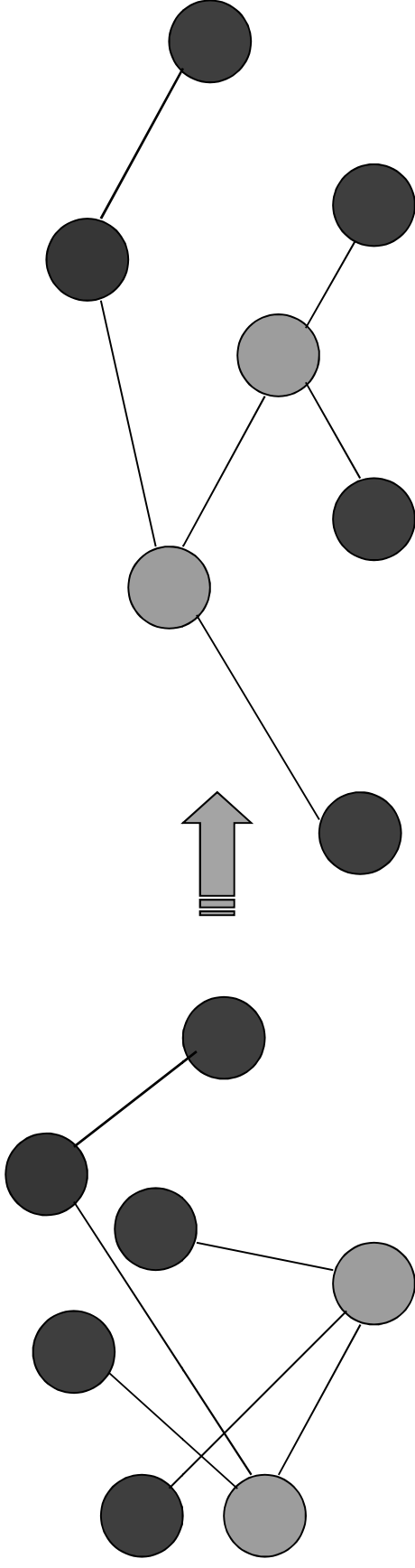
**Επίπεδος γράφος (planar):** το διάγραμμά του πάνω σε επίπεδο δεν έχει δύο ακμές που να διασταυρώνονται.



# Μη κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

**Ισομορφικοί γράφοι:** υπάρχει αντιστοιχία ένα προς ένα μεταξύ των συνόλων κορυφών που διατηρεί την γειτονικότητα.



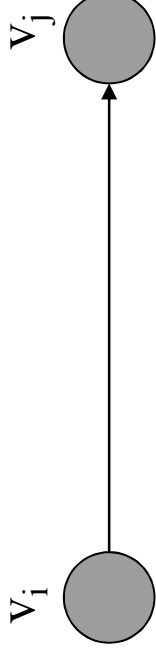
# Κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

**Κεφαλή (head) / Ουρά (tail):** σε μία κατευθυνόμενη ακμή  $(v_i, v_j)$  η κορυφή  $v_j$  είναι η κεφαλή και η  $v_i$  είναι η ουρά.

**Βαθμός εισόδου κορυφής (indegree):** αριθμός ακμών στις οποίες η κορυφή είναι κεφαλή.

**Βαθμός εξόδου κορυφής (outdegree):** αριθμός ακμών στις οποίες η κορυφή είναι ουρά.



Ουρά (tail)

Κεφαλή (head)

Προκάτοχος (predecessor):

Διάδοχος (successor)

# Κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

**Περίπατος (walk):** εναλλασσόμενη ακολουθία κορυφών και ακμών με την ίδια κατεύθυνση.

**Πέρασμα (trail):** περίπατος από ξεχωριστές ακμές με την ίδια κατεύθυνση.

**Μονοπάτι (path):** είναι ένα πέρασμα από ξεχωριστές κορυφές.

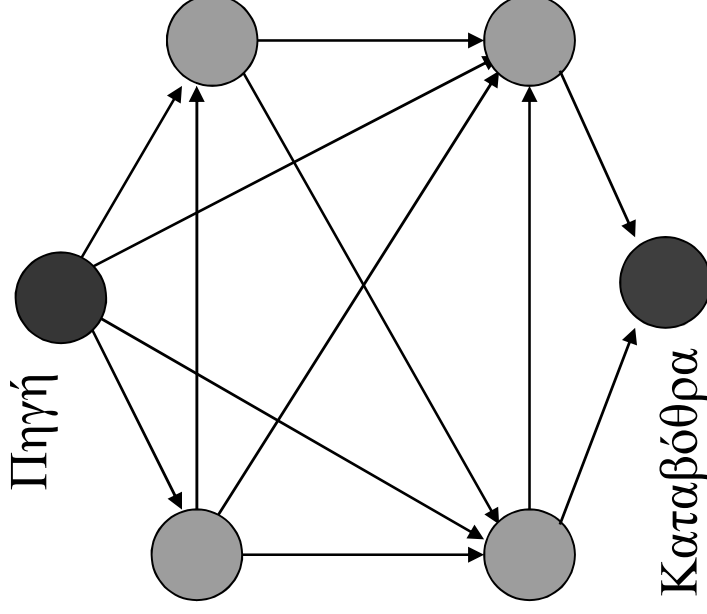
**Κύκλος (cycle):** ένας περίπατος κλειστός από ξεχωριστές κορυφές

Οι **κατευθυνόμενοι άκυκλοι γράφοι (Dags)** αναπαριστούν μερικώς διατεταγμένα σύνολα.

# Κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

**Πολωμένος άκυκλος γράφος:** έχει δύο ξεχωριστές κορυφές, την πηγή και την καταβόθρα. Κάθε κορυφή είναι προσεγγίσιμη από την πηγή και προσεγγίζει την καταβόθρα.

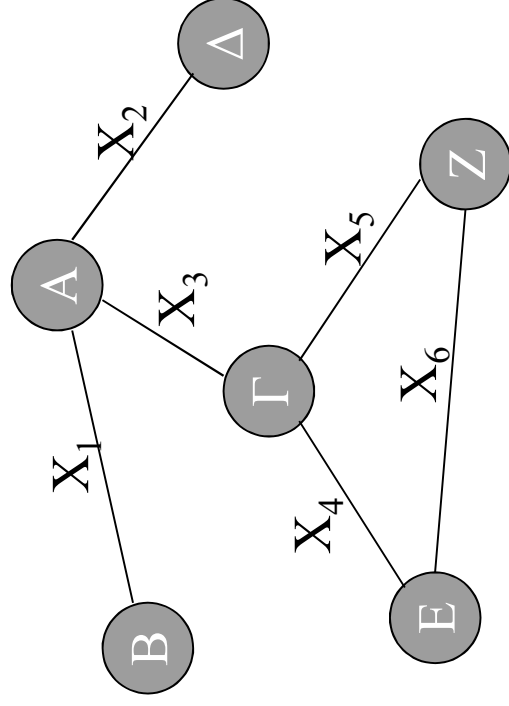


# Κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

**Incidence Matrix:** μήτρα αναπαράστασης γράφου.

- Κάθε γραμμή αντιστοιχεί σε κορυφή και κάθε στήλη αντιστοιχεί σε ακμή.
- Η θέση  $(i, j)=1$  εάν η ακμή  $j$  προσπίπτει στην κορυφή  $v_i$ .
- Για κατευθυνόμενους γράφους παίρνει τιμές 1 για κεφαλή και  $-1$  για ουρά.



|   | $X_1$ | $X_2$ | $X_3$ | $X_4$ | $X_5$ | $X_6$ |
|---|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| A | 1     | 1     | 1     | 0     | 0     | 0     |
| B | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     | 0     |
| Γ | 0     | 0     | 1     | 1     | 1     | 0     |
| Δ | 0     | 1     | 0     | 0     | 0     | 0     |
| Ε | 0     | 0     | 0     | 1     | 0     | 1     |
| Ζ | 0     | 0     | 0     | 0     | 1     | 1     |

# Κατευθυνόμενοι Γράφοι

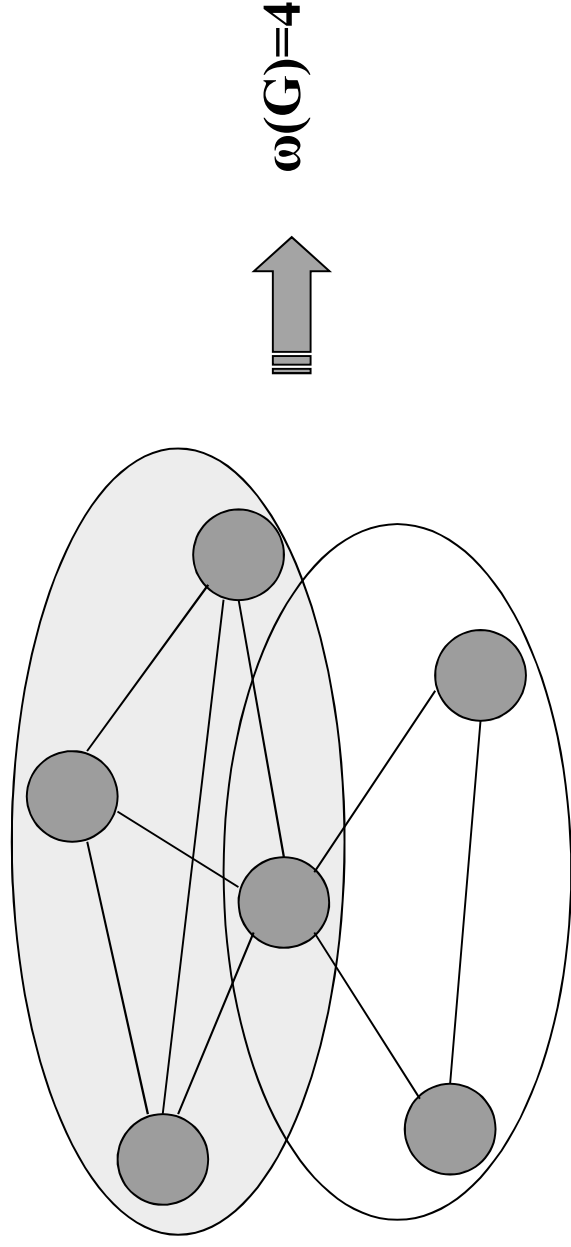
---

**Μήτρα γειτονικότητας (adjacency):** γραμμές και στήλες αντιστοιχούν σε κορυφές. Η θέση  $(i, j)=1$  εάν η κορυφή  $v_i$  γειτονεύει με την  $v_j$ .

**Γράφοι με βάρη:** κάθε ακμή ή/και κορυφή έχει βάρους.

**Μέγιστη κλίκα:** η μεγαλύτερη κλίκα ενός γράφου.

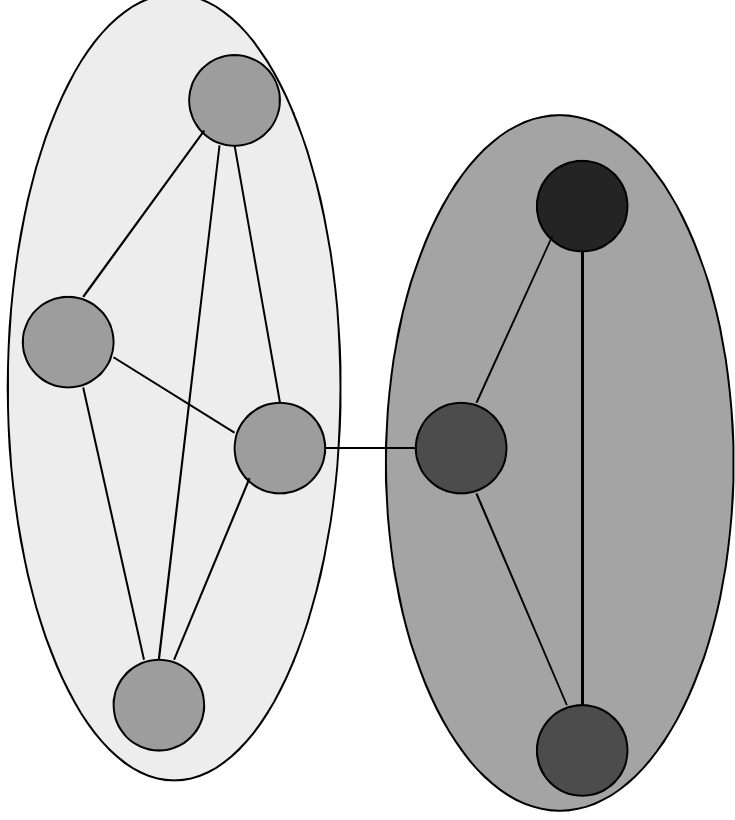
**Νούμερο κλίκας ( $\omega(G)$ ):** το μέγεθος (αριθμός κορυφών) της μέγιστης κλίκας.



# Κατευθυνόμενοι Γράφοι

---

Ένας γράφος διαμερίζεται σε κλίκες εάν το σύνολο κορυφών του διαμερίζεται σε διαφορετικά σύνολα κάθε ένα από τα οποία υπονοεί κλίκα.

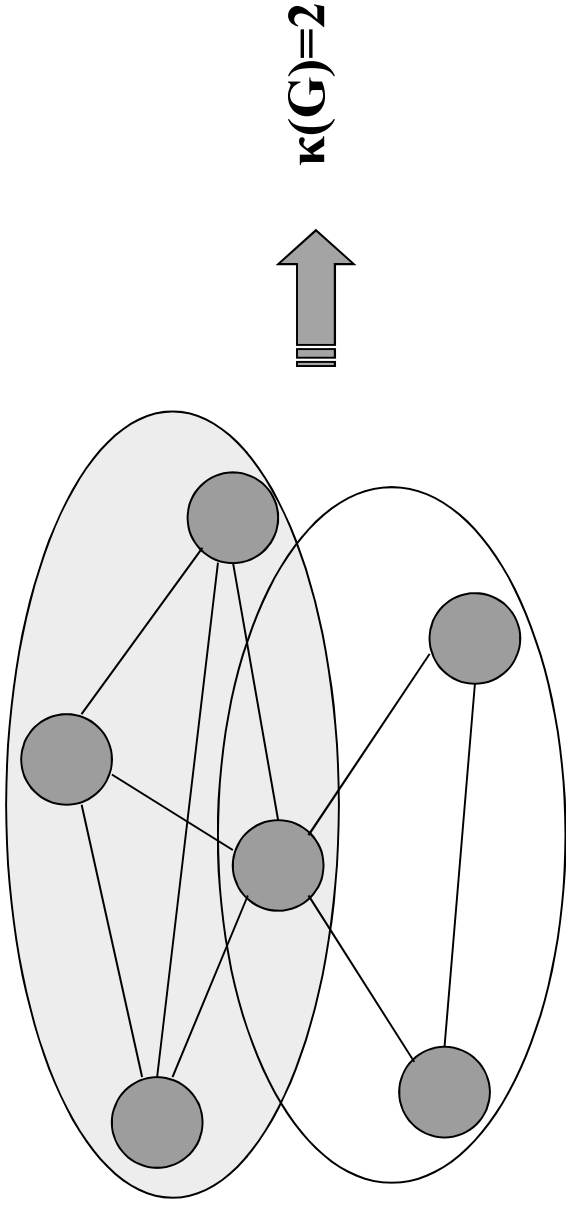




---

# Κατευθυνόμενοι Γράφοι

Ένας γράφος **καλύπτεται από κλίκες** εάν το σύνολο κορυφών του διαιρείται σε σύνολα (πιθανώς επικαλυπτόμενα) κάθε ένα από τα οποία υπονοεί κλίκα.



**Αριθμός κάλυψης κλίκας:** ο ελάχιστος αριθμός από κλίκες που καλύπτουν τον γράφο  $\kappa(G)$ .

---

# Κατευθυνόμενοι Γράφοι

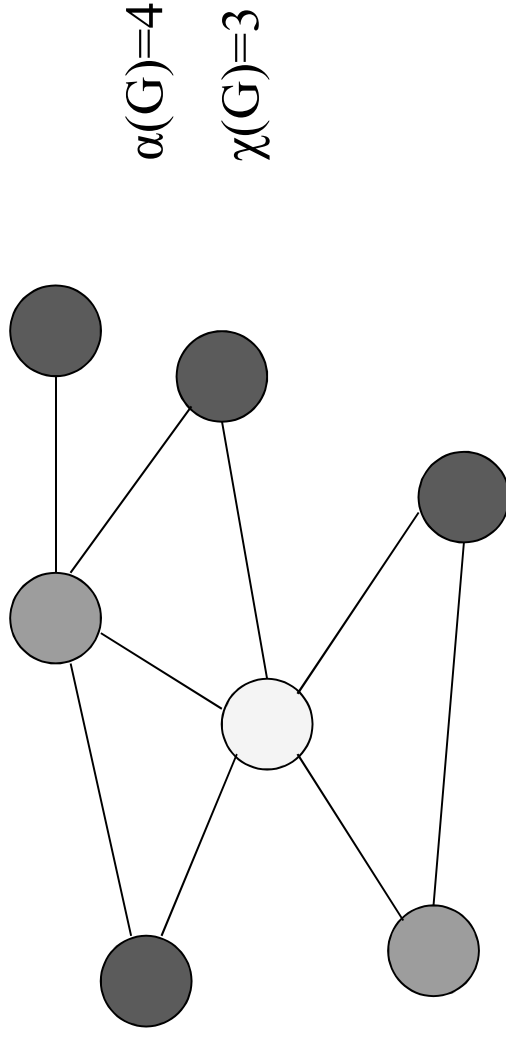
---

**Σταθερό σύνολο ή σύνολο ανεξαρτησίας:** ένα υποσύνολο των κορυφών όπου δεν υπάρχουν δύο κορυφές γειτονικές.

**Αριθμός σταθερότητας:**  $\alpha(G)$  είναι το μέγεθος του μεγαλύτερου σταθερού συνόλου του.

**Χρωματισμός γράφου:** η διαμέριση του γράφου σε σταθερά σύνολα.

**Χρωματικός αριθμός  $\chi(G)$ :** ο μικρότερος αριθμός που μπορεί να είναι το μέγεθος μίας χρωματικής διαμέρισης (αριθμός χρωμάτων).



# Εισαγωγή

---

- ✓ Υπάρχει μεγάλη διαφορά μοντέλου περιγραφής και τελικού κυκλώματος.
- ✓ Χρειάζεται μία κανονική ενδιάμεση αναπαράσταση HDL – Hardware για να γίνεται αντιστοίχιση της περιγραφής σε διαφορετικές αρχιτεκτονικές.

## Η κανονική αναπαράσταση:

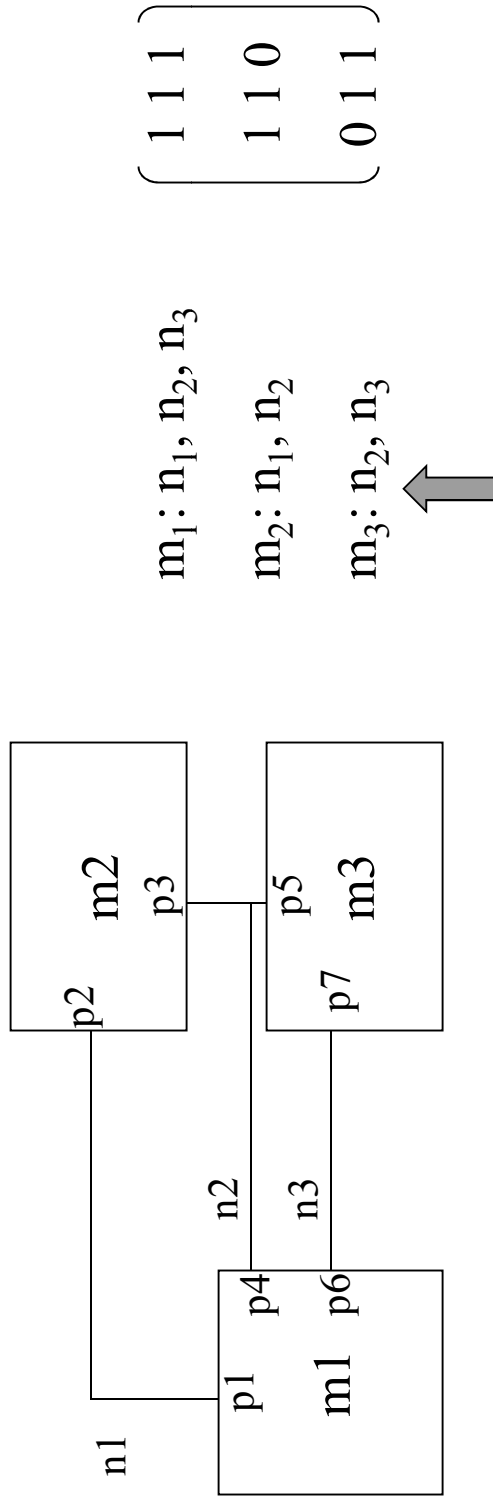
- διατηρεί την περιγραφή
- επιτρέπει την σταδιακή προσθήκη αποτελεσμάτων σύνθεσης (refinement).
- είναι ανεξάρτητη από τις HDLs.
- είναι αρκετά ισχυρή για να παρέχει διάφορα στυλ αρχιτεκτονικής.

# Αφηρημένα μοντέλα

---

## Δομές (Structures)

Σύνολο modules και nets και μία σχέση μεταξύ τους. Η σχέση αναπαρίσταται με μήτρα (incidence matrix).



Συχνά οι μήτρες είναι αραιές οπότε χρησιμοποιούμε netlists.

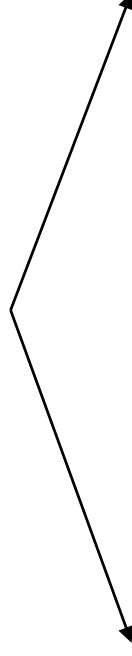
Ιεραρχικότητα: ένα module αποτελείται από submodules – άλλη μήτρα.

# Αφηρημένα μοντέλα

---

## Λογικά Δίκτυα

*Γενικευμένο λογικό δίκτυο*: δομή με κάθε φύλλο = μία συνδυαστική ή ακολουθιακή (σύγχρονη) λογική συνάρτηση.



Συνδυαστικά Λογικά Δίκτυα

Σύγχρονα Λογικά Δίκτυα

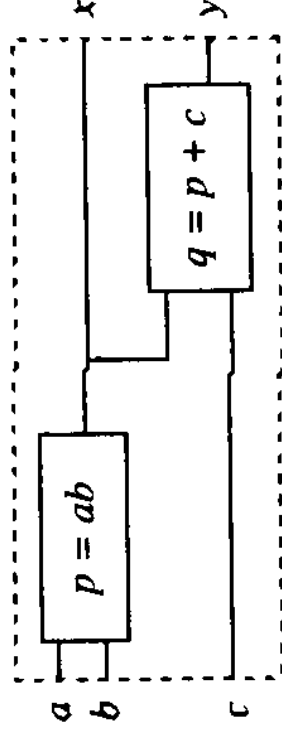
Αναπαράσταση με κατευθυνόμενους γράφους

# Αφηρημένα μοντέλα

---

## Συνδυαστικό Λογικό Δίκτυο

- Κάθε φύλλο σχετίζεται με μία πολλαπλής εισόδου/μίας εξόδου συνδυαστική λογική συνάρτηση (τοπική συνάρτηση – local function).
- Τα pins διακρίνονται σε εισόδους/εξόδους, κύριες εισόδους/εξόδους
- Κάθε γραμμή έχει μία αρχή και μία κατεύθυνση σε τερματικά σημεία.
- Η σχέση γραμμών και modules είναι μερικής διάταξης (δεν υπάρχουν κύκλοι σε αντιστοιχία με τα συνδυαστικά κυκλώματα).

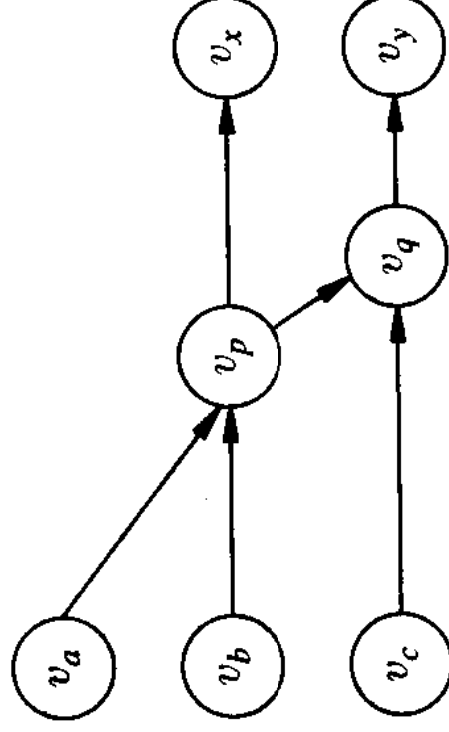


---

# Αφηρημένα μοντέλα

---

Αναπαράσταση με λογικό γράφο δικτύου: κατευθυνόμενος γράφος με το σύνολο κορυφών του σε 1-προς-1 αντιστοιχία με κύριες εισόδους/εξόδους και τοπικές συναρτήσεις.



Ένα λογικό δίκτυο είναι υβριδική περιγραφή συμπεριφοράς (incidence structure)  
– δομής (local functions).

Στην περίπτωση που οι τοπικές συναρτήσεις αντιπροσωπεύουν πύλες, πρόκειται για αναπαράσταση κατασκευής και ονομάζεται **bound or mapped network**.

# Αφηρημένα μοντέλα

---

- ✓ Τα λογικά δίκτυα αναπαριστούν λογικές συναρτήσεις με δομημένο τρόπο.
- ✓ Εάν συνδυάσουμε τις τοπικές συναρτήσεις σύμφωνα με την δομή του γράφου, μπορούμε να υπολογίσουμε τις λογικές συναρτήσεις των εξόδων.
- ✓ Οι λογικές συναρτήσεις των εξόδων συχνά δεν είναι δυνατό να υπολογιστούν λόγω μεγέθους.
- ✓ Το λογικό δίκτυο δεν έχει τέτοιο πρόβλημα.



---

# Αφηρημένα μοντέλα

---

**Σύγχρονα λογικά δίκτυα:** γενίκευση των συνδυαστικών λογικών δικτύων, για αναπαράσταση σύγχρονων ακολουθιακών κυκλωμάτων.



Τα φύλλα αναπαριστούν **τοπικές συναρτήσεις** και **στοιχεία καθυστέρησης**.

Η μερική διάταξη **δεν ισχύει** στο σύνολο των ακμών του γράφου καθώς τώρα υπάρχουν κύκλοι.



Η μερική διάταξη **ισχύει** στο σύνολο των ακμών του γράφου που δεν ξεκινούν από στοιχεία καθυστέρησης (δεν υπάρχουν κύκλοι που να μην συμπεριλαμβάνουν στοιχεία καθυστέρησης).

# Διαγράμματα Καταστάσεων

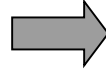
---

Μηχανές πεπερασμένων καταστάσεων (ακολουθιακά κυκλώματα):

- Σύνολο διανυσμάτων εισόδου  $X$ , εξόδου  $Y$
- Σύνολο καταστάσεων  $S$  και συνάρτηση μετάβασης καταστάσεων  $\delta: X \times S \rightarrow S$
- Συνάρτηση εξόδου  $\lambda: X \times S \rightarrow Y$  (Mealy),  $\lambda: S \rightarrow Y$  (Moore)
- Αρχική κατάσταση

## Τρόποι αναπαράστασης:

*Πίνακας Καταστάσεων – Διάγραμμα Μετάβασης Καταστάσεων*

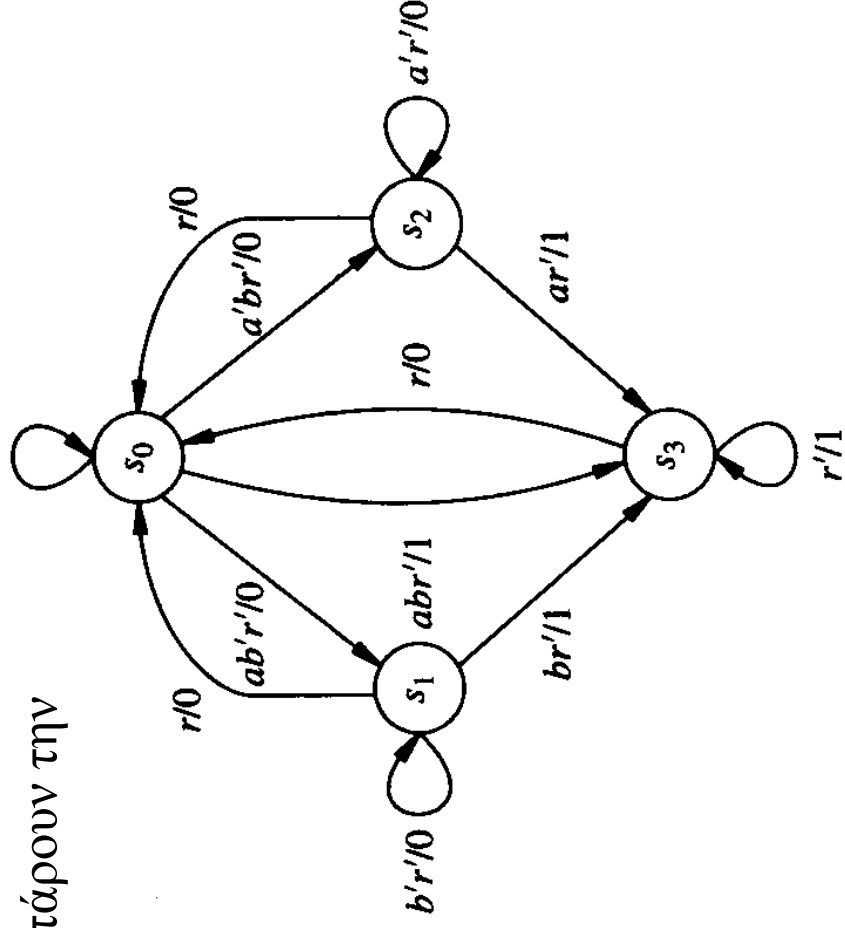


κατευθυνόμενος γράφος με κορυφές τις καταστάσεις και ακμές τις μεταβάσεις από κατάσταση σε κατάσταση

# Διαγράμματα Καταστάσεων

---

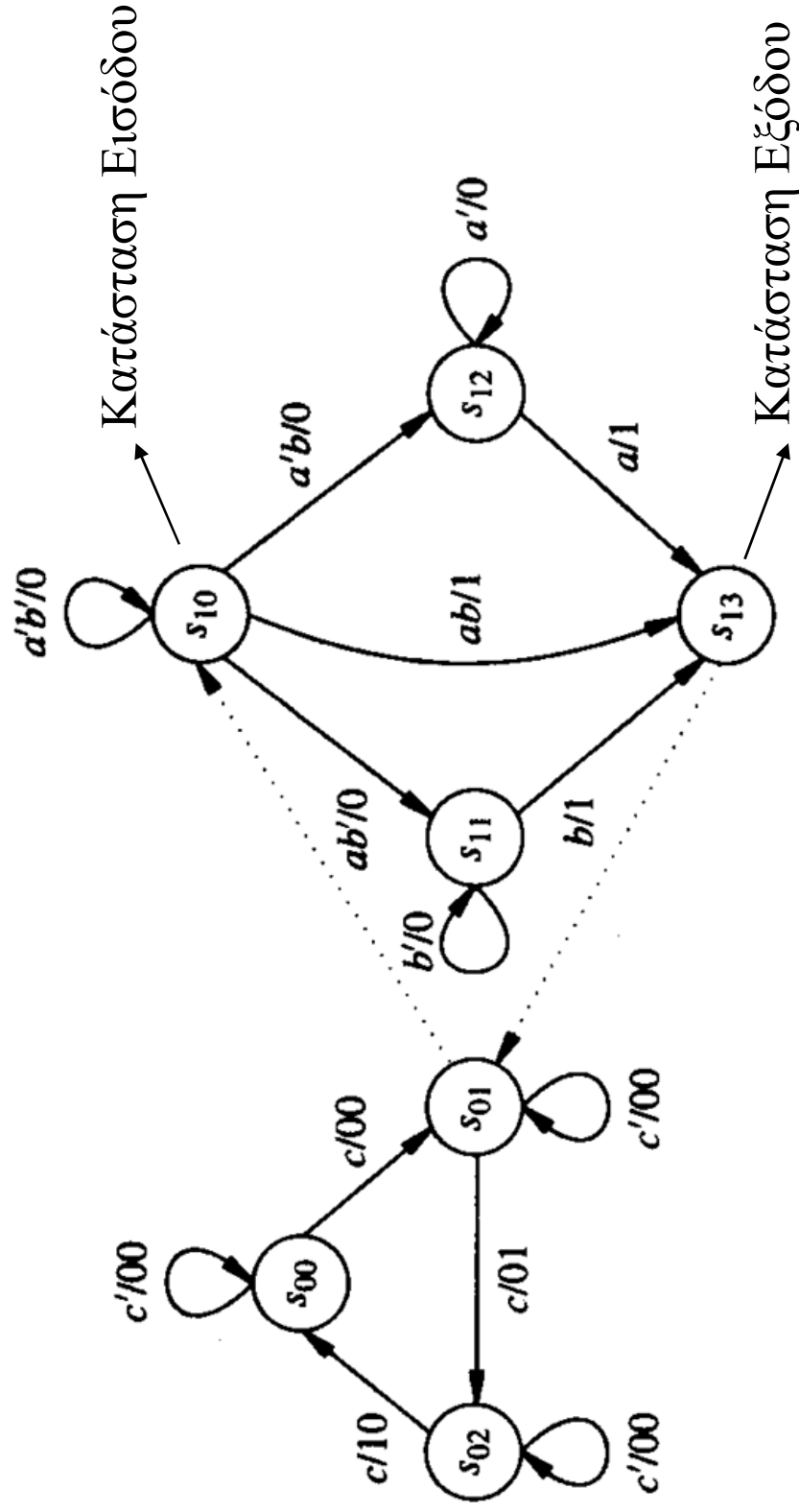
Συγχρονιστής δύο σημάτων  
(a,b) με είσοδο reset. Τα  
σήματα πρέπει να πάρουν την  
τιμή '1'.



# Διαγράμματα Καταστάσεων

---

Ιεραρχικό Διάγραμμα καταστάσεων: υπάρχουν κορυφές που αντιστοιχούν σε υποδιαγράμματα.



# Γράφοι ροής δεδομένων & ακολουθιών

---

Τα αφηρημένα μοντέλα συμπεριφοράς στο επίπεδο αρχιτεκτονικής περιγράφονται με **λειτουργίες** (operations) και **εξαρτήσεις** (dependencies).

Οι εξαρτήσεις οφείλονται στους ακόλουθους παράγοντες:

- ❖ **Διαθεσιμότητα** δεδομένων (Αποτελέσματα λειτουργίας=Δεδομένα επόμενης).
- ❖ **Σειριακότητα** εκτέλεσης λειτουργιών από τις προδιαγραφές πχ. εκτέλεση λειτουργίας και κατόπιν ενημέρωση σημαίας.
- ❖ **Διαμοίραση** κοινών resources (εκτέλεση σε διαφορετικούς χρόνους)

# Γράφοι ροής δεδομένων

---

Ένας *γράφος ροής δεδομένων* αναπαριστά λειτουργίες και εξαρτήσεις:

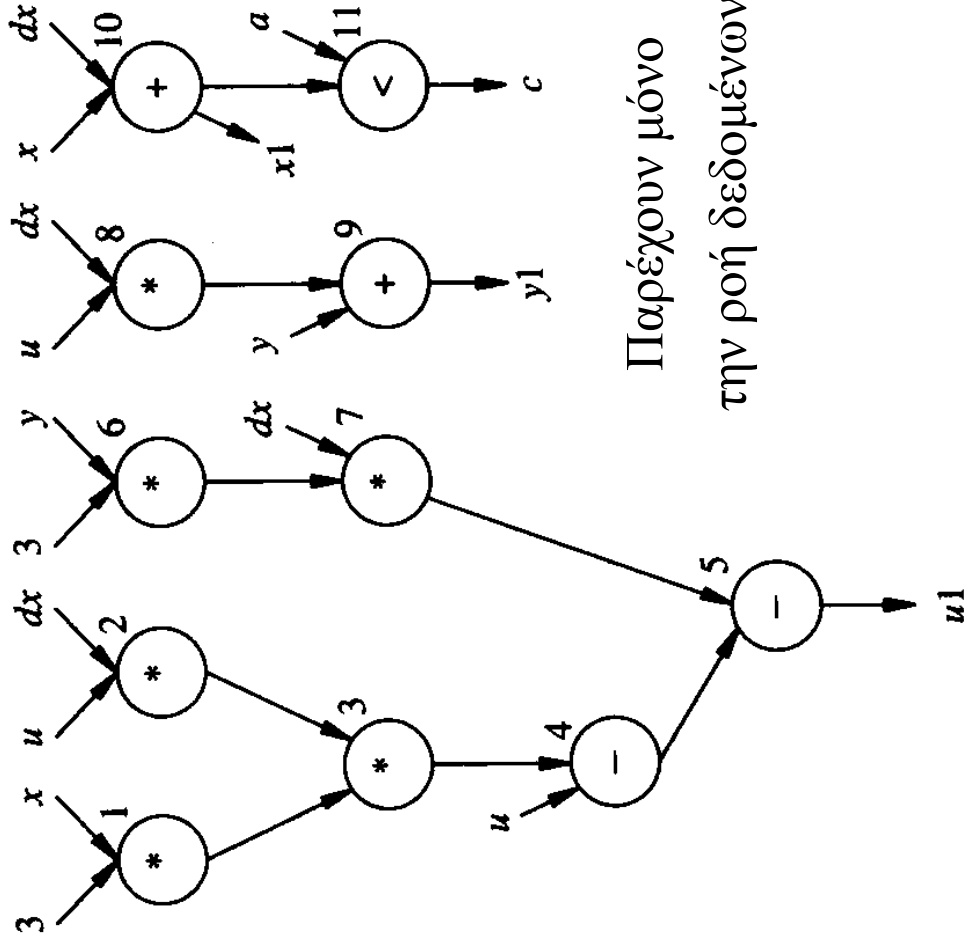
- ✓ Είναι κατευθυνόμενος γράφος.
- ✓ Οι κορυφές αντιστοιχούν μία προς μία με τις λειτουργίες.
- ✓ Οι λειτουργίες χρειάζονται δεδομένα και δίνουν αποτελέσματα.
- ✓ Οι κατευθυνόμενες ακμές αναπαριστούν την μεταφορά πληροφοριών από λειτουργία σε λειτουργία
- ✓ Υπονοείται η ύπαρξη μεταβλητών που αποθηκεύουν τέτοιες πληροφορίες.
- ✓ Για τις μεταβλητές υπάρχει χρόνος ζωής.
- ✓ Γέννηση είναι η **πρώτη στιγμή** που η μεταβλητή είναι έξοδος μίας λειτουργίας.
- ✓ Θάνατος είναι η **τελευταία στιγμή** που η μεταβλητή είναι είσοδος μίας λειτουργίας

# Γράφοι ροής δεδομένων

$$\begin{aligned}x1 &= x+dx; \\ u1 &= u-(3*x*u*dx)-(3*y*dx); \\ y1 &= y+u*dx; \\ c &= x1 < a;\end{aligned}$$

Υπάρχουν πολλοί διαφορετικοί  
γράφοι (αντιμεταθετική  
/προσεταιριστική ιδιότητα)

Data Flow Graph



# Γράφοι ροής ελέγχου-δεδομένων

---

## Control-Data Flow Graph

**Ροή Ελέγχου:** Και οι δομές που αναπαριστούν έλεγχο ροής δεδομένων μπορούν να αναπαρασταθούν γραφικά:

- Οι δομές ελέγχου (ροής) είναι η διακλάδωση και η επανάληψη.
- Επεκτείνουμε τους γράφους ροής δεδομένων με την εισαγωγή κορυφών διακλάδωσης και επανάληψης.
- **Κορυφή διακλάδωσης:** η ουρά ενός συνόλου εναλλακτικών μονοπατιών, και επιλέγει εκτιμώντας κάποια συνθήκη.
- **Κορυφή επανάληψης:** η ουρά δύο μονοπατιών, το ένα είναι το μονοπάτι επανάληψης και το άλλο είναι το μονοπάτι εξόδου.



# Γράφοι ελέγχου ροής δεδομένων

---

Ένα είδος **Control-Data Flow Graph**



**Sequencing Graph**

Η ροή δεδομένων αναπαρίσταται με γράφους

Η ροή ελέγχου αναπαρίσταται με ιεραρχία.



**Sequencing Graphs:** Είναι ιεραρχίες κατευθυνόμενων γράφων με τα ακόλουθα χαρακτηριστικά:

- Έχουν δύο είδη κορυφών: λειτουργίες και συνδέσμους.
- Ένας σύνδεσμος διασυνδέει τον γράφο με έναν άλλο γράφο (ιεραρχικά χαμηλότερο).
- Οι λειτουργίες και εξαρτήσεις αναπαρίστανται με κορυφές και κατευθυνόμενες ακμές.

# Sequencing Graphs χωρίς ιεραρχία

---

## *A. Sequencing Graphs χωρίς ιεραρχικές κορυφές:*

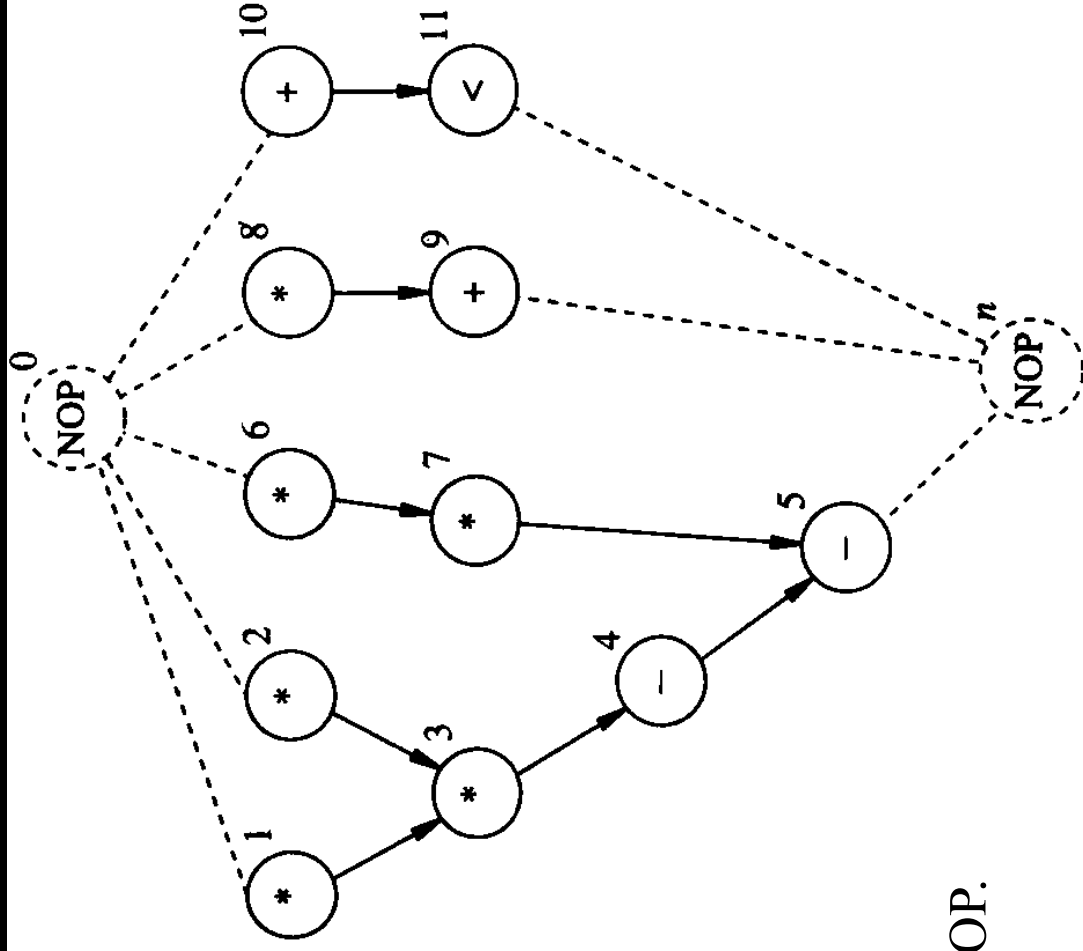
- Είναι **άκυκλοι γράφοι** και **πολωμένοι** (δύο ειδικές κορυφές είναι η πηγή και η καταβόθρα / πρώτη και τελευταία λειτουργία του γράφου).
- Κάθε ακμή  $v_i \rightarrow v_j$  υπονοεί ότι η πράξη  $v_j$  έπεται της πράξης  $v_i$ .
- Κάθε μονοπάτι στον γράφο αναπαριστά παράλληλες πράξεις.

# Sequencing Graphs χωρίς ιεραρχία

---

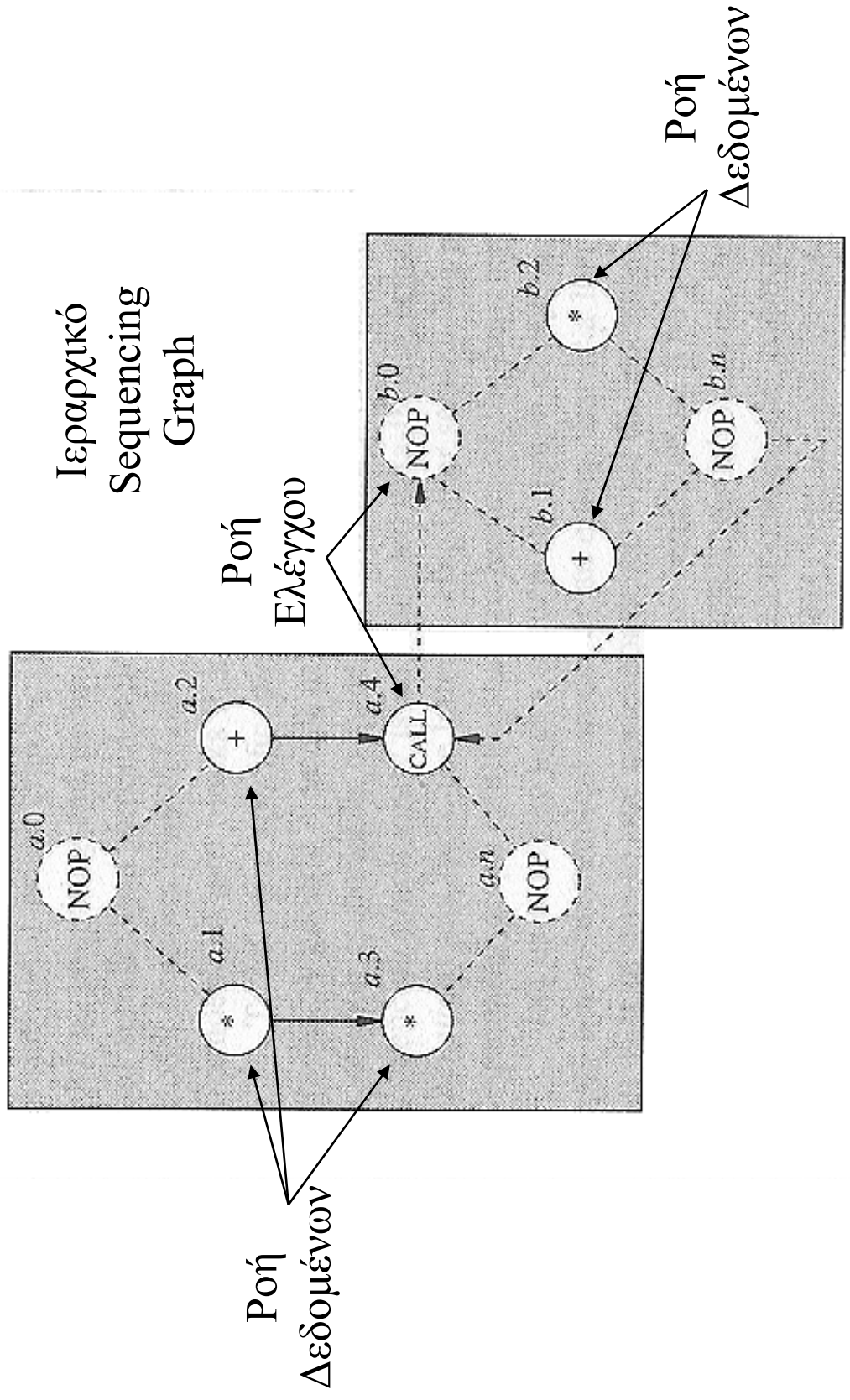
## Sequencing Graph

1. Άκυκλος (μερική διάταξη)
2. Πολωμένος



Η πηγή και η καταβόθρα είναι NOP.

# Sequencing Graphs με ιεραρχία

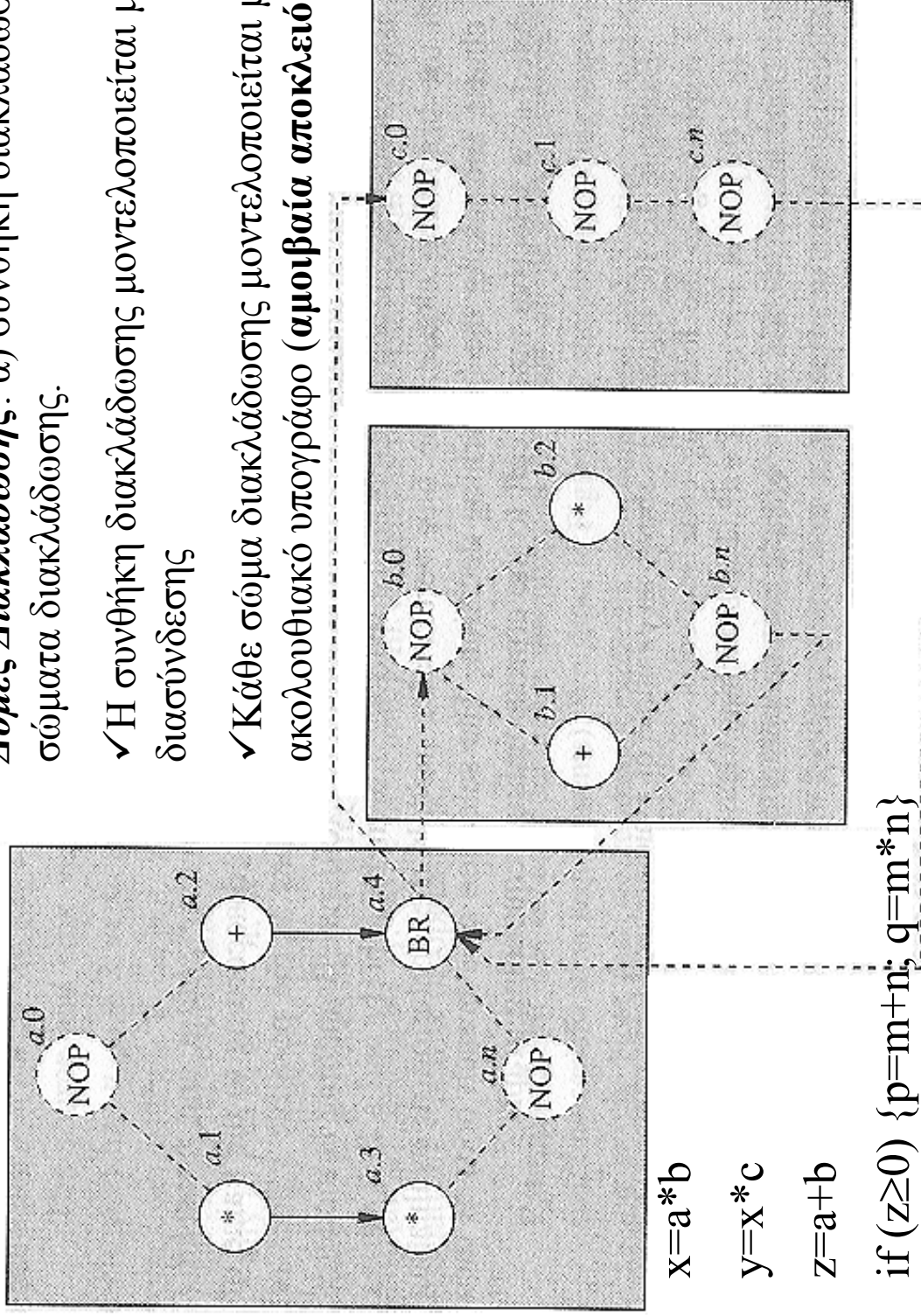


# Sequencing Graphs

**Δομές Διακλάδωσης:** α) συνθήκη διακλάδωσης και β) σώματα διακλάδωσης.

✓ Η συνθήκη διακλάδωσης μοντελοποιείται με μία κορυφή διασύνδεσης

✓ Κάθε σώμα διακλάδωσης μοντελοποιείται με έναν ακολουθιακό υπογράφο (αμοιβαία αποκλειόμενοι).

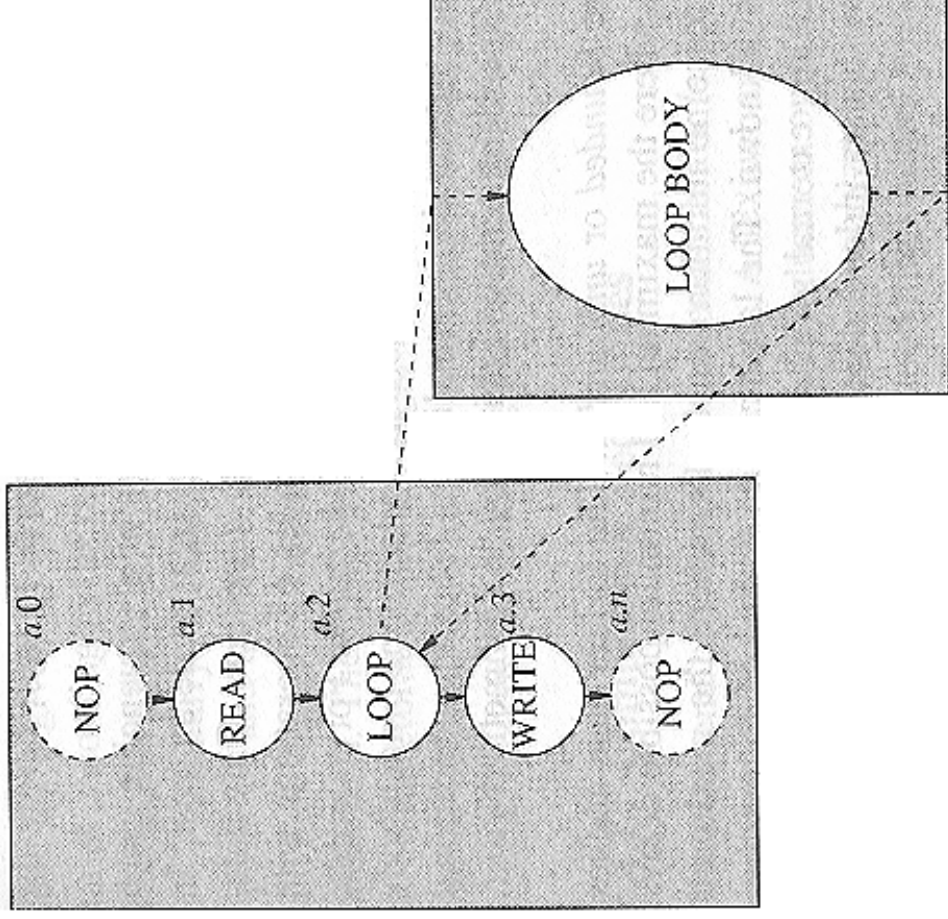


# Sequencing Graphs

---

## *Δομές Επανάληψης:*

- α) συνθήκη επανάληψης (κορυφή διασύνδεσης)
- β) σώμα επανάληψης (ακολουθιακός υπογράφος)

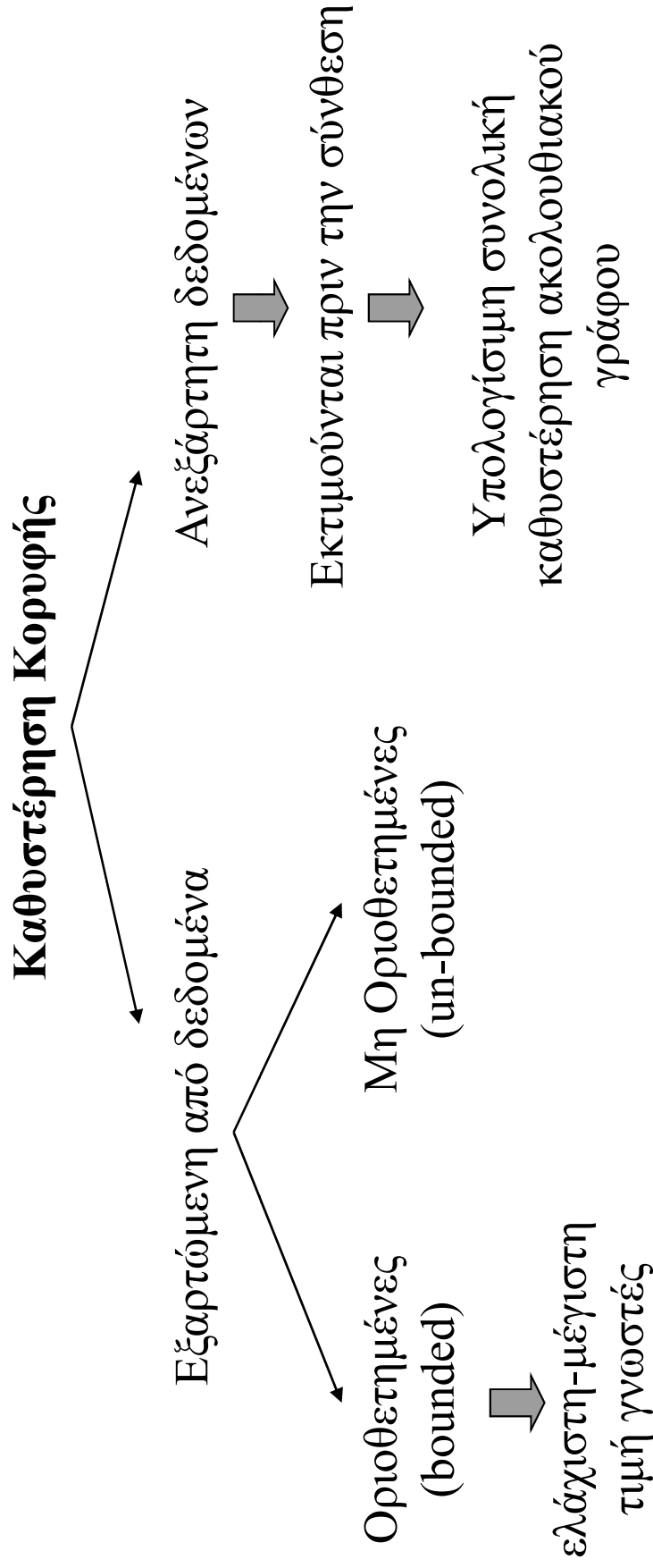


---

# Sequencing Graphs

---

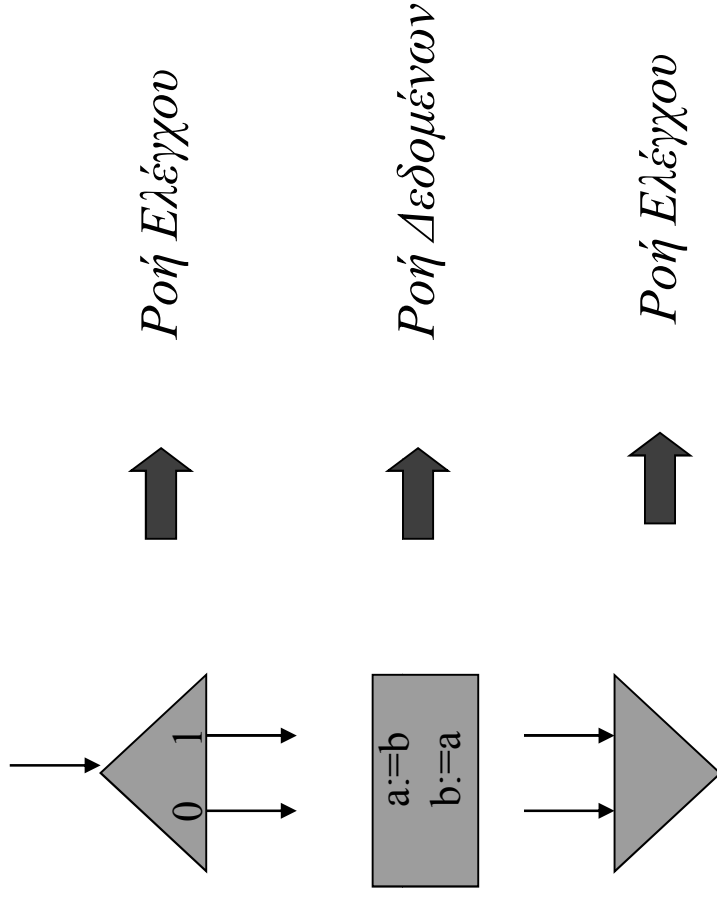
Σε ακμές και κορυφές τοποθετούνται ιδιότητες (εκτιμήσεις επιφάνειας και καθυστέρησης).



# CDFG χωρίς ιεραρχία

---

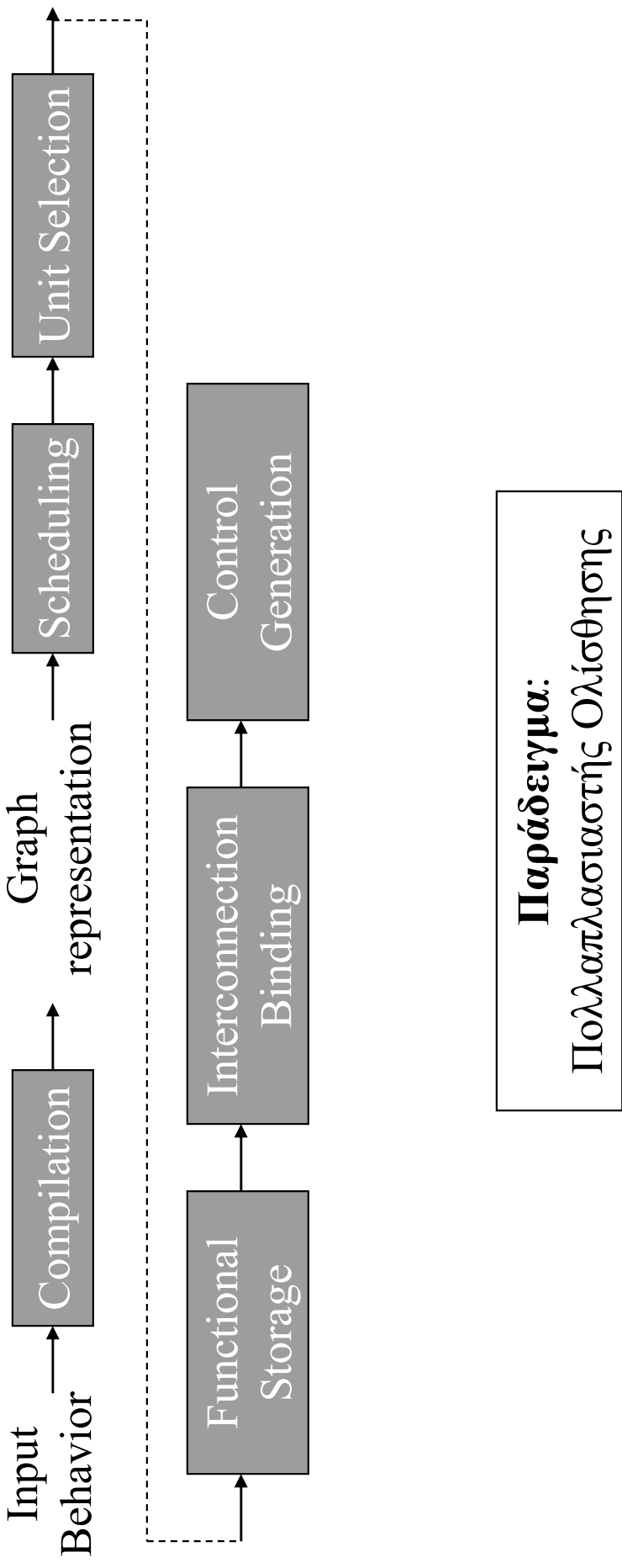
*Ροή Ελέγχου & Δεδομένων στον ίδιο γράφο*





# Design Flow

---



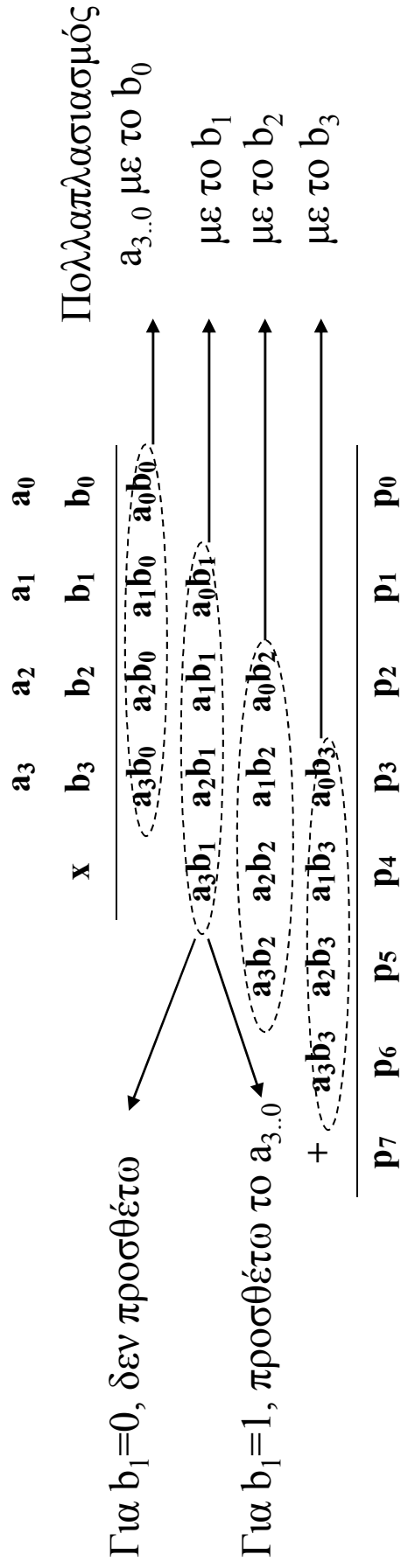
# Αλγόριθμος Πολλαπλασιασμού

---

## Πολλαπλασιασμός 4x4

- Χρειαζόμαστε δύο καταχωρητές μήκους 4 bits για τα a, b, έναν καταχωρητή μήκους 8 bits για το αποτέλεσμα και έναν αθροιστή.
- Οι καταχωρητές πρέπει να έχουν την δυνατότητα ολίσθησης.
- Ολισθαίνουμε δεξιά κάθε φορά το προηγούμενο άθροισμα μερικών γινομένων, και το προσθέτουμε στο νέο μερικό γινόμενο.

# Αλγόριθμος Πολλαπλασιασμού



Για  $b_1=0$ , δεν προσθέτω

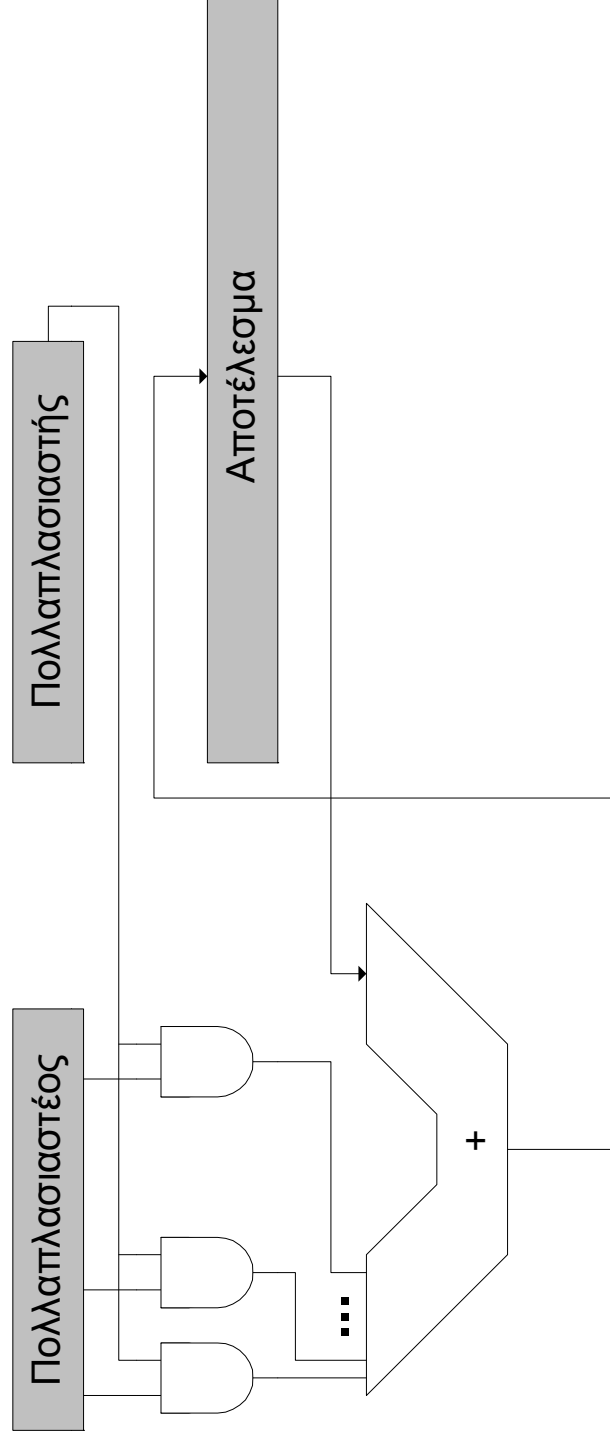
Για  $b_1=1$ , προσθέτω το  $a_{3..0}$

| $p_7$    | $p_6$       | $p_5$       | $p_4$       | $p_3$       | $p_2$    | $p_1$ | $p_0$ | Κύκλος |
|----------|-------------|-------------|-------------|-------------|----------|-------|-------|--------|
| 30       | 20          | 10          | 00          |             |          |       |       | 1      |
|          | 30          | 20          | 10          | 00          |          |       |       |        |
| 31       | 30+21       | 20+11       | 10+01       | 00          |          |       |       | 2      |
| $c_1$    | 31          | 30+21       | 20+11       | 10+01       | 00       |       |       |        |
| $c_1+32$ | 31+22       | 30+21+12    | 20+11+02    | 01+10       | 00       |       |       | 3      |
| $c_2$    | $c_1+32$    | 31+22       | 30+21+12    | 20+11+02    | 01+10    | 00    |       |        |
| $c_2+33$ | $c_1+32+23$ | 31+22+13    | 30+21+12+03 | 20+11+02    | 01+10    | 00    |       | 4      |
| $c_3$    | $c_2+33$    | $c_1+32+23$ | 31+22+13    | 30+21+12+03 | 20+11+02 | 01+10 | 00    |        |
| Πρόσθεση |             |             |             |             |          |       |       |        |
| Ολίσθηση |             |             |             |             |          |       |       |        |

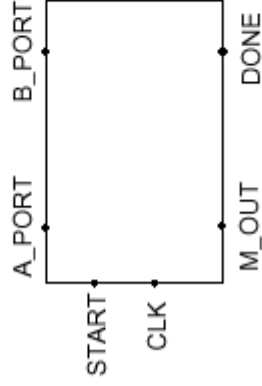
# Αλγόριθμος Πολλαπλασιασμού

---

- Προϋποθέτει την δυνατότητα ολίσθησης του πολλαπλασιαστή και του αποτελέσματος στους αντίστοιχους καταχωρητές.
- Έχει μικρό απαιτούμενο κόστος σε υλικό.
- Απαιτεί  $n$  κύκλους ρολογιού για να δώσει το αποτέλεσμα



# Design Flow



```
entity MULT is
  port ( A_PORT,
        B_PORT: in bit_vector(3 downto 0);
        M_OUT: out bit_vector(7 downto 0);
        CLK: in CLOCK;
        START: in BIT;
        DONE: out BIT;
  );
end MULT;
```

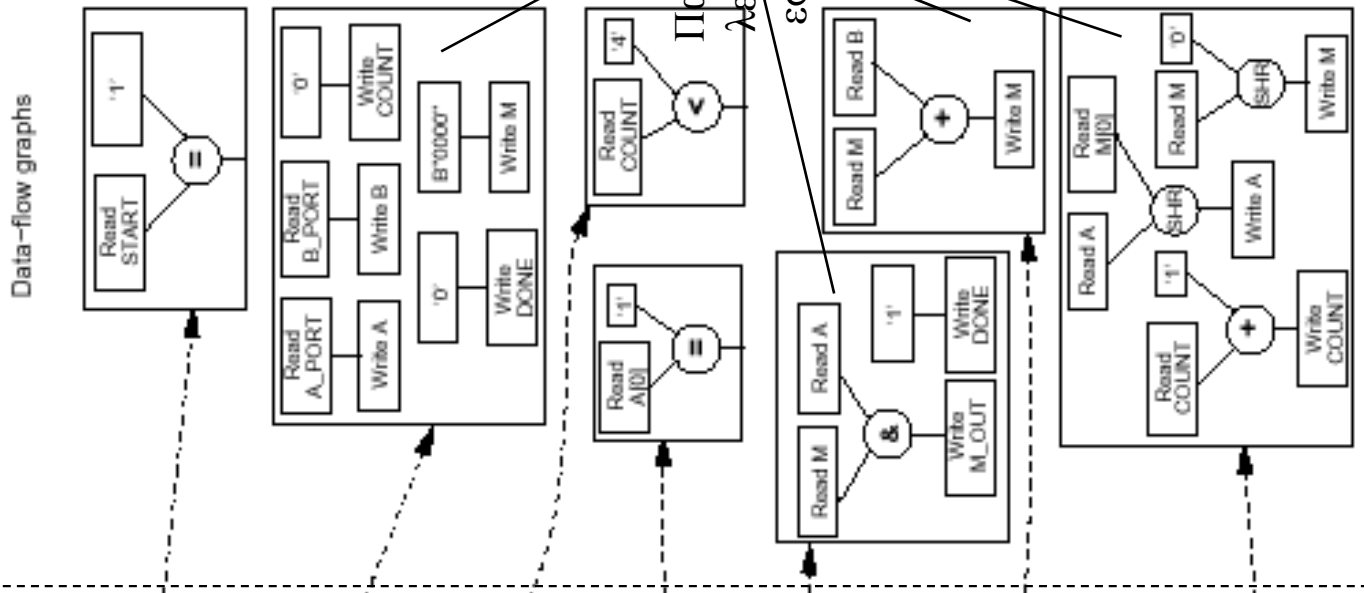
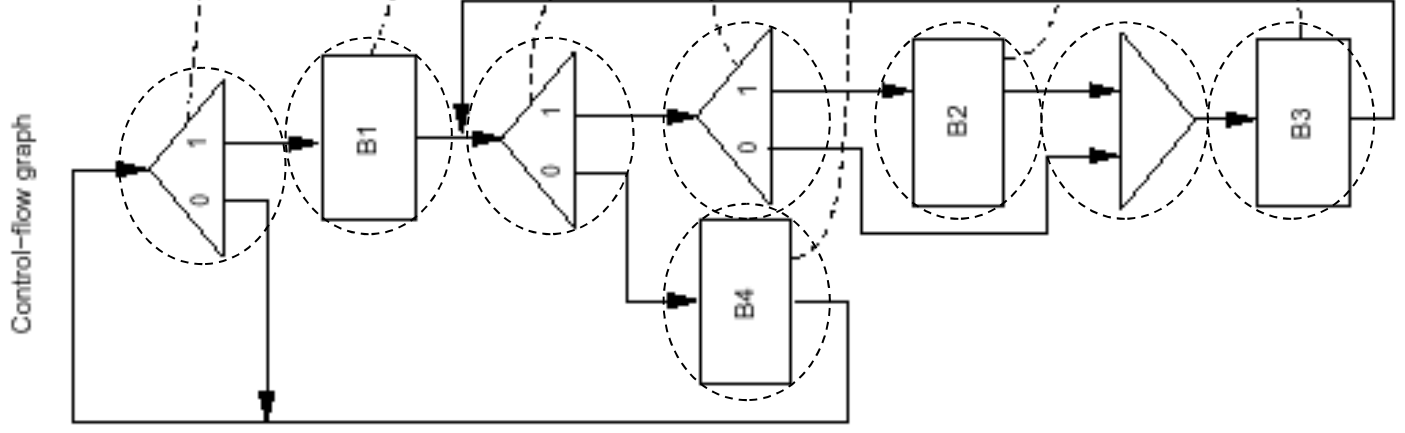
```
architecture SHIFT_MULT of MULT is
begin
```

```
  process
    variable A, B, M : BIT_VECTOR;
    variable COUNT : INTEGER;
  begin
    wait until (START = 1);
    A := A_PORT; COUNT := 0;
    B := B_PORT; DONE <= '0';
    M := B"0000";
    while (COUNT < 4) loop
      if (A(0) = '1') then
        M := M + B;
      end if;
      A:=SHR(A,M(0));
      M:=SHR(M,cin);
      COUNT := COUNT + 1;
    end loop;
    M_OUT <= M & A;
    DONE <= '1';
  end process;
end SHIFT_MULT;
```

Οι εντολές εκτελούνται ακολουθιακά εκτός εάν δεν έχουν εξαρτήσεις μεταξύ τους

# 1<sup>st</sup> step: Control Data Flow Graph

Control Flow  
Data Flow



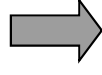
Παράλληλες  
Λειτουργίες  
εσωτερικά

# Control – Data Flow Graph

---

Ούτε η VHDL ούτε ο γράφος δείχνουν με ποιον τρόπο θα υλοποιηθεί σε hardware η περιγραφή:

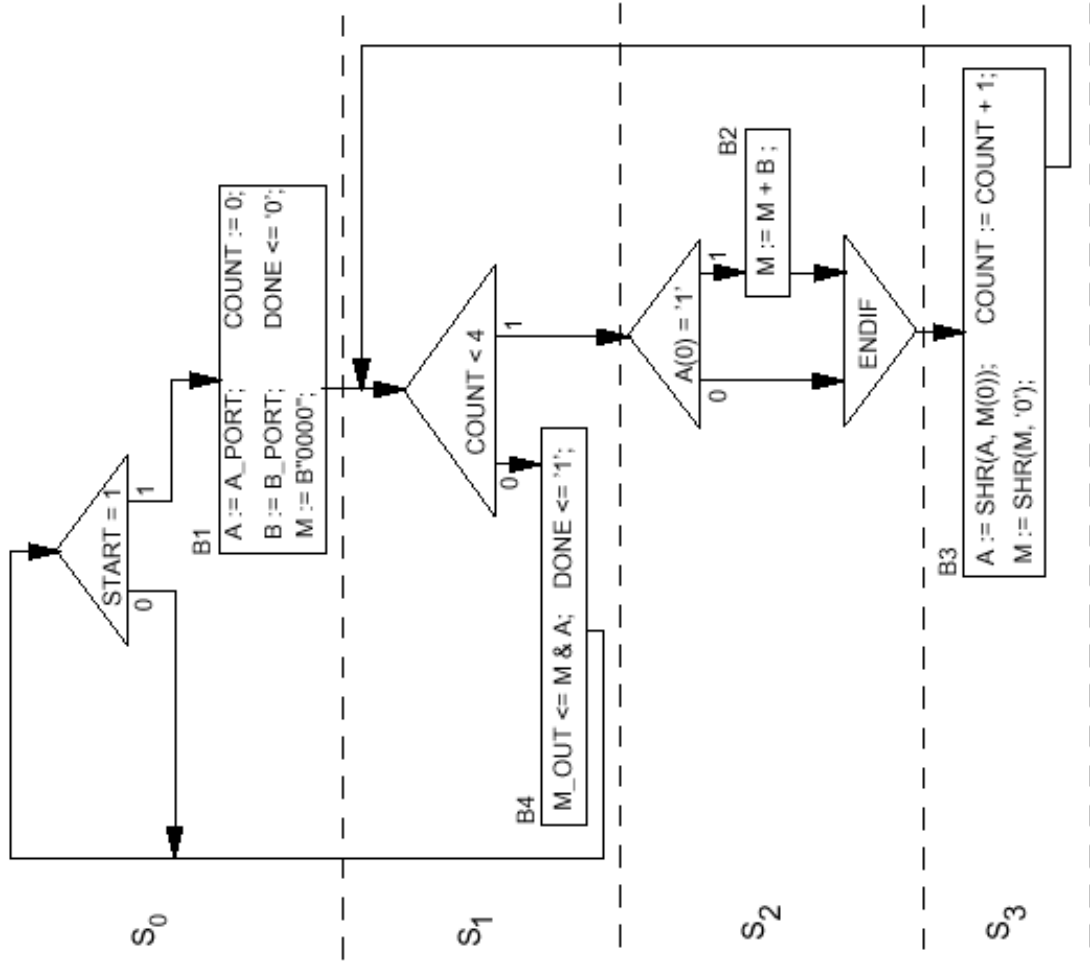
- ✓ Μεταβλητές όπως η A, B, M δεν έχουν ανατεθεί σε αποθηκευτικά στοιχεία.
- ✓ Λειτουργίες όπως η πρόσθεση δεν έχουν ανατεθεί σε λειτουργικές μονάδες.
- ✓ Δεν έχουν καθορίσει ακολουθία καταστάσεων.
- ✓ Δεν έχουν καθορίσει σήματα ελέγχου για την ενεργοποίηση των λειτουργικών μονάδων του Datapath.



Θα το υλοποιήσουμε με το μοντέλο FSM/D

# 2<sup>nd</sup> step = Scheduling

Ανάθεση  
λειτουργιών σε  
σύγχρονα βήματα



4 βήματα



Καταστάσεις του  
FSM



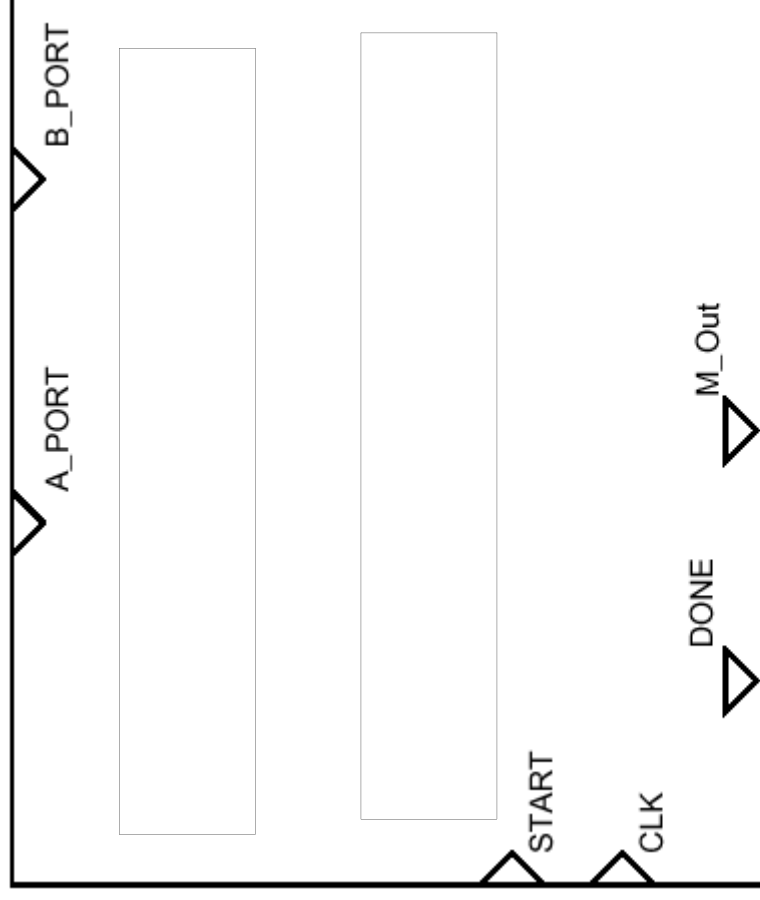
## 3<sup>rd</sup> step (a) = Unit Selection

---

1. Δέσμευση αποθηκευτικών μονάδων για μεταβλητές **A**, **B**, **M** και **Count**
2. Επιλογή λειτουργικών μονάδων για λειτουργίες **πρόσθεσης, ολίσθησης και σύγκρισης**



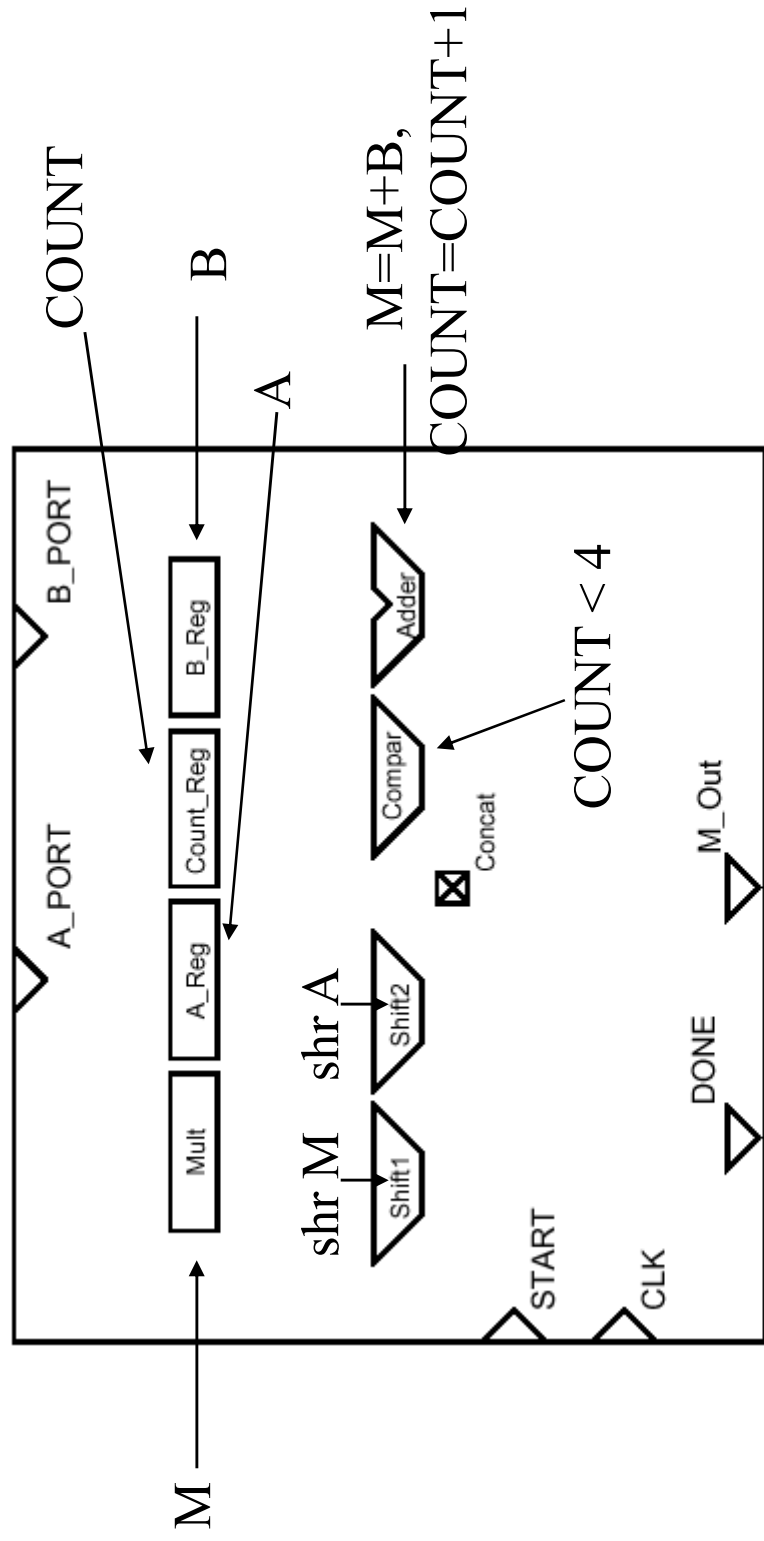
Οι μονάδες θα πρέπει να δεσμευτούν (binding) δηλαδή να τους ανατεθεί κάποια λειτουργία



## *Initial Allocation*

### 3<sup>rd</sup> step (b) = Unit Binding

---



### *Initial Allocation*

## 4<sup>th</sup> step = Connection

---

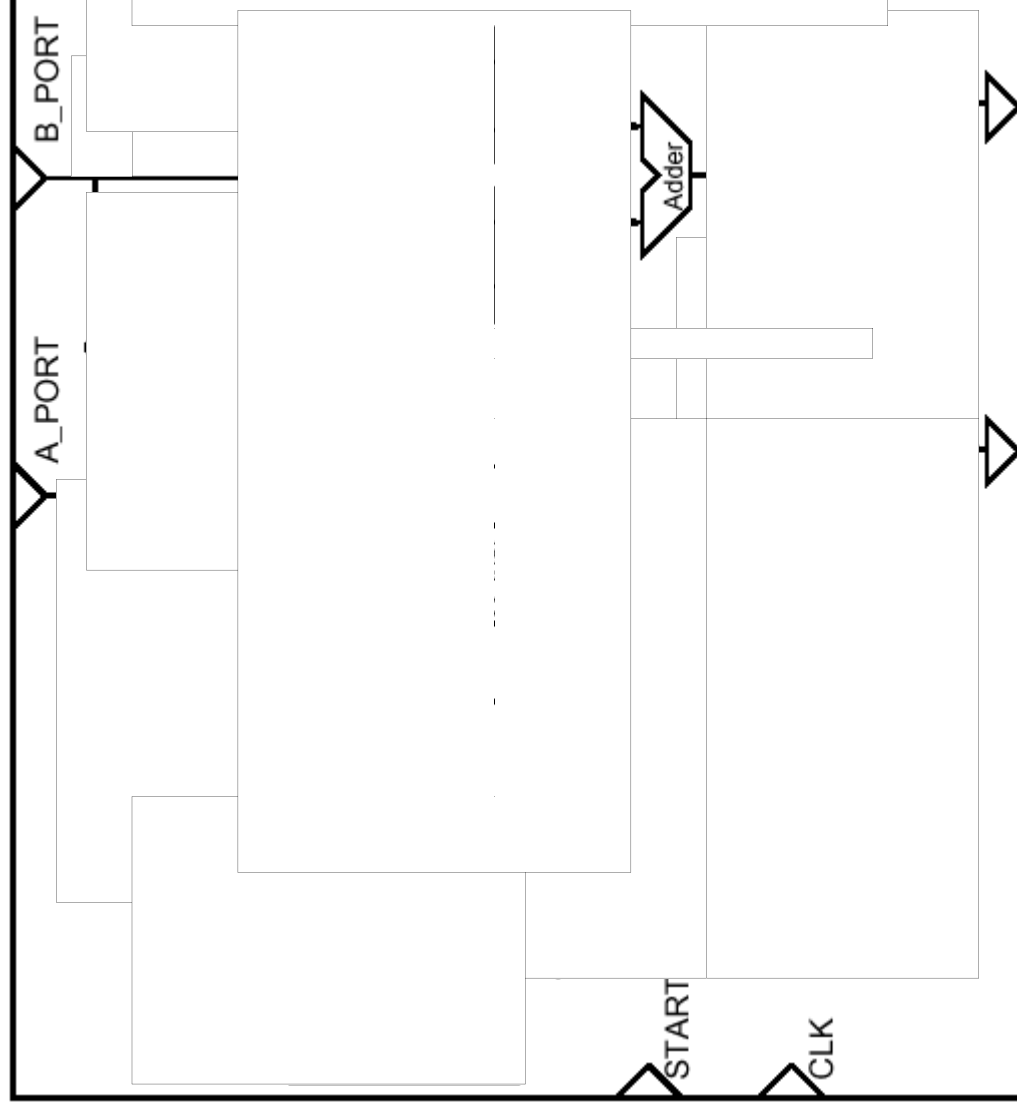
Κατά την διασύνδεση, όπου υπάρχουν πολλαπλές είσοδοι χρησιμοποιούνται πολυπλέκτες

Παράδειγμα: οι πράξεις

$$M=M+B,$$
$$COUNT=COUNT+1$$

Απαιτούν πολυπλέκτες στις εισόδους του αθροιστή

M, COUNT    B, 1



## 5<sup>th</sup> step (a) = Control Unit FSMD

Στόχος της σύνθεσης της μονάδας ελέγχου είναι η δημιουργία των κατάλληλων **σημάτων ενεργοποίησης** των λειτουργιών στα διάφορα βήματα, και η υλοποίηση της **ακολουθίας** των βημάτων.



Αποστολή σημάτων λειτουργιών (**OP**) σε κάθε μονάδα.

| Present State | Condition | Value | Actions  | Next State |
|---------------|-----------|-------|--|------------|
| S0            | START = 1 | T     | A := A_PORT;<br>B := B_PORT;<br>COUNT := 0;<br>DONE := '0';<br>M := 0000"; | S1         |
|               |           | F     |  | S0         |
| S1            | COUNT < 4 | T     |  | S2         |
|               |           | F     | M_OUT := M @ A;<br>DONE := '1';  | S0         |
| S2            | A(0) = 1  | T     | M := M + B;  | S3         |
|               |           | F     |  | S3         |
| S3            |           |       | A := SHR(A, M(0));<br>M := SHR(M, '0');<br>COUNT := COUNT + 1;             | S1         |

FSMD state table

## 5<sup>th</sup> step (b) = Control Unit Component State-Table

---

| Present State | Condition | Value | Actions  | Next State |
|---------------|-----------|-------|--|------------|
| S1            | Compar.LT | 1     | Concat(OP: concat, INPS: Mult, A_Reg);<br>M_OUT(OP: load, INPS: Concat);<br>Mux5(OP: c1, INPS: '0', '1');<br>DONE(OP: load, INPS: Mux5);   | S2         |
| S2            | A_Reg(0)  | 1     | Mux3(OP: c0, INPS: Mult, Count_Reg);<br>Mux4(OP: c0, INPS: B_Reg, "0001");<br>Adder(OP: add, INPS: Mux3, Mux4);<br>Mux1(OP: c1, INPS: Shift1, Adder);<br>Mult(OP: load, INPS: Mux1); | S3         |
|               |           | 0     |  | S3         |



Πίνακας κατάστασης με ενεργοποιήσεις components / step

## 5<sup>th</sup> step (c) = Symbolic Control Table

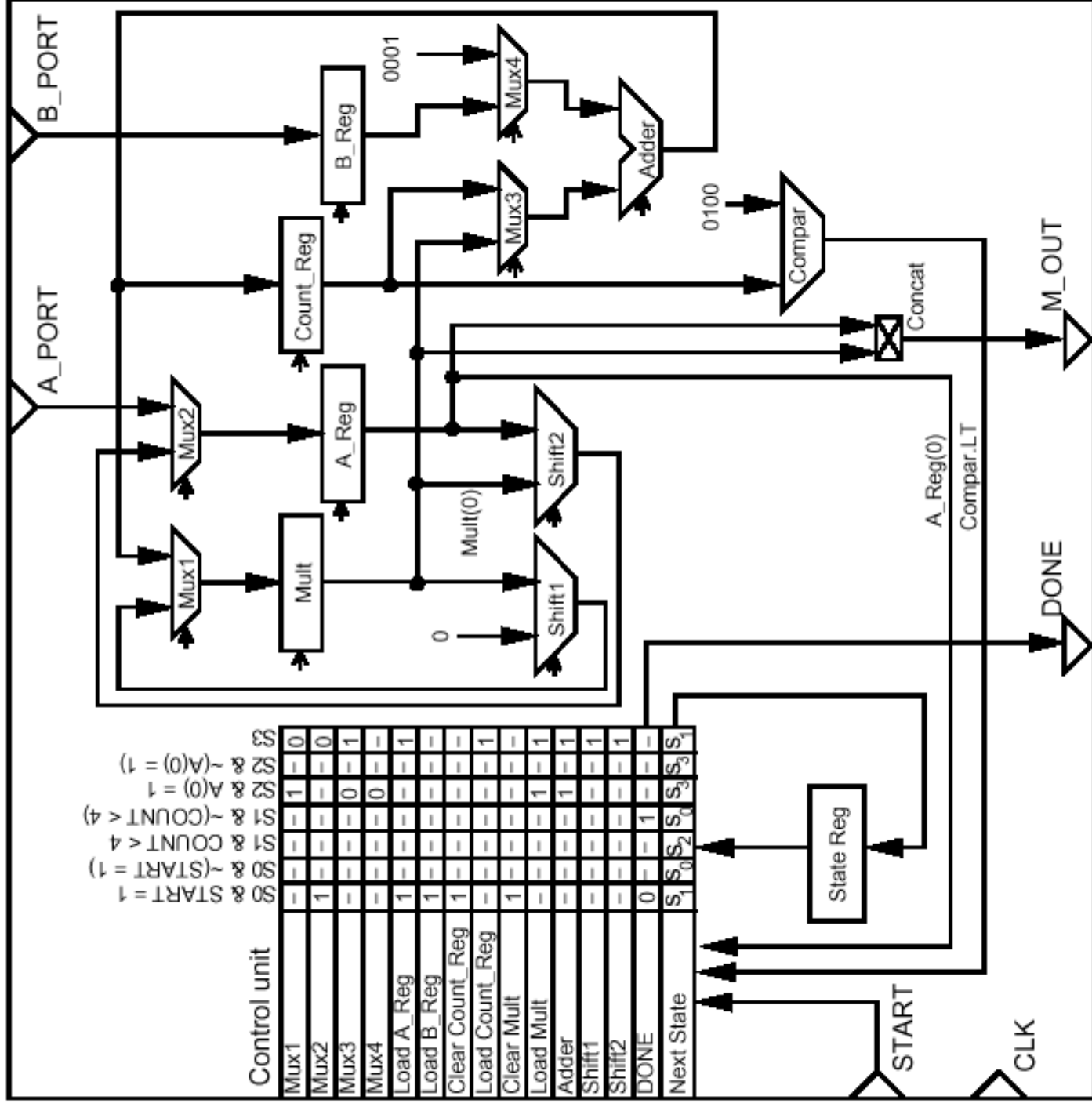
---

| Present State | Condition | Value | Actions  | Next State |
|---------------|-----------|-------|--|------------|
| S1            | Compar.LT | 1     |  | S2         |
|               |           | 0     | DONE := 1;   | S0         |
| S2            | A_Reg(0)  | 1     | Mux3.sel := 0;<br>Mux4.sel := 0;<br>Adder.add := 1;<br>Mux1.sel := 1;<br>Mult.load := 1; | S3         |
|               |           | 0     |  | S3         |



Πίνακας κατάστασης με ενεργοποιήσεις γραμμών ελέγχου

# Αποτελεσμα Σύνθεσης



---

## Σύνθεση

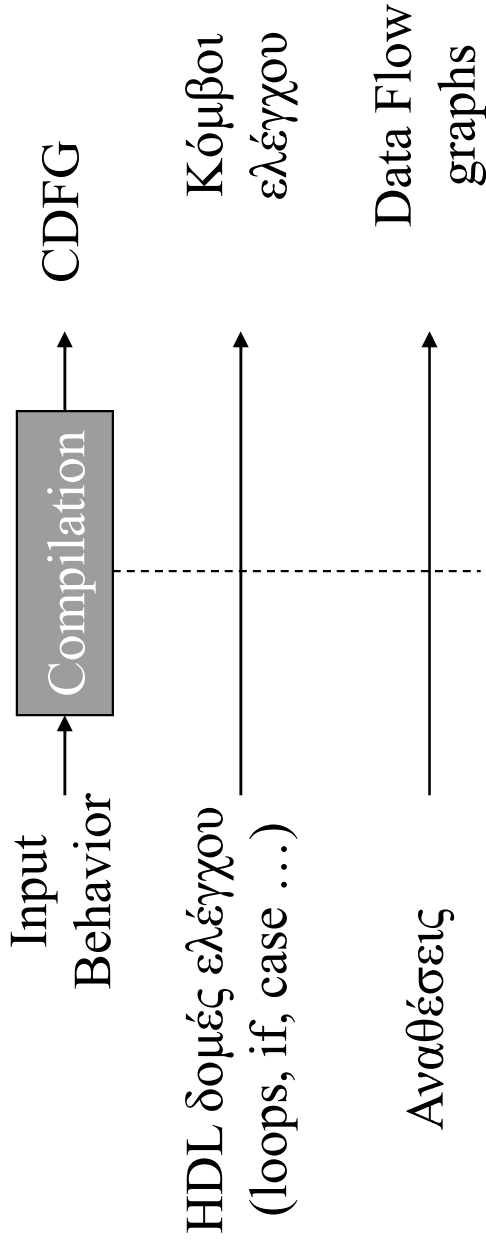
---

- ✓ Ξεκινώντας από την περιγραφή συμπεριφοράς προσθέσαμε πληροφορία κατά την σύνθεση:  
*μονάδες λειτουργικές, αποθήκευσης, διασυνδέσεις, ακολουθιακότητα εκτέλεσης κλπ.*
- ✓ Συσχετίσαμε αυτήν την πληροφορία με την περιγραφή.
- ✓ Η τελική αναπαράσταση παρέχει όλα τα ενδιάμεσα βήματα της σύνθεσης, και τις συσχετίσεις τους.



# HDL - Compilation

---



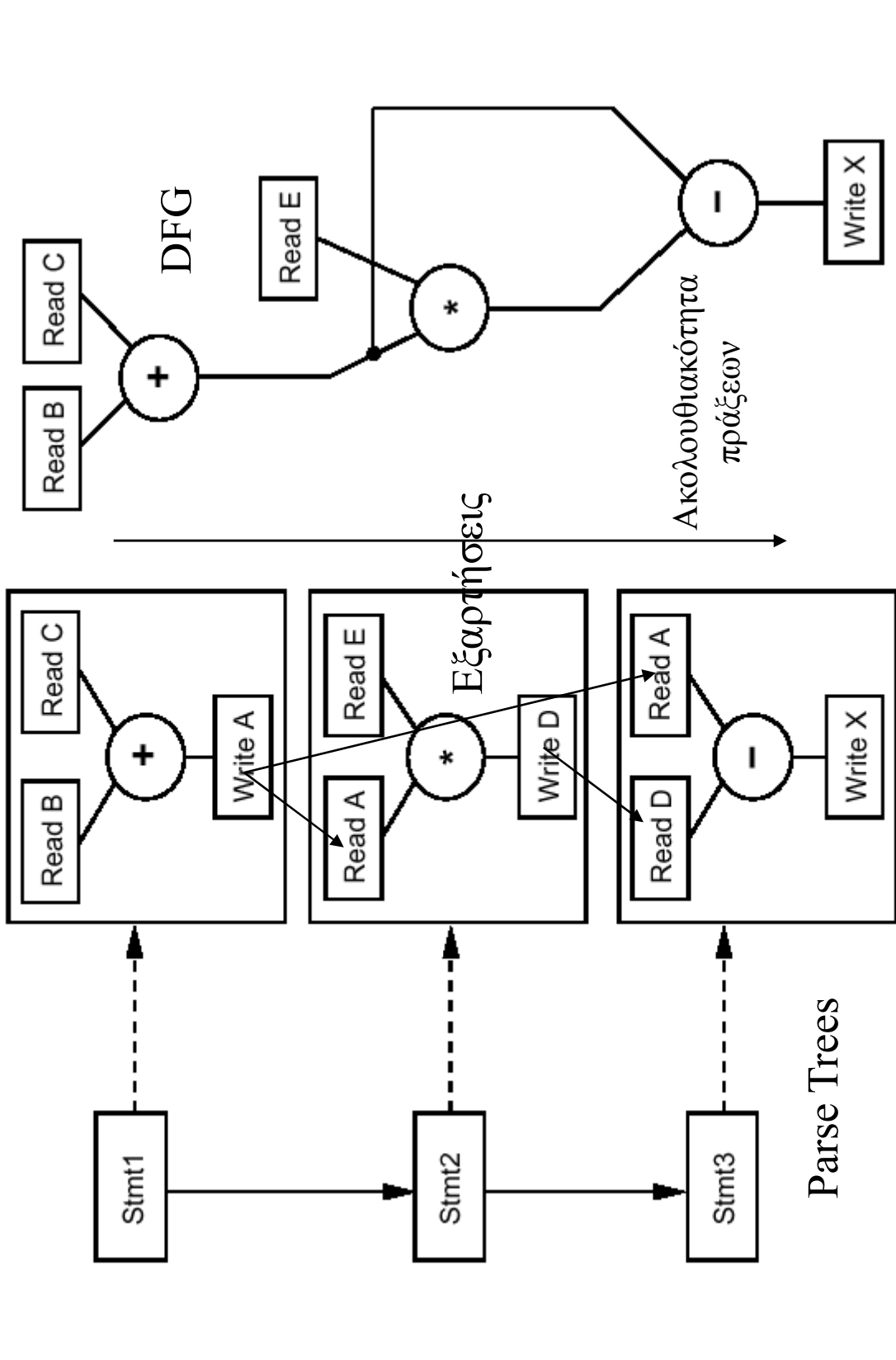
Περιγραφή → Parse Trees → Ανάλυση ροής δεδομένων → Data Flow Graph

**Παράδειγμα:**

A := B + C;  
D := A \* E;  
X := D - A;

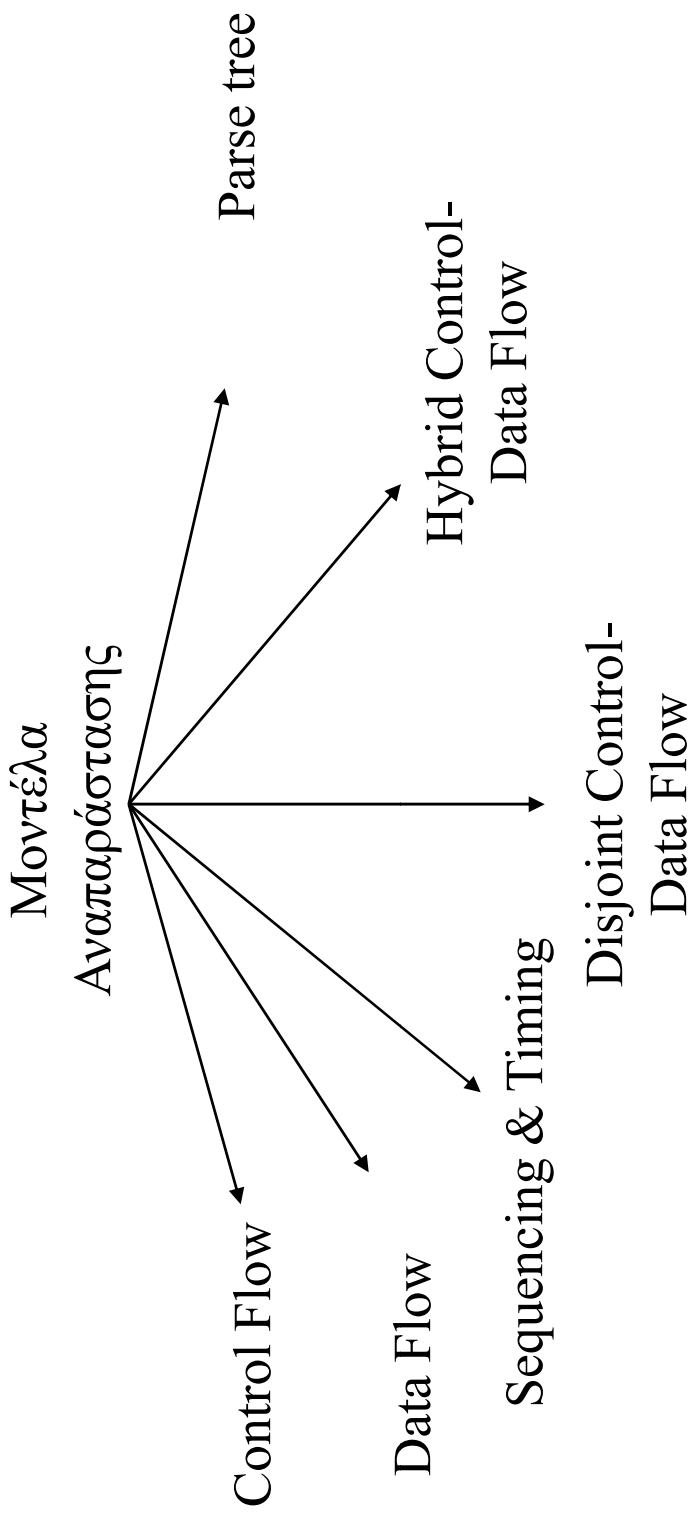
Περιγραφή με ακολουθιακότητα λόγω εξαρτήσεων

# HDL - Compilation



# Αναπαράσταση HDL συμπεριφοράς

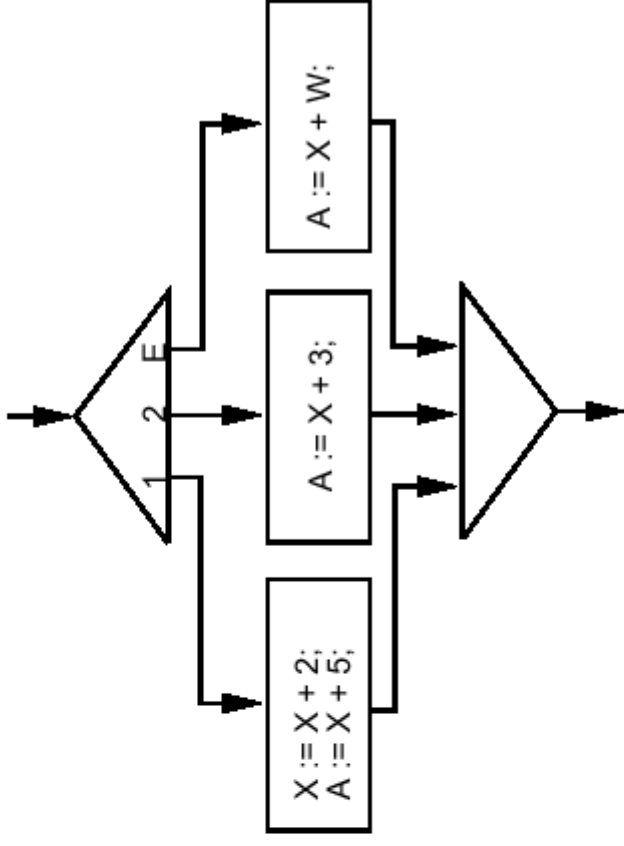
---



# (1) Control-Flow representation

---

```
case C is
  when 1 => X := X + 2;
           A := X + 5;
  when 2 => A := X + 3;
  when others => A := X + W;
end case;
```



## VHDL Description

## Control flow representation

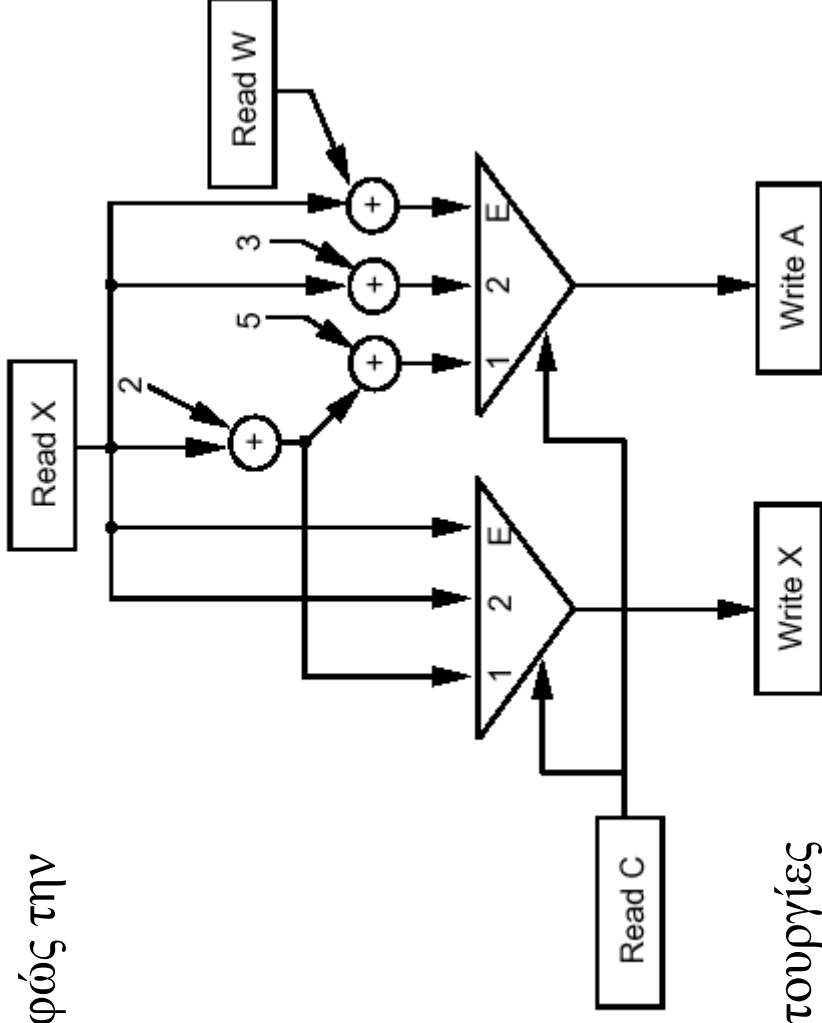
Η αναπαράσταση αυτή δείχνει σαφώς την ροή ελέγχου (πχ. αμοιβαίος αποκλεισμός όπως υλοποιείται το case) αλλά όχι την ροή δεδομένων.

## (2) Data-Flow representation

---

Η αναπαράσταση αυτή δείχνει σαφώς την ροή δεδομένων.

```
case C is
  when 1 => X := X + 2;
           A := X + 5;
  when 2 => A := X + 3;
  when others => A := X + W;
end case;
```



### VHDL Description

Κύκλοι = λειτουργίες

Παραλλ\μα = αναθέσεις

Τρίγωνα = επιλογή

### Dataflow representation

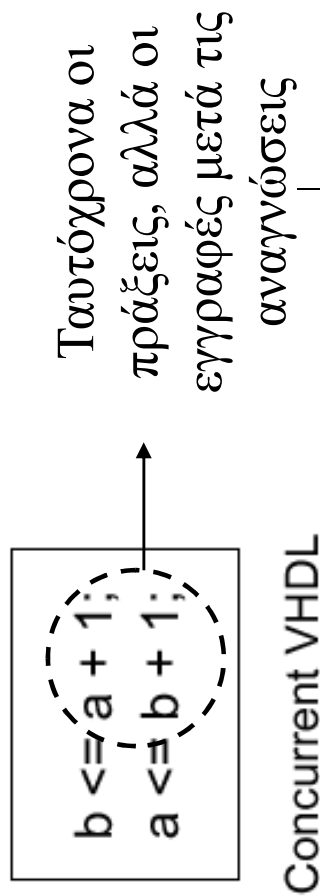
# Σύγκριση

---

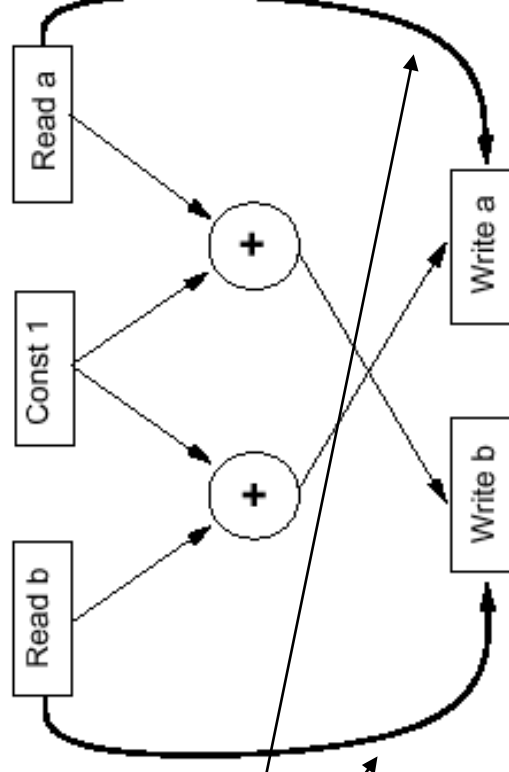
- ✓ Και οι δύο αναπαραστάσεις δείχνουν τον παραλληλισμό λόγω αμοιβαίου αποκλεισμού μονοπατιών.
- ✓ Στην Data flow η εκτίμηση όλων των μονοπατιών γίνεται παράλληλα και βοηθά το scheduling.
- ✓ Η Data flow δεν βοηθά στην επαναδόμηση της αρχικής περιγραφής, αφού ενσωματώνει την πληροφορία ελέγχου στον γράφο.
- ✓ Οι nested περιγραφές ελέγχου, μπορούν να οδηγήσουν σε περίπλοκο γράφο, με πολλά επίπεδα επιλογών, αφού γίνεται επιπεδοποίηση τους (flattening).

# Sequencing

Πολλές φορές είναι σημαντικό να επιβάλλεται η ακολουθιακότητα. Πχ. εναλλαγή τιμών



Τα έντονα βέλη (precedence arcs) δείχνουν ποιες πράξεις προηγούνται από άλλες.



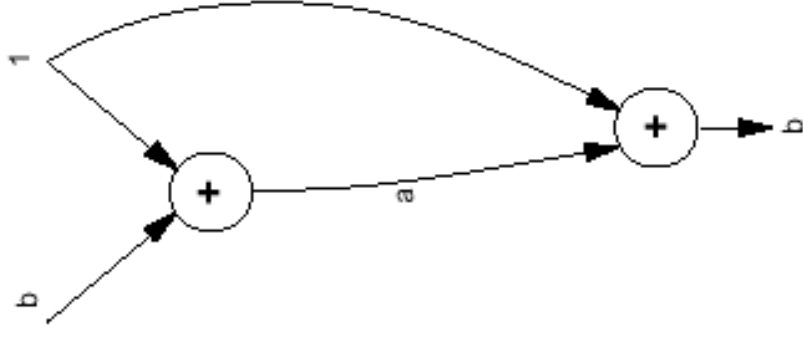
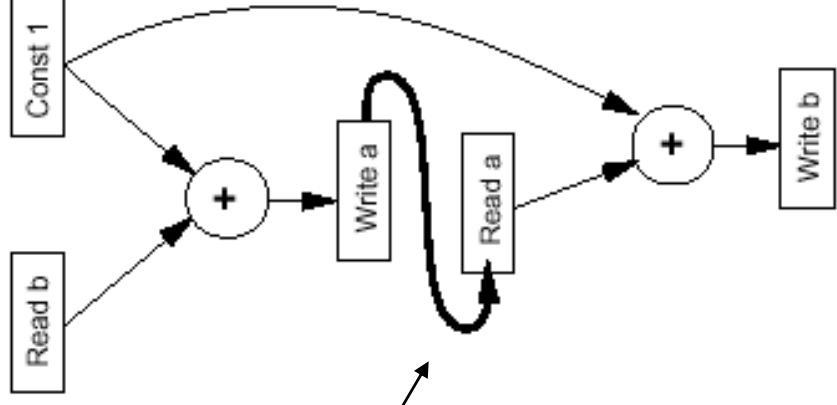
# Sequencing

Ακολουθιακές  
πράξεις.

```
a := b + 1;  
b := a + 1;
```

## Seq. VHDL

Εδώ θέλουμε την εκτέλεση της πρώτης και μετά της δεύτερης ( $b := b + 2$ )

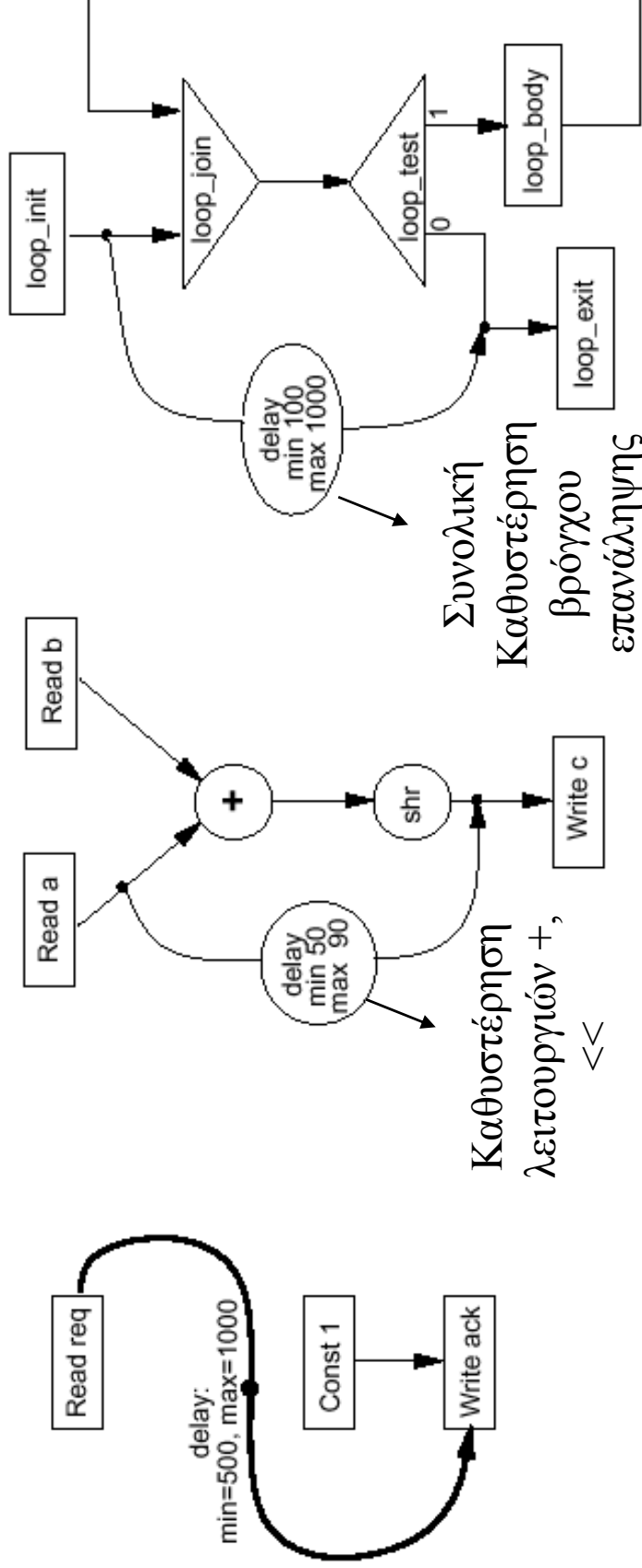


Υπονοούμενη  
αναπαράσταση  
ακολουθιακότητας

Σαφής αναπαράσταση  
ακολουθιακότητας



# Timing



**Dataflow annotation**

**Timing in DFG**

**Timing in CFG**

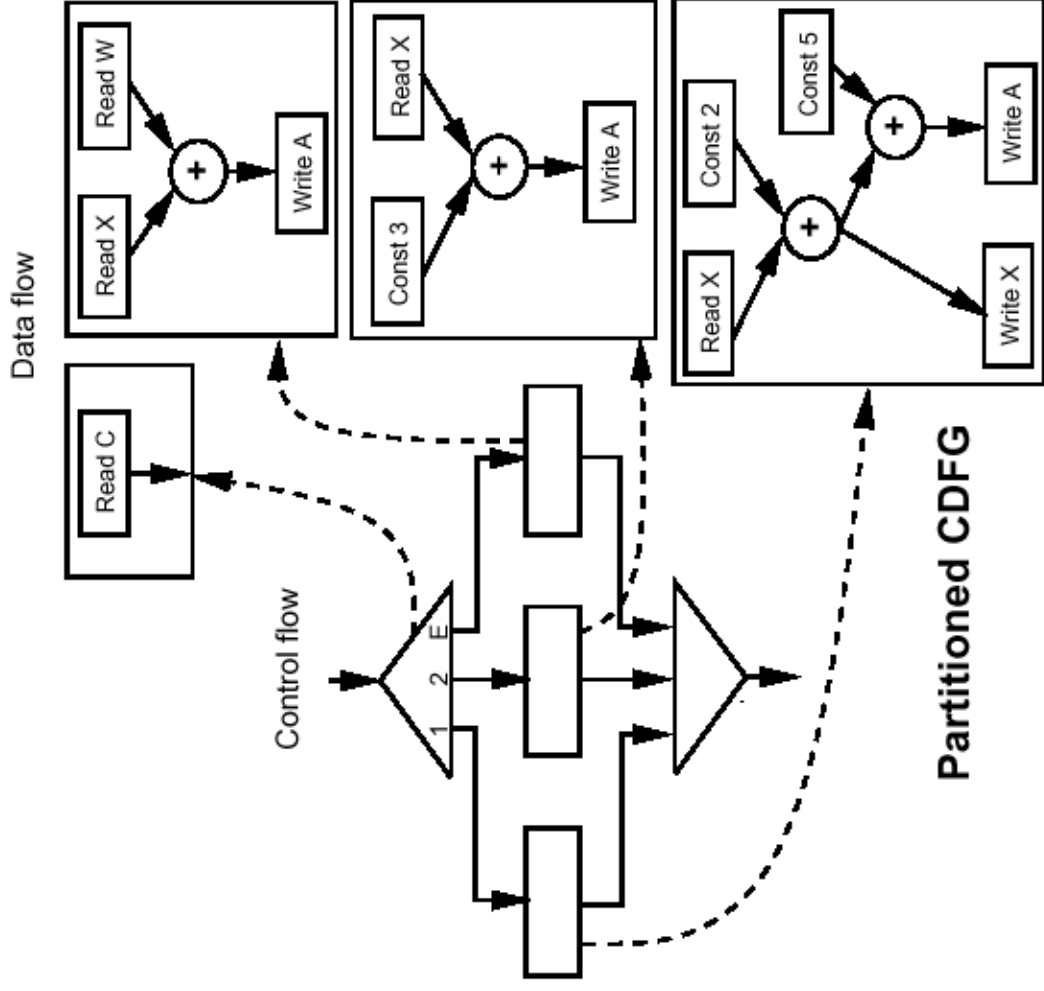
Η χρονική πληροφορία χρησιμοποιείται σαν περιορισμός για scheduling, unit selection και unit binding και φυσικά περιορισμός απόδοσης.

# (3) Χωριστές Αναπαραστάσεις Control-Data Flow

1. case C is
2. when 1 => X := X + 2;
3.     A := X + 5;
4. when 2 => A := X + 3;
5. when others => A := X + W;
6. end case;

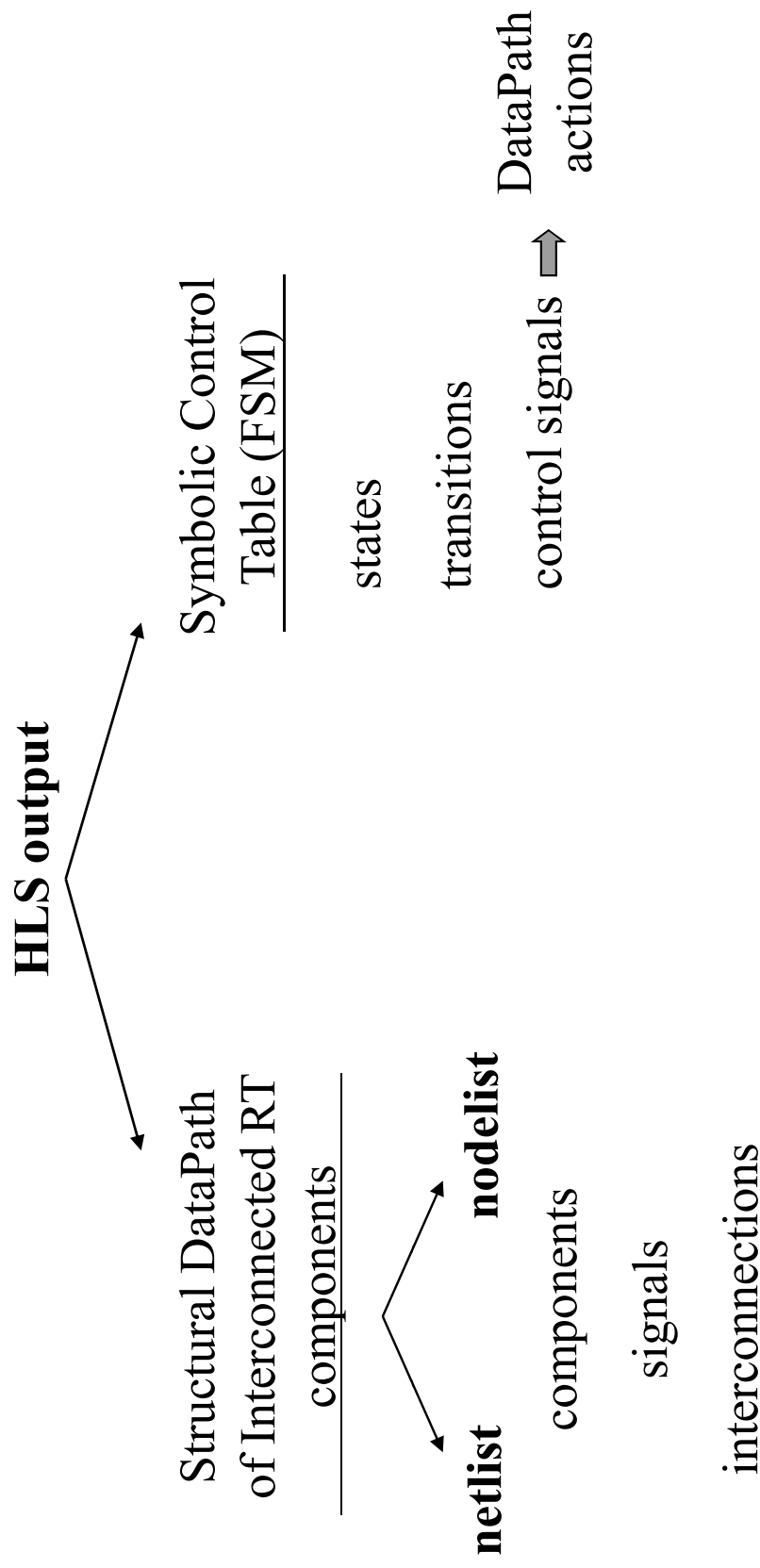
## VHDL Description

*Οι αναπαραστάσεις  
δεδομένων και ελέγχου  
γίνονται χωριστά*



# Αναπράσταση Αποτελεσμάτων Σύνθεσης

---



# Compilation – Behavioral Optimization

---

Ένας compiler σε software αποτελείται από δύο τμήματα:

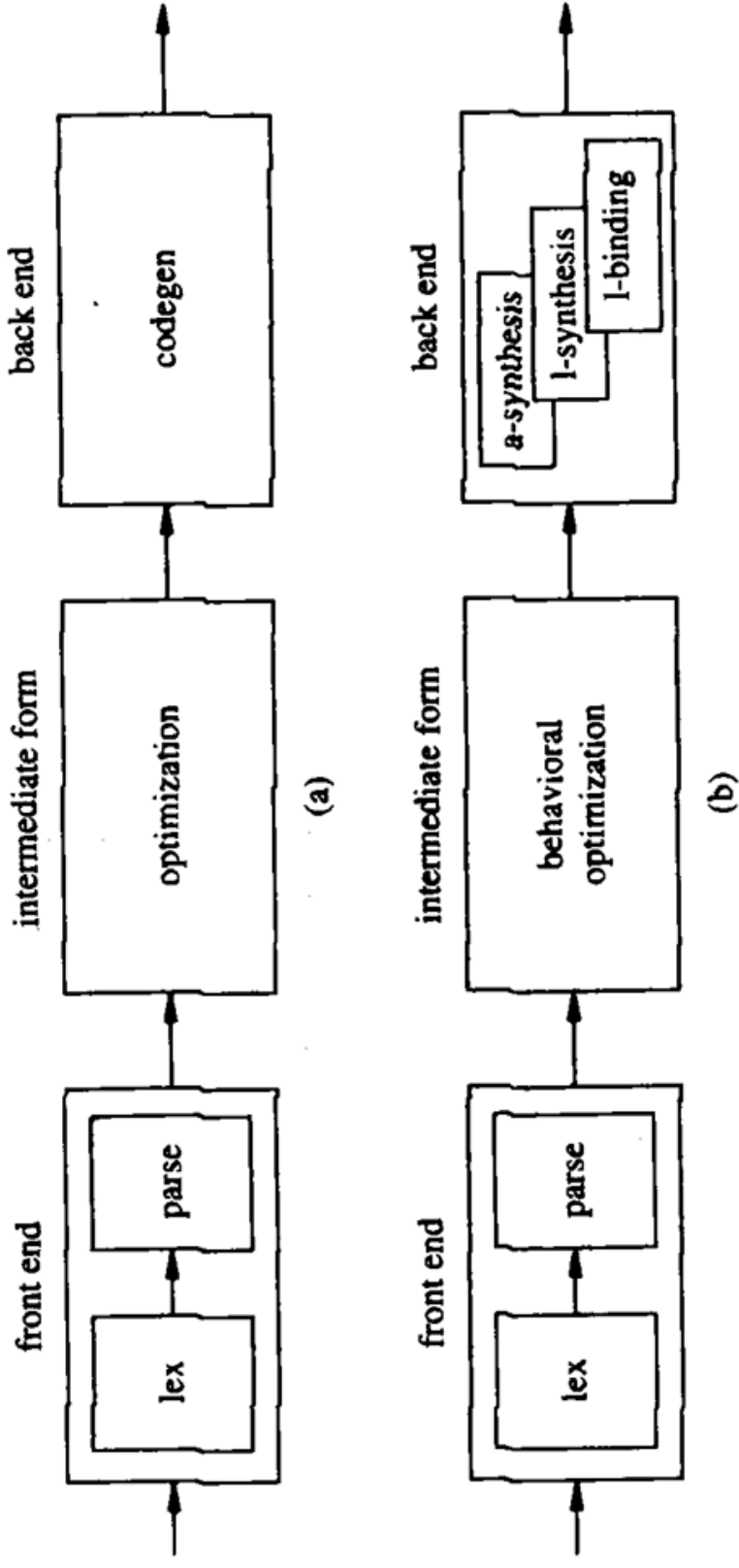
- **front end:** μεταφράζει ένα πρόγραμμα σε ενδιάμεση μορφή (εξαρτάται από την γλώσσα προγραμματισμού).
- **back end:** μετατρέπει την ενδιάμεση μορφή σε κώδικα μηχανής (εξαρτάται από την χρησιμοποιούμενη μηχανή).

Ένας compiler για hardware αποτελείται επίσης από front end και back end:

- ✓ Το back end είναι πιο περίπλοκο εδώ εξαιτίας των εσωτερικών απαιτήσεων σε χρονισμούς.
- ✓ Το front end είναι υπεύθυνο για:
  - (α) λεκτική-συντακτική ανάλυση
  - (β) παραγωγή της ενδιάμεσης μορφής
  - (γ) παράγει parse trees με την ανάλυση των εκφράσεων

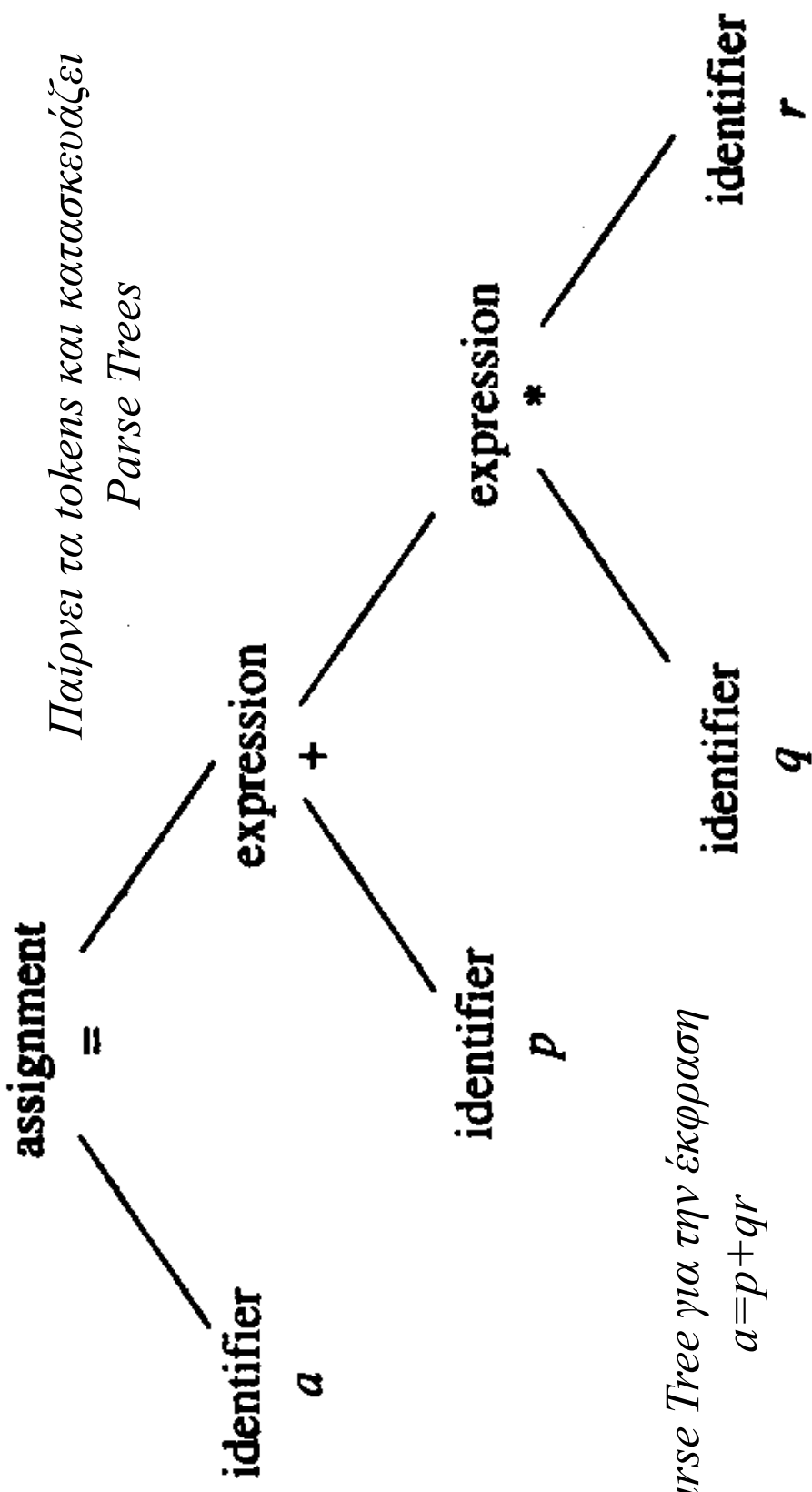
# Compilation – Behavioral Optimization

---



# Parser

---



# Compilation

---

## *Μεταγλώττιση structural περιγραφής:*

- Η περιγραφή δείχνει την σχέση μεταξύ pins (modules) και γραμμών διασύνδεσης.
- Το parse tree μπορεί εύκολα να μετατραπεί σε incidence matrix ή netlist.

## *Μεταγλώττιση περιγραφής συνδυαστικών λογικών κοκλωμάτων:*

- ✓ Στην απλούστερη περίπτωση έχουμε περιγραφή με λογικές συναρτήσεις.
- ✓ Στις λογικές συναρτήσεις υπάρχει άμεση αντιστοιχία με την structural περιγραφή (διασυνδεδεμένες πύλες).
- ✓ Όταν χρησιμοποιούνται procedural assignments (μοντέλο συμπεριφοράς) τότε δεν υπάρχει άμεση αντιστοιχία (πχ δομές διακλάδωσης).

# Compilation

---

**Πχ. Δομές διακλάδωσης:** μπορούν να αντικατασταθούν με λογικές εκφράσεις

$$\left. \begin{array}{l} \text{If (q) } \{ x=a+b; y=a+c; \} \\ \text{else } x=ab; \end{array} \right\} \left. \begin{array}{l} x=q(a+b)+q'ab \\ y=q(a+c) \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{Aδιάφοροι} \\ \text{όροι} \end{array}$$

- Συχνά οι δομές διακλάδωσης ελέγχουν την τιμή μία μεταβλητής τύπου απαρίθμησης.
- Κατά την σύνθεση η μεταβλητή πρέπει να παίρνει δυαδικές τιμές για να δίνει λογικό κύκλωμα.
- Η κωδικοποίηση μπορεί να γίνει κατά την περιγραφή ή από την σύνθεση με την κατάλληλη οδηγία.



---

# Behavioral Optimization

---

Το πρώτο στάδιο βελτιστοποίησης γίνεται άμεσα στην περιγραφή της συμπεριφοράς. Φυσικά ακολουθούν και επόμενα στάδια.

- ✓ Δεν απαιτείται γνώση για την υλοποίηση του κυκλώματος.
- ✓ Επαναδιάταξη ενδιάμεσου κώδικα.
- ✓ Οι αλγόριθμοι βελτιστοποίησης συμπεριφοράς κατηγοριοποιούνται σε
  - (α) αλγορίθμους βελτιστοποίησης ροής δεδομένων και
  - (β) αλγορίθμους βελτιστοποίησης ροής ελέγχου.
- ✓ Για την βελτιστοποίηση λαμβάνεται υπόψη το κόστος των resources (πχ ένας πολλαπλασιαστής είναι πολύ μεγαλύτερος από μία λογική μονάδα)

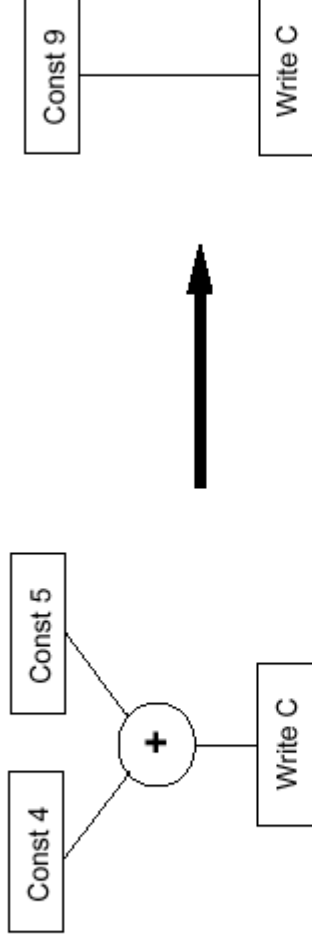
# Transformations

---

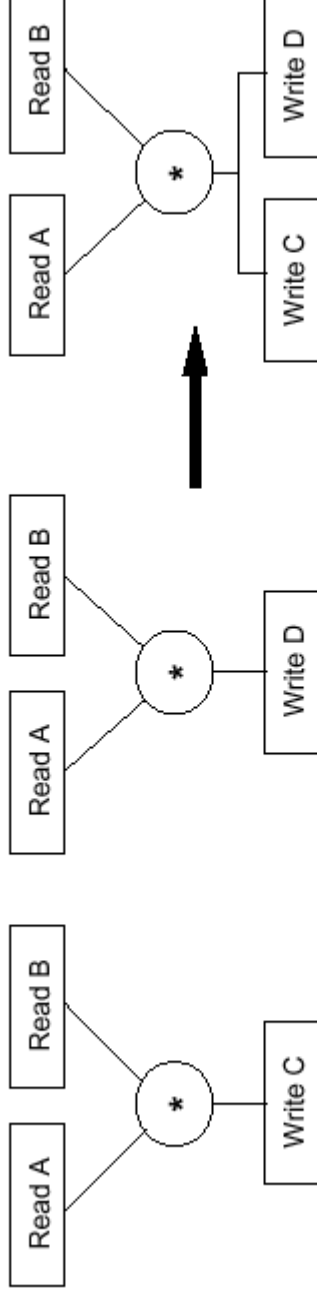
- ✓ Η βελτιστοποίηση επιτυγχάνεται με εφαρμογή διαφόρων μετασχηματισμών.
- ✓ Οι μετασχηματισμοί εφαρμόζονται σε διάφορα στάδια της σύνθεσης:
  1. Κατά την μεταγλώττιση (compiler optimizations)
  2. Flow Graph transformations: μετατροπή τμημάτων της αναπαράστασης από control flow σε data flow με αλλαγή του βαθμού παραλληλισμού.
  3. Hardware specific transformations (πχ. αντικατάσταση του  $a*2$  με ολίσθηση).

# Compiler Transformations

---



## Constant folding



## Redundant operator elimination

---

---

# Compiler Transformations

---

## *Εξάλειψη άχρηστου κώδικα*

Άχρηστος κώδικας = λειτουργίες που δεν μπορούν να εκτελεστούν ποτέ ή τα αποτελέσματά τους δεν αναφέρονται πουθενά.

## *Μείωση κόστους τελεστή*

Όταν ένας τελεστής μπορεί να αντικατασταθεί με έναν απλούστερο χωρίς να αλλάξει το αποτέλεσμα τότε έχουμε βελτιστοποίηση.

Πχ το  $y=3x$  μπορεί να γίνει  $t=x<<1$  και  $y=t+x$ ;

## *Μετακίνηση κώδικα*

Ένα τμήμα κώδικα στο εσωτερικό ενός βρόγχου με τιμή ανεξάρτητη επαναλήψεων, μπορεί να τοποθετηθεί εκτός του βρόγχου.

## *Εξάλειψη κοινών υποεκφράσεων.*

Υπολογισμός κάθε υποέκφρασης μία φορά

# Flow Graph Transformations

---

## 1. Μείωση ύψους δέντρου

Διαίρεση έκφρασης σε υποεκφράσεις για να γίνεται εκμετάλλευση του παραλληλισμού.

$$\left. \begin{array}{l} x=a+b+c+d; \\ x=a+b; \\ x=x+c; \\ x=x+d; \end{array} \right\} \begin{array}{l} 1 \text{ αθροιστής} \\ p=a+b; q=c+d; \\ x=p+q; \\ 3 \text{ κύκλοι} \end{array} \left. \begin{array}{l} \\ \\ \\ \end{array} \right\} \begin{array}{l} 2 \text{ αθροιστές} \\ \\ 2 \text{ κύκλοι} \end{array}$$

- ✓ Ο απλούστερος αλγόριθμος μείωσης χρησιμοποιεί την αντιμεταθετική και προσεταιριστική ιδιότητα της πρόσθεσης και του πολλαπλασιασμού.
- ✓ Μπορεί να χρησιμοποιηθεί και η επιμεριστική ιδιότητα με το μειονέκτημα πρόσθεσης μίας επιπλέον λειτουργίας.

# Flow Graph Transformations

---

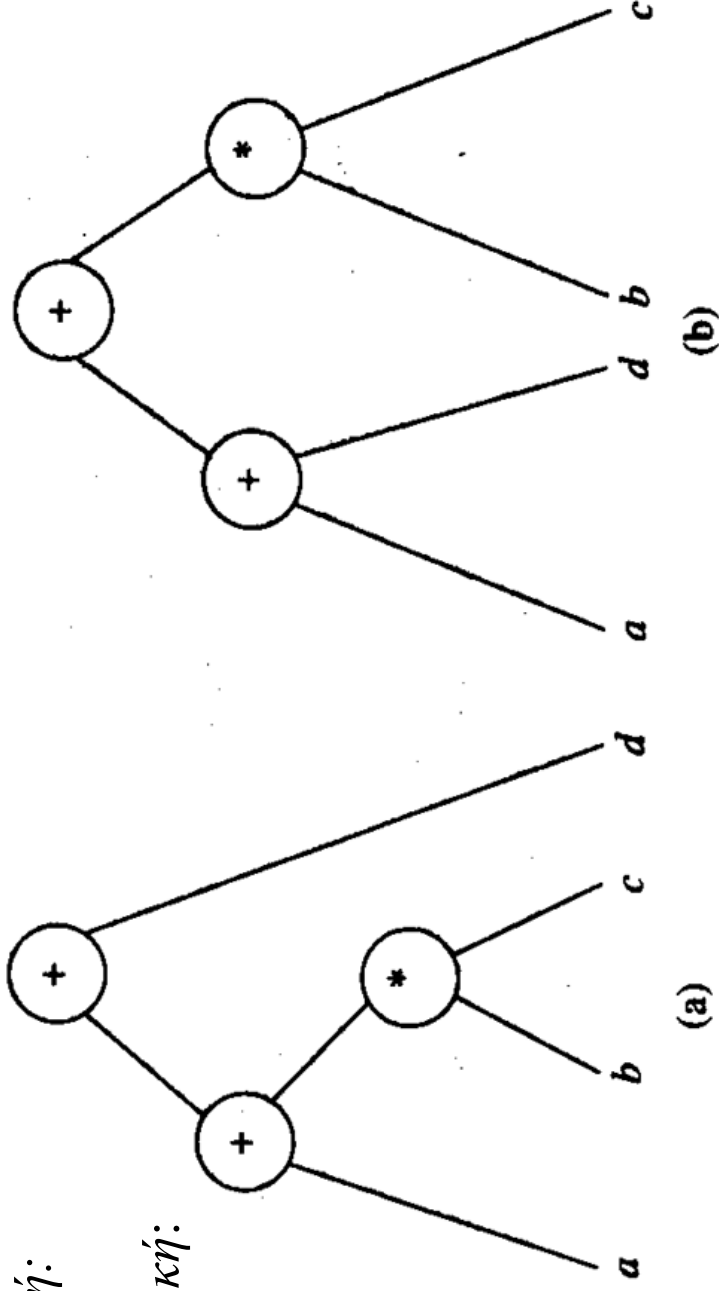
$$x = a + bc + d;$$

*Αντιμεταθετική:*

$$x = a + d + bc$$

*Προσεταιριστική:*

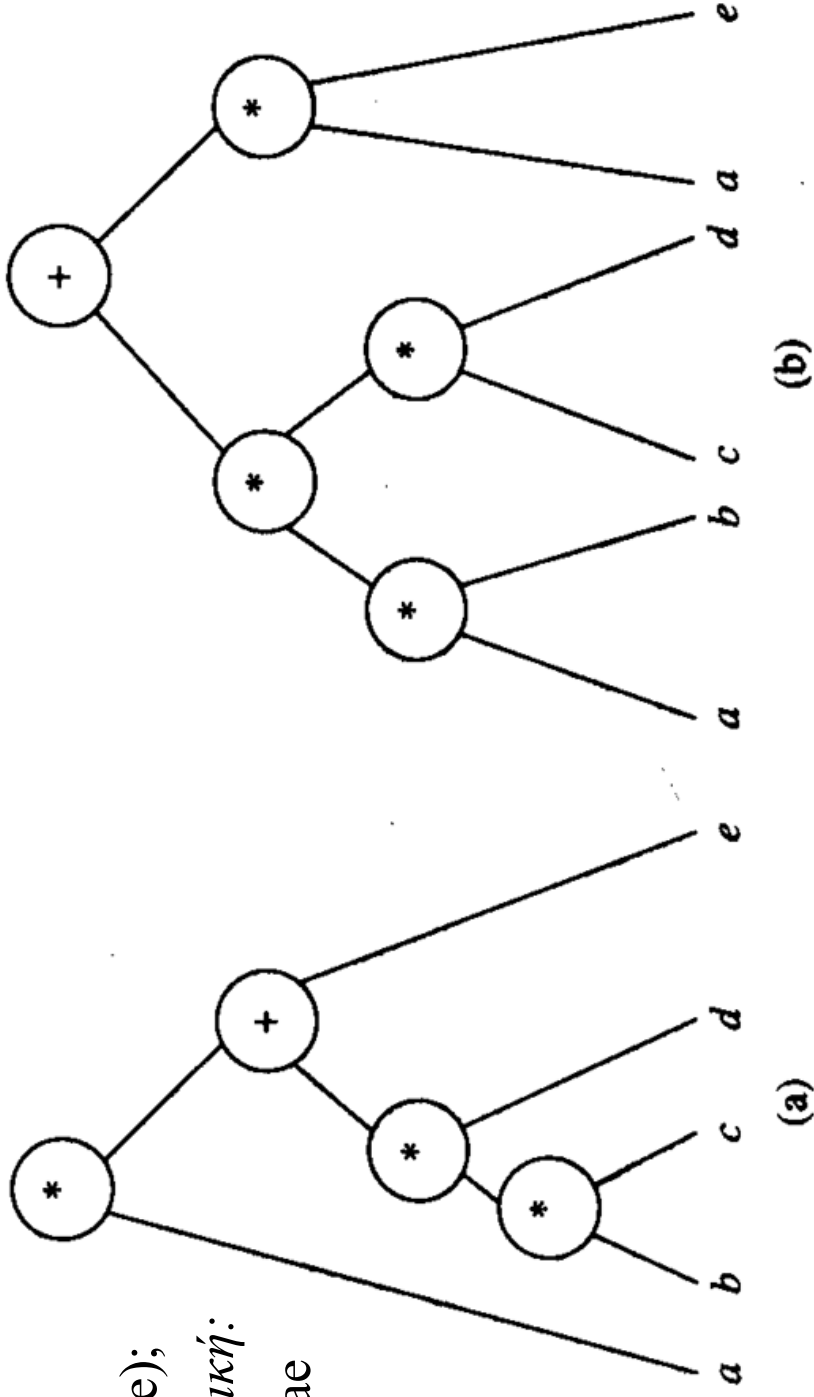
$$x = (a + d) + bc$$



# Flow Graph Transformations

---

$x = a(bcd + e);$   
*Επιμεριστική:*  
 $x = abcd + ae$



# Flow Graph Transformations

---

## 2. Μετατροπή ροής ελέγχου σε ροή δεδομένων

- ✓ Χρησιμοποιείται όταν ελέγχουμε (if) boolean εκφράσεις.
- ✓ Ο έλεγχος μεταφέρεται στο τέλος (οι διακλαδώσεις εκτελούνται παράλληλα και επιλέγεται το σωστό αποτέλεσμα)
- ✓ Στον γράφο ροής δεδομένων ο παραλληλισμός είναι σαφής.
- ✓ Απαιτείται επιπλέον υλικό

### Παράδειγμα

```
if (X = 0) then
    A := B + C;
    D := B - C;
else
    D := D - 1;
end if;
```

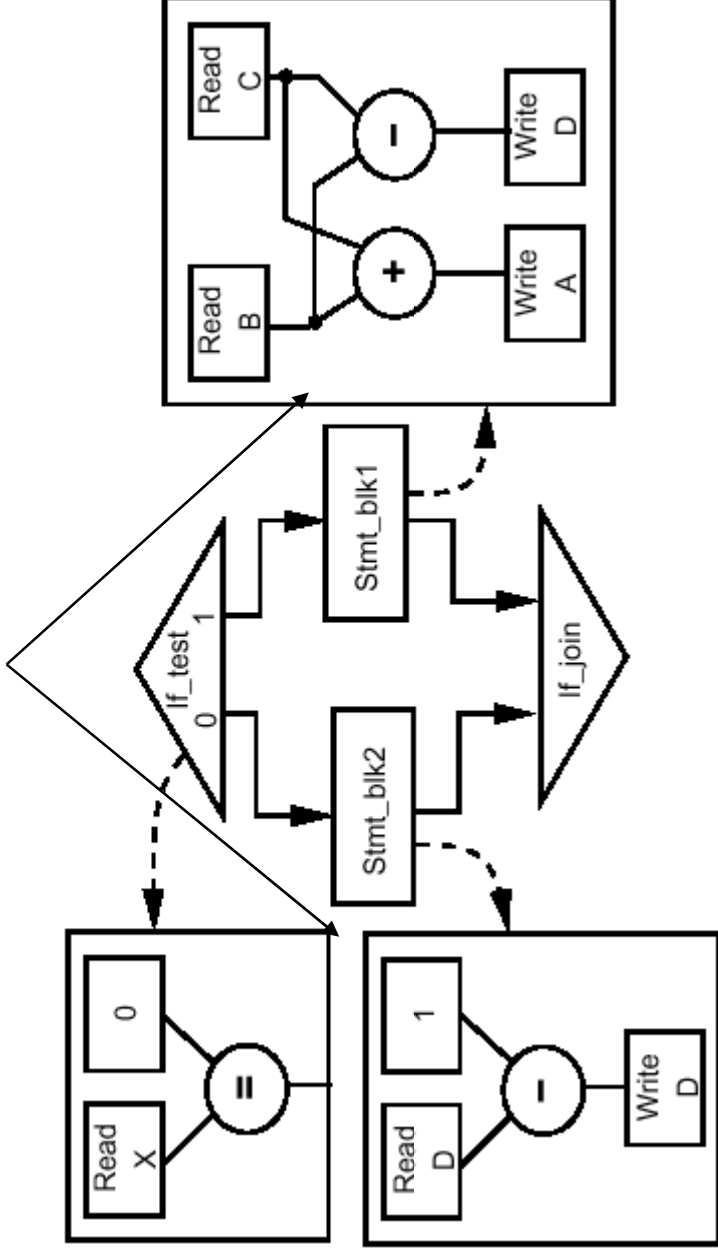
## Textual representation

---

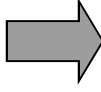


# Flow Graph Transformations

Έλεγχος Πριν: Μπορεί να χρησιμοποιηθεί ένας '+' και ένας '-'?

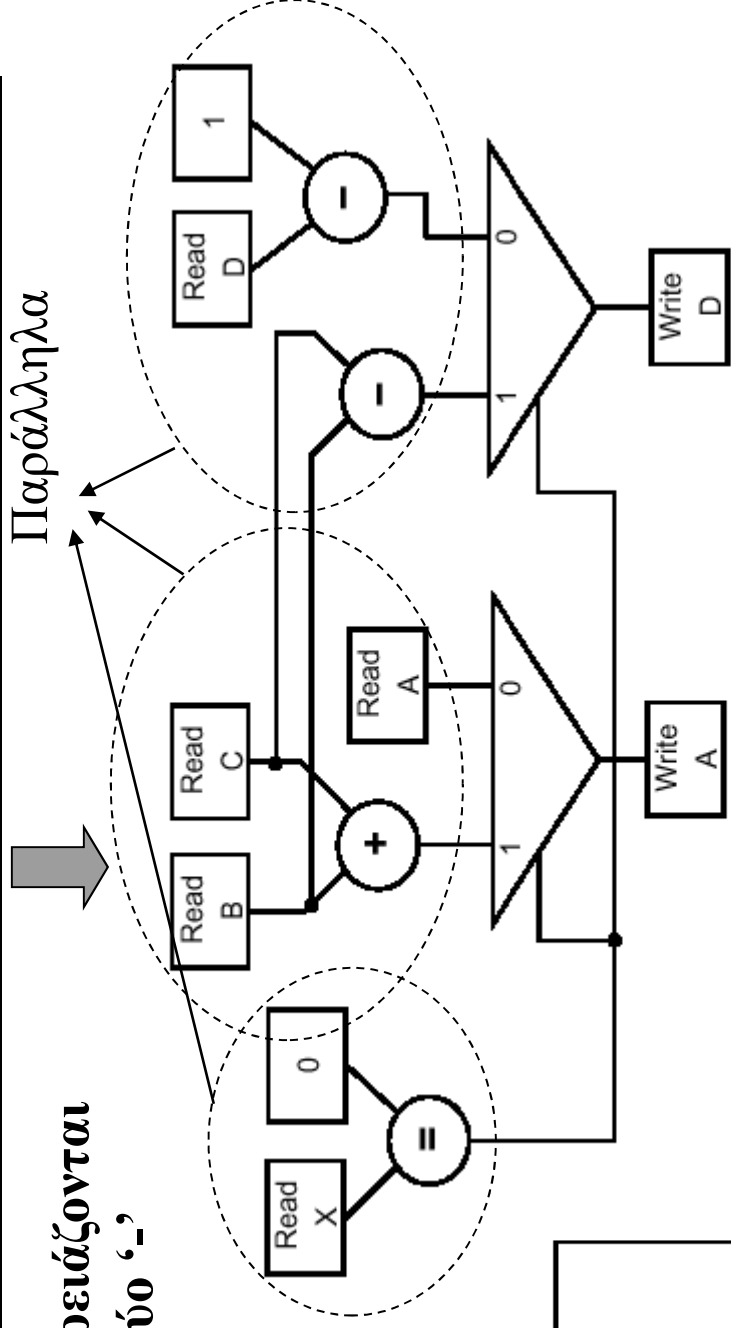


**CF representation**



# Flow Graph Transformations

Έλεγχος Μετά: Χρειάζονται ένας '+' και δύο '-'



```
if (X = 0) then
  A := B + C;
  D := B - C;
else
  D := D - 1;
end if;
```

## Textual representation

## DF representation

Απαιτείται επιπλέον υλικό αλλά κερδίζει σε χρόνο αφού η σύγκριση γίνεται παράλληλα με τις πράξεις

# Flow Graph Transformations

---

## 3. *Model expansion*

- Η τμηματοποίηση του κώδικα με χρήση υπορουτινών έχει πολλά πλεονεκτήματα.
- Πολλές φορές η αφαίρεσή της (flattening) οδηγεί σε τοπικά καλύτερες λύσεις (αύξηση επίδρασης εμβέλειας).
- Γίνεται αυτόματα από τον compiler για την καλύτερη εκμετάλλευση κοινών υποεκφράσεων.
- Εάν η κλήση μίας υπορουτίνας γίνεται μία φορά τότε σίγουρα υπάρχει κέρδος. Εάν γίνεται περισσότερες τότε μπορεί να υπάρξει απώλεια εξαιτίας της μείωσης στην διαμοίραση του hardware.

```
x=a+b; y=a*b; z=foo(x,y); με foo(p,q) { t=q-p; return t; }
```

*Με model expansion:*

```
x=a+b; y=a*b; z=y-x;
```

# Flow Graph Transformations

---

## 4. *Loop expansion (unrolling)*

- Μία επαναληπτική δομή με σταθερό αριθμό επαναλήψεων μπορεί να αντικατασταθεί από τόσες επαναλήψεις του σώματος της επανάληψης.
- Για μεγάλο αριθμό επαναλήψεων έχουμε αρκετό κώδικα.

Παράδειγμα :

```
x=0; for (i=1; i≤3; i++) x=x+a[i]; μπορεί να γίνει x=a[1]+a[2]+a[3];
```

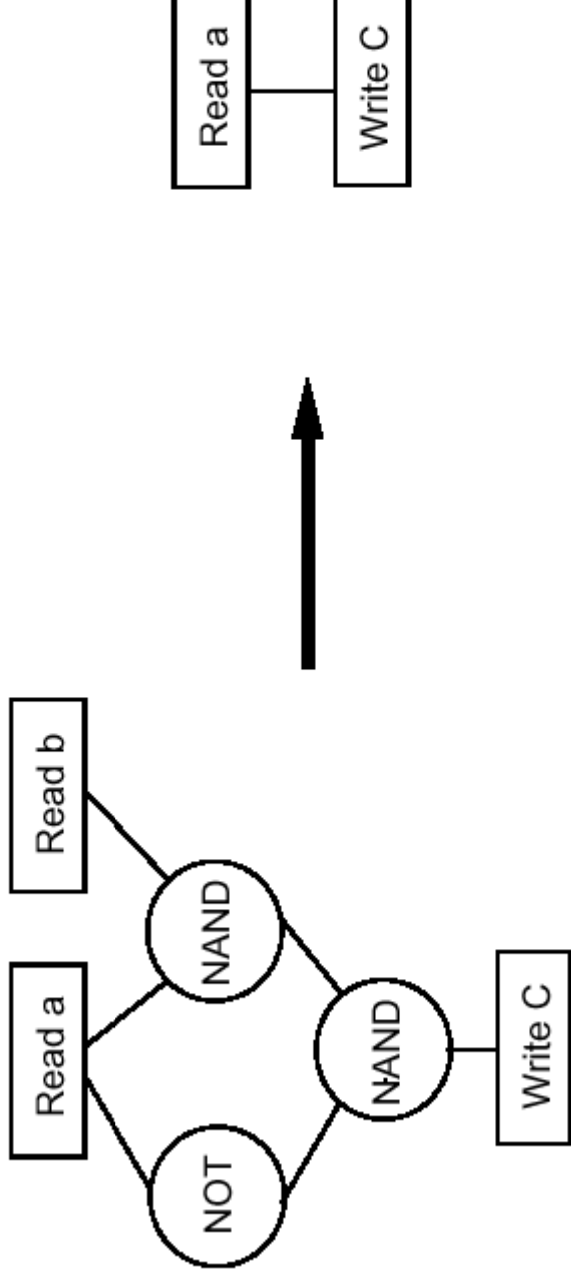
# Hardware Transformations

---

Στο λογικό επίπεδο εφαρμόζουμε τεχνικές βελτιστοποίησης Boolean.

$$c = (a' \text{ NAND } (a \text{ NAND } b)) = a$$

## HDL boolean expression



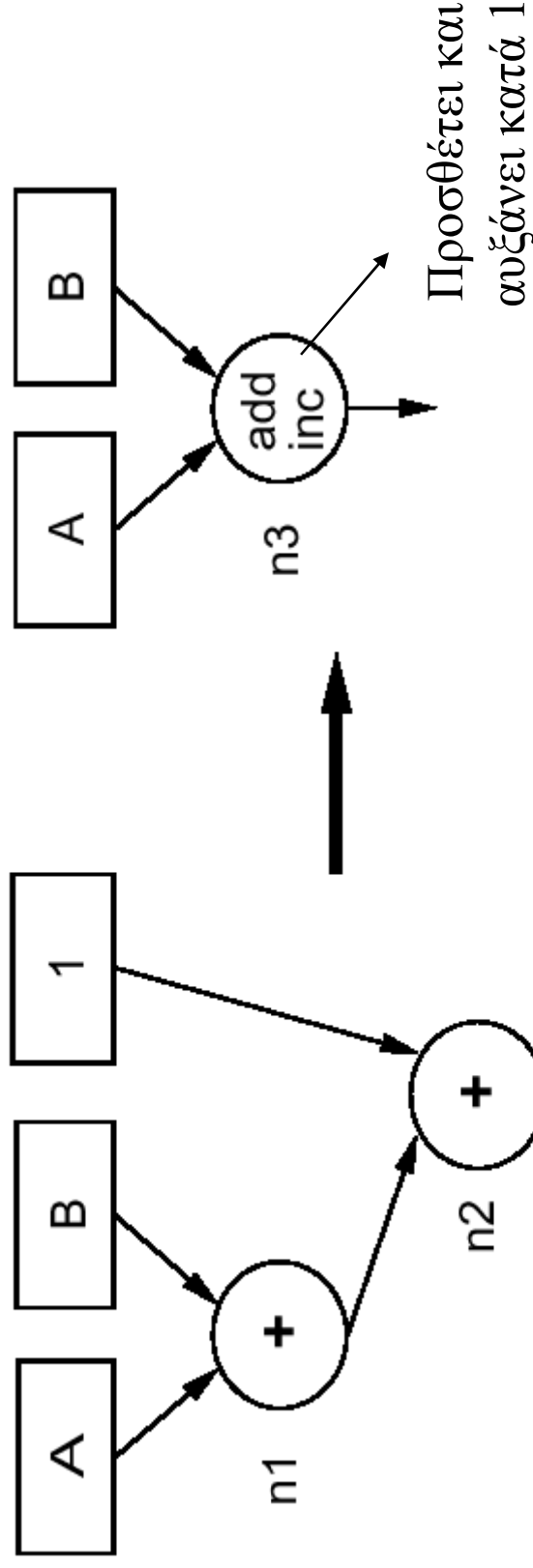
**Original flow graph**

**After logic optimization**

---

# Hardware Transformations

Στο επίπεδο RT χρησιμοποιούμε pattern matching για να αντικαταστήσουμε τμήματα του flow graph με απλούστερα τα οποία υλοστηρίζονται από υπάρχουσες δομές hardware.



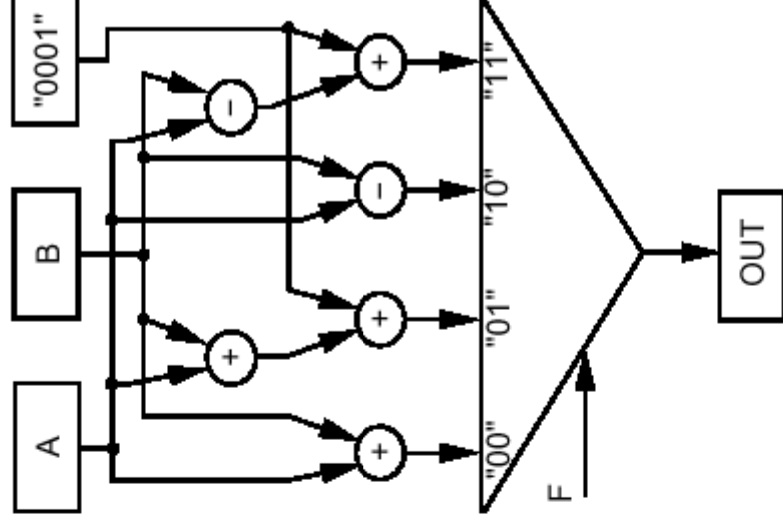
## Adder/Incrementer Transformation

# Hardware Transformations

---

Ομάδες λειτουργιών μπορούν να ανατεθούν σε multifunctional nodes

```
case F is
  when "00" => OUT <= A + B;
  when "01" => OUT <= A + B + "0001";
  when "10" => OUT <= A - B;
  when "11" => OUT <= A - B + "0001";
end case;
```

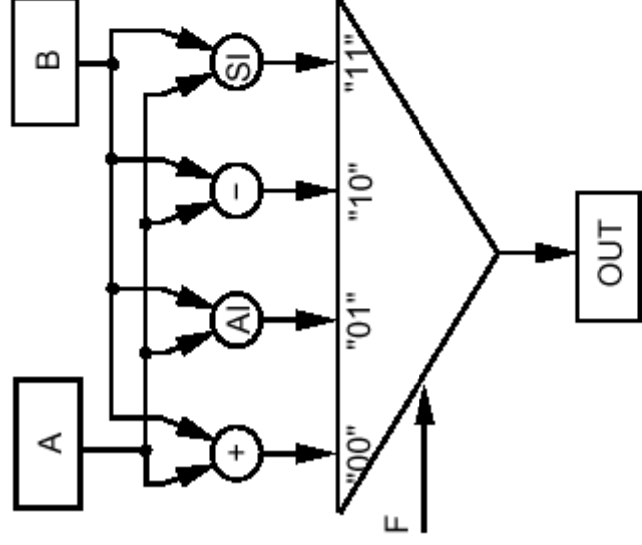


## VHDL

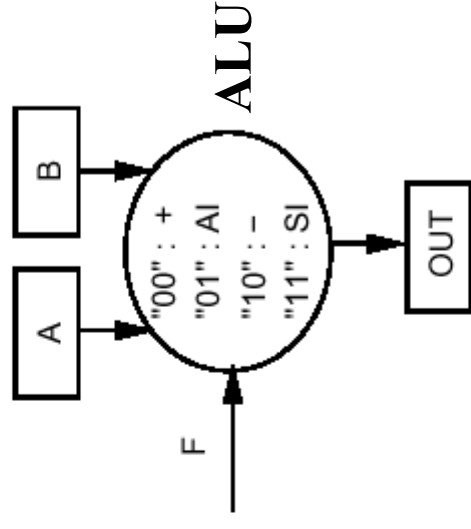
## DF graph

# Hardware Transformations

---



**Simplified DF graph**



**Complex-node DF graph**